

目錄

7.1 附錄一：參數表

參數編號 P.0~ P.23	—————	連結
參數編號 P.24~ P.37	—————	連結
參數編號 P.39~ P.59	—————	連結
參數編號 P.60~ P.79	—————	連結
參數編號 P.79~ P.83	—————	連結
參數編號 P.83~ P.94	—————	連結
參數編號 P.95~ P.113	—————	連結
參數編號 P.114~ P.150	—————	連結
參數編號 P.151~ P.166	—————	連結
參數編號 P.167~ P.224	—————	連結
參數編號 P.225~ P.257	—————	連結
參數編號 P.258~ P.320	—————	連結
參數編號 P.321~ P.999	—————	連結

7.2 附錄二：異警代碼表	—————	連結
---------------	-------	--------------------

7.3 附錄三：異常情況與對策	—————	連結
-----------------	-------	--------------------

7. 附錄

7.1 附錄一：參數表

[回目錄](#)

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 0	01-10	轉矩補償	0.75K 及以下機種：0~30.0%	6.0%	68
			1.5K~3.7K 機種：0~30.0%	4.0%	
			5.5K 機種：0~30.0%	3.0%	
P. 1	01-00	上限頻率	0.00~01-02 (P. 18) Hz	120.00Hz	64
P. 2	01-01	下限頻率	0~120.00Hz	0.00Hz	64
P. 3	01-03	基底頻率	50Hz 系統設定時：0~650.00Hz	50.00Hz	65
			60Hz 系統設定時：0~650.00Hz	60.00Hz	
P. 4	04-00	第 1 速 (高速)	0~650.00Hz	60.00Hz	101
P. 5	04-01	第 2 速 (中速)	0~650.00Hz	30.00Hz	101
P. 6	04-02	第 3 速 (低速)	0~650.00Hz	10.00Hz	101
P. 7	01-06	加速時間	3.7K 及其以下機種：0~360.00s/0~3600.0s	5.00s	66
			5.5K 機種：0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	
P. 8	01-07	減速時間	3.7K 及以下機種：0~360.00s/0~3600.0s	5.00s	66
			5.5K 機種：0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	
P. 9	06-00	電子熱動電驛容量	0~500.00A	按機種	111
P. 10	10-00	直流制動動作頻率	0~120.00Hz	3.00Hz	142
P. 11	10-01	直流制動動作時間	0~60.0s	0.5s	142
P. 12	10-02	直流制動動作電壓	0~30.0%	4.0%	142
P. 13	01-11	啟動頻率	0~60.00Hz	0.50Hz	68
P. 14	01-12	適用負載選擇	0: 適用於定轉矩負載 (輸送帶等)	0	69
			1: 適用於變轉矩負載 (泵、風扇等)		
			2、3: 適用於升降負載		
			4: 多點 V/F 折線		
			5~13: 特殊 2 點 V/F 折線		
P. 15	01-13	JOG 頻率	0~650.00Hz	5.00Hz	71
P. 16	01-14	JOG 加減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	0.50s	71
P. 17	02-20	3-5 信號選擇	0: 信號取樣的有效範圍為 4~20mA	1	81
			1: 信號取樣的有效範圍為 0~10V		
			2: 信號取樣的有效範圍為 0~5V		
P. 18	01-02	高速上限頻率	01-00 (P. 1) ~650.00Hz	120.00Hz	64
P. 19	01-04	基底電壓	0~1000.0V	99999	65
			99999: 隨輸入電壓變動		
P. 20	01-09	加減速基準頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50.00Hz	66
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	60.00Hz	
P. 21	01-08	加減速時間單位	0: 時間單位為 0.01s	0	66
			1: 時間單位為 0.1s		
P. 22	06-01	失速防止動作準位	0~250.0%	150.0%	112
P. 23	06-02	準位降低補正係數	0~200.0%	99999	112
			99999: 失速防止準位為 06-01 (P. 22) 的設定值		

[回目錄](#)

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 24	04-03	第 4 速	0~650.00Hz	99999	101
			99999: 功能無效		
P. 25	04-04	第 5 速	同 04-03	99999	101
P. 26	04-05	第 6 速	同 04-03	99999	101
P. 27	04-06	第 7 速	同 04-03	99999	101
P. 28	01-15	輸出頻率濾波時間	0~31	0	72
P. 29	01-05	加減速曲線選擇	0: 線性加減速曲線	0	66
			1: S 字加減速曲線 1		
			2: S 字加減速曲線 2		
			3: S 字加減速曲線 3		
P. 30	06-05	再生制動功能選擇	0: 再生制動使用率固定為 3%, 參數 06-06 (P. 70) 失效	0	113
			1: 再生制動使用率為 06-06 (P. 70) 的設定值		
P. 31	00-12	Soft-PWM 動作選擇	0: 無 Soft-PWM 動作	0	57
			1: 設定 00-11 (P. 72) < 5 時, Soft-PWM 有效 (僅適用於 V/F 控制)		
			2: 設定 P. 72 > “5” 時, 變頻器模組的溫度過高, 變頻器模組的溫度過高, 載波會自動降低, 待模組溫度下降後, 載波會自動恢復到 P. 72 的設置		
P. 32	07-02	串列通訊串列傳輸速率	0: 串列傳輸速率為 4800bps	1	119
			1: 串列傳輸速率為 9600bps		
			2: 串列傳輸速率為 19200bps		
			3: 串列傳輸速率為 38400bps		
			4: 串列傳輸速率為 57600bps		
			5: 串列傳輸速率為 115200bps		
P. 33	07-00	通訊協定選擇	0: Modbus 協議	1	119
			1: 士林協議		
P. 34	07-11	通訊 EEPROM 寫入選擇	0: 通訊模式寫入參數時, 寫入 RAM 和 EEPROM	0	134
			1: 通訊模式寫入參數時, 只寫入 RAM		
P. 35	00-19	通訊模式指令權選擇	0: 通訊模式時, 運轉指令和設定頻率都由通訊給定	0	59
			1: 通訊模式時, 運轉指令和設定頻率都由外部給定		
P. 36	07-01	變頻器通訊站號	0~254	0	119
P. 37	00-08	運轉速度顯示	0: 顯示輸出頻率 (不顯示機械速度)	0.0	55
			0.1~5000.0		
			1~9999		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 39	02-21	3-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50.00Hz	81
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	60.00Hz	
P. 41	03-20	輸出頻率檢出範圍	0~100.0%	10.0%	97
P. 42	03-21	正轉輸出頻率檢出	0~650.00Hz	6.00Hz	97
P. 43	03-22	反轉輸出頻率檢出	0~650.00Hz	99999	97
			99999：同 03-21 (P. 42) 設置相同		
P. 44	01-22	第二加速時間	0~360.00s/0~3600.0s	99999	74
			99999：未選擇		
P. 45	01-23	第二減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	99999	74
			99999：未選擇		
P. 46	01-24	第二轉矩補償	0~30.0%	99999	74
			99999：未選擇		
P. 47	01-25	第二基底頻率	0~650.00Hz	99999	74
			99999：未選擇		
P. 48	07-03	數據長度	0：8bit	0	119
			1：7bit		
P. 49	07-04	停止位長度	0：1bit	0	119
			1：2bit		
P. 50	07-05	奇偶檢驗選擇	0：無同位	0	119
			1：奇數同位檢查		
			2：偶校驗		
P. 51	07-06	CR/LF 選擇	1：僅有 CR	1	119
			2：CR, LF 皆有		
P. 52	07-08	通訊異常容許次數	0~10	1	119
P. 53	07-09	通訊間隔容許時間	0~999.8s：以設定值進行通訊超時檢驗	99999	119
			99999：不進行超時檢驗		
P. 56	02-52	輸出電流顯示基準	0~500.00A	按機種	87
P. 57	10-09	再啟動空轉時間	0~30.0s	99999	145
			99999：無再啟動功能		
P. 58	10-10	再啟動上升時間	0~60.0s	5.0s	145
P. 59	00-10	操作鍵盤旋鈕設定值鎖定選擇	XXX0：變頻器本身的飛梭旋鈕設定頻率有效	0	56
			XXX1：操作器上的旋鈕設定頻率有效		
			X0XX：更改頻率完畢，30s 後自動儲存。		
			X1XX：更改頻率完畢，10s 後自動儲存。		
			X2XX：更改頻率完畢，不會自動儲存。		
			0XXX：以飛梭設定頻率後，更改之頻率立即生效。		
			1XXX：以飛梭設定頻率後，需按 SET 鍵後，更改之頻率才會生效		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 60	02-10	3-5 濾波時間	0~2000ms	31	81
P. 61	10-11	遙控功能	0: 無遙控功能 1: 遙控功能, 頻率可記憶 2: 遙控功能, 頻率不可記憶 3: 遙控功能, 頻率不可記憶, STF/STR 「turn off」清除遙控設定頻率	0	146
P. 62	03-23	零電流檢出準位	0~200.0% 99999: 功能無效	5.0%	98
P. 63	03-24	零電流檢出時間	0.05~60.0s 99999: 功能無效	0.50s	98
P. 65	10-12	複歸功能選擇	0: 無複歸功能 1: 過電壓發生, 變頻器執行複歸功能 2: 過電流發生, 變頻器執行複歸功能 3: 過電壓或過電流發生, 變頻器執行複歸功能 4: 所有異警都有複歸功能	0	148
P. 66	06-03	失速防止遞減頻率	50Hz 系統設定時: 0~650.00Hz 60Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	50.00Hz 60.00Hz	112
P. 67	10-13	異常時復位次數	0: 無複歸功能 1~10: 連續異警超過 10-13 (P. 67) 設定值, 則變頻器不再執行複歸功能	0	148
P. 68	10-14	復位執行等待時間	0~360.0s	6.0s	148
P. 69	10-15	異警複歸累計次數	唯讀	0	148
P. 70	06-06	特殊再生制動率	0~30.0%	0.0%	108
P. 71	00-13	空轉/直流制動	0: 空轉制動 1: 直流制動	1	58
P. 72	00-11	載波頻率	1~15	5	57
P. 75	00-14	停止功能選擇	0: 按鍵盤 STOP 鍵, 僅在 PU, H2 模式停車 1: 按鍵盤 STOP 鍵, 所有模式都可停車	1	58
P. 77	00-03	參數防寫選擇	0: 僅限於停止中可以寫入參數 1: 無法寫入參數 2: 運行中也可以寫入參數 3: 密碼保護時, 無法讀取參數	0	52
P. 78	00-15	正反轉防止選擇	0: 正轉、反轉皆可 1: 不可反轉 (下反轉命令時, 馬達會減速停止) 2: 不可正轉 (下正轉命令時, 馬達會減速停止)	0	59
P. 79	00-16	操作模式選擇	0: PU 模式、JOG 模式、外部模式可切換 1: PU 模式、JOG 模式可切換 2: 僅外部模式 3: 僅通訊模式 4: 混合模式 1 5: 混合模式 2 6: 混合模式 3 7: 混合模式 4	0	59

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 79	00-16	操作模式選擇	8: 混合模式 5	0	58
P. 80	03-03	M0 功能選擇	同 03-00	2	92
P. 81	03-04	M1 功能選擇	同 03-00	3	92
P. 83	03-00	STF 功能選擇	0: STF (變頻器正轉)	0	91
			1: STR (變頻器反轉)		
			2: RL (多段速低速)		
			3: RM (多段速中速)		
			4: RH (多段速高速)		
			5: 保留		
			6: OH 外部熱繼電器動作		
			7: MRS (變頻器輸出立即停止)		
			8: RT (變頻器第二機能)		
			9: EXT (外部點動)		
			10: STF+EXJ		
			11: STR+EXJ		
			12: STF+RT		
			13: STR+RT		
			14: STF+RL		
			15: STR+RL		
			16: STF+RM		
			17: STR+RM		
			18: STF+RH		
			19: STR+RH		
			20: STF+RL+RM		
			21: STR+RL+RM		
			22: STF+RT+RL		
			23: STR+RT+RL		
			24: STF+RT+RM		
			25: STR+RT+RM		
			26: STF+RT+RL+RM		
			27: STR+RT+RL+RM		
			28: RUN (馬達正轉)		
			29: STF/STR (結合 RUN 信號使用, STF/STR 「on」時, 馬達反轉; STF/STR 「off」, 馬達正轉)		
			30: RES (外部 Reset 功能)		
			31: STOP (結合 RUN 信號, STF/STR 端子可組)		
			32: REX (多段速組合為十六段速)		
			33: PO (外部模式下, 選擇程式運行模式)		
			34: RES_E (外部 Reset 信號只在異警時有效)		
			35: MPO (外部模式下, 手動迴圈功能)		
36: TRI (三角波功能)					

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 83	03-00	STF 功能選擇	37: 保留	0	91
			38: 保留		
			39: STF/STR +STOP (結合 RUN 信號, ON 時, 馬達反轉; OFF 時, 先停車然後再 RUN 馬達正轉)		
			40: P_MRS (變頻器輸出立即停止, 此處 MRS 為脈衝信號輸入)		
			42: 保留		
			43: RUN_EN (數位輸入端子運轉使能)		
			44: PID_OFF 數位輸入端子關閉 PID 使能		
		45: 第二頻率設定來源			
P. 84	03-01	STR 功能選擇	同 03-00	1	92
P. 85	03-11	A-C 功能選擇	0: RUN (變頻器運轉中)	5	94
			1: SU (輸出頻率到達)		
			2: FU (輸出頻率檢出)		
			3: OL (過負載警報)		
			4: OMD (零電流檢出)		
			5: ALARM (異警檢出)		
			6: P01 (程式運行段檢出信號)		
			7: P02 (程式運行週期檢出信號)		
			8: P03 (程式運行暫停信號檢出)		
			9: 保留		
			10: 保留		
			11: OMD1 (零電流檢出)		
			12: OL2 (過轉矩警報輸出)		
			13~16: 保留		
17: RY (變頻器運轉準備完成)					
18: 維護提醒功能檢出					
P. 87	03-14	多功能數位輸入端子輸入正反邏輯	0~15	0	95
P. 88	03-15	多功能數位輸出端子正反邏輯	0: A-C 端子輸出正邏輯	0	95
			2: A-C 端子輸出反邏輯		
P. 89	13-00	滑差補償係數	0~10	0	157
P. 90	00-00	機種型號	唯讀	唯讀	49
P. 91	01-16	回避頻率 1A	0~650.00Hz	99999	72
			99999: 無效		
P. 92	01-17	回避頻率 1B	0~650.00Hz	99999	72
			99999: 無效		
P. 93	01-18	回避頻率 2A	0~650.00Hz	99999	72
			99999: 無效		
P. 94	01-19	回避頻率 2B	0~650.00Hz	99999	72
			99999: 無效		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 95	01-20	回避頻率 3A	0~650.00Hz	99999	72
			99999: 無效		
P. 96	01-21	回避頻率 3B	0~650.00Hz	99999	72
			99999: 無效		
P. 97	00-17	第二目標頻率選擇	0: 操作器給頻率	0	59
			1: 通訊 RS485 給頻率		
			2: 類比量給頻率		
P. 98	01-26	中間頻率一	0~650.00Hz	3.00Hz	75
P. 99	01-27	中間電壓一	0~100.0%	10.0%	75
P. 100	04-15	分秒選擇	0: 選擇時間單位為分	1	103
			1: 選擇時間單位為秒		
P. 101	04-27	程式運行模式第一段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 102	04-28	程式運行模式第二段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 103	04-29	程式運行模式第三段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 104	04-30	程式運行模式第四段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 105	04-31	程式運行模式第五段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 106	04-32	程式運行模式第六段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 107	04-33	程式運行模式第七段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	103
P. 108	04-34	程式運行模式第八段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	104
P. 110	00-06	操作器監視選擇	0: 變頻器啟動時, 操作器自動進入監視模式, 顯示當前輸出頻率(此頻率為滑差補償後的頻率)	2	54
			1: 變頻器啟動時, 操作器顯示當前目標頻率		
			2: 變頻器啟動時, 操作器自動進入監視模式, 顯示當前穩定輸出頻率		
			3: 變頻器啟動時, 操作器自動進入監視模式, 顯示當前恒壓系統目標壓力和回饋壓力(注)		
			4: 變頻器啟動時, 操作器不再自動進入監視模式, 顯示變頻器啟動前的模式		
P. 111	04-35	程式運行模式第一段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	104
P. 112	04-36	程式運行模式第二段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	104
P. 113	04-37	程式運行模式第三段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	104

附錄一：參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 114	04-38	程式運行模式第四段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	104
P. 115	04-39	程式運行模式第五段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	114
P. 116	04-40	程式運行模式第六段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	114
P. 117	04-41	程式運行模式第七段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	104
P. 118	04-42	程式運行模式第八段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	104
P. 119	10-16	正反轉死區時間	0~3000.0s	0.0s	149
P. 120	03-16	輸出信號延遲時間	0~3600.0s	0.0s	96
P. 121	04-16	每段速的運轉方向	0~255	0	103
P. 122	04-17	迴圈選擇	0: 不迴圈	0	103
			1~8: 從設定的段數開始迴圈		
P. 123	04-18	加減速時間選擇	0: 加速時間由 01-06 (P. 7) 的設定值決定, 減速時間由 01-07 (P. 8) 的設定值決定	0	103
			1: 加速時間與減速時間均由 04-35 (P. 111) ~ 04-42 (P. 118) 決定		
P. 131	04-19	程式運行模式第一段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 132	04-20	程式運行模式第二段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 133	04-21	程式運行模式第三段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 134	04-22	程式運行模式第四段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 135	04-23	程式運行模式第五段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 136	04-24	程式運行模式第六段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 137	04-25	程式運行模式第七段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 138	04-26	程式運行模式第八段速	0~650.00Hz	0.00Hz	103
P. 141	02-61	3-5 電流/電壓輸入對應百分比正負選擇	0~11	0	81
P. 142	04-07	第 8 速	0~650Hz	0.00Hz	101
P. 143	04-08	第 9 速	同 04-03	99999	101
P. 144	04-09	第 10 速	同 04-03	99999	101
P. 145	04-10	第 11 速	同 04-03	99999	101
P. 146	04-11	第 12 速	同 04-03	99999	101
P. 147	04-12	第 13 速	同 04-03	99999	101
P. 148	04-13	第 14 速	同 04-03	99999	101
P. 149	04-14	第 15 速	同 04-03	99999	101
P. 150	10-08	啟動方式選擇	X0: 無頻率搜索	0	145
			X1: 保留		
			X2: 減電壓方式		
			0X: 上電 1 次		
			1X: 每次啟動		
			2X: 僅瞬停再啟		

附錄一：參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 151	10-03	零速控制功能選擇	0: 零速時無輸出	0	143
			1: 直流電壓制動		
P. 152	10-04	零速控制時的電壓	0~30.0%	5.0%	143
P. 153	07-10	通訊錯誤處理	0: 報警並空轉停車	0	119
			1: 不報警並繼續運行		
P. 154	07-07	Modbus 通訊格式	0: 1、7、N、2 (Modbus, ASCII)	4	119
			1: 1、7、E、1 (Modbus, ASCII)		
			2: 1、7、0、1 (Modbus, ASCII)		
			3: 1、8、N、2 (Modbus, RTU)		
			4: 1、8、E、1 (Modbus, RTU)		
5: 1、8、0、1 (Modbus, RTU)					
P. 155	06-08	過轉矩檢出準位	0~200.0%	0.0%	109
P. 156	06-09	過轉矩檢出時間	0~60.0s	1.0s	109
P. 157	03-17	數位輸入端子濾波時間	0~200	4	96
P. 158	03-18	數位輸入端子送電使能	0: 數位輸入端子送電不使能	0	97
			1: 數位輸入端子送電使能		
P. 159	10-17	節能控制	0: 正常運轉模式	0	149
P. 161	00-07	多功能顯示	0: 輸出交流電壓(V)	0	54
			1: 變頻器(+P)-(-N)端子之間電壓(V)		
			2: 變頻器溫升的累積率(%)		
			3: 恒壓系統目標壓力(%)		
			4: 恒壓系統回饋壓力(%)		
			5: 運行頻率(Hz)		
			6: 電子積熱率(%)		
			8: 3-5 類比輸入端子的信號值(mA/V)		
			9: 輸出功率(kW)		
			11: 正反轉信號, 1 為正轉, 2 為反轉, 0 為非運轉狀態		
			12: NTC 溫度顯示(°C)		
			13: 馬達積熱率 (%)		
			14~18: 保留		
			19: 數位輸入埠狀態		
20: 數位輸出埠狀態					
21: 實際運行載波頻率					
P. 162	01-28	中間頻率二	0~650.00Hz	99999	75
			1: 節能運轉模式		
P. 163	01-29	中間電壓二	0~100.0%	0.0%	75
P. 164	01-30	中間頻率三	0~650.00Hz	99999	75
			99999: 未選擇		
P. 165	01-31	中間電壓三	0~100.0%	0.0%	75
P. 166	01-32	中間頻率四	0~650.00Hz	99999	75
			99999: 未選擇		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 167	01-33	中間電壓四	0~100.0%	0.0%	75
P. 168	01-34	中間頻率五	0~650.00Hz 99999: 未選擇	99999	75
P. 169	01-35	中間電壓五	0~100.0%	0.0%	75
P. 170	08-00	PID 功能選擇	0: 不選擇 PID 功能 2: 目標值由 P.225 給定, 回饋值由 3-5 端子電壓給定	0	136
P. 171	08-01	PID 回饋控制方式	0: PID 負作用 1: PID 正作用	0	136
P. 172	08-04	比例增益	1~100	20	136
P. 173	08-05	積分時間	0~100.0s	1.0s	136
P. 174	08-06	微分時間	0~1000ms	0ms	136
P. 175	08-07	異常偏差	0~100.0%	0.0%	136
P. 176	08-08	異常持續時間	0~600.0s	30.0s	136
P. 177	08-09	異常處理方式	0: 自由停車 1: 減速停車 2: 警報並繼續運轉	0	136
P. 178	08-10	睡眠偵測偏差量	0~100.0%	0.0%	136
P. 179	08-11	睡眠偵測持續時間	0~255.0s	1.0s	137
P. 180	08-12	甦醒準位	0~100.0%	90.0%	137
P. 181	08-13	停機準位	0~120.00Hz	40.00Hz	137
P. 182	08-14	積分上限	50Hz 系統設定時: 0~120.00Hz 60Hz 系統設定時: 0~120.00Hz	50.00Hz 60.00Hz	137
P. 183	08-15	穩定時減速步長	0~10.00Hz	0.50Hz	137
P. 184	02-24	3-5 斷線選擇	0: 無斷線選擇 1: 減速到 0Hz, 多功能數位輸出端子輸出警報 2: 變頻器立即停車, 面板顯示 "AErr" 異警 3: 以斷線前的頻率命令持續運轉, 多功能數位輸出端子輸出警報	0	81
P. 185	02-06	比例聯動增益	0~100%	0%	79
P. 188	00-01	變頻器程式版本	唯讀	---	49
P. 189	00-24	50Hz/60Hz 切換選擇	0: 頻率相關參數預設值為 60Hz 系統 1: 頻率相關參數預設值為 50Hz 系統	0 1	61
P. 196	02-27	3-5 最小輸入電流/電壓對應百分比	0~100.0%	0.0%	81
P. 197	02-28	3-5 最大輸入電流/電壓對應百分比	0~100.0%	100.0%	81
P. 198	02-25	3-5 最小輸入電流/電壓	0~20.00mA/V	0.00V	81
P. 199	02-26	3-5 最大輸入電流/電壓	0~20.00 mA/V	10.00V	81
P. 223	08-18	類比回饋信號偏置	0~100.0%	0.0%	137
P. 224	08-19	類比回饋信號增益	0~100.0%	100.0%	137

附錄一：參數表

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 225	08-03	PID 目標值面板給定量	0~100.0%	20.0%	136
P. 226	10-55	往復機械功能選擇	0: 往復機械功能無效 1: 往復機械功能有效	0	152
P. 227	10-56	正轉限制時間	0~3600.0s	0.0s	152
P. 228	10-57	反轉限制時間	0~3600.0s	0.0s	152
P. 229	10-18	Dwell 功能選擇	0: 無功能 1: 齒隙補償功能 2: 加減速中斷等待功能	0	150
P. 230	10-19	加速時的 Dwell 頻率	0~650.00Hz	1.00Hz	150
P. 231	10-20	加速時的 Dwell 時間	0~360.0s	0.5s	150
P. 232	10-21	減速時的 Dwell 頻率	0~650.00Hz	1.00Hz	150
P. 233	10-22	減速時的 Dwell 時間	0~360.0s	0.5s	150
P. 234	10-23	三角波功能選擇	0: 無功能 1: 外部 TRI 信號接通, 三角波功能有效 2: 在任何時候三角波功能都有效	0	151
P. 235	10-24	最大振幅量	0~25.0%	10.0%	151
P. 236	10-25	減速時振幅補償量	0~50.0%	10.0%	151
P. 237	10-26	加速時振幅補償量	0~50.0%	10.0%	151
P. 238	10-27	振幅加速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	151
P. 239	10-28	振幅減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	151
P. 240	02-07	輔助頻率選擇	0: 無輔助頻率功能 2: 運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率 (3-5 端子給定) 4: 運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率 (3-5 端子給定) 6: 運轉頻率 = 3-5 端子給定作為比例聯動信號	0	80
P. 242	10-05	啟動直流制動功能	0: 無啟動前直流制動功能 1: 有啟動前直流制動功能	0	144
P. 243	10-06	啟動直流制動時間	0~60.0s	0.5s	144
P. 244	10-07	啟動直流制動電壓	0~30.0%	4.0%	144
P. 245	06-12	冷卻風扇工作方式	0: 運轉時風扇 ON, 停車 30S 後風扇 OFF 1: 送電後, 風扇一直 ON, 斷電風扇 OFF 2: 運轉時, 散熱片溫度大於 60℃時, 風扇 ON; 小於 40℃時, 風扇 OFF; 停車時, 風扇 OFF 3: 散熱片溫度值大於 60℃時, 風扇 ON; 小於 40℃時, 風扇 OFF	1	115
P. 255	01-36	加速開始 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s	0.20s	76
P. 256	01-37	加速結束 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999: 未選擇	99999	76
P. 257	01-38	減速開始 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999: 未選擇	99999	76

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 258	01-39	減速結束 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s	99999	76
			99999: 未選擇		
P. 259	00-09	運轉速度單位選擇	0: 選擇運轉速度顯示單位為 1	1	55
			1: 選擇運轉速度顯示單位為 0.1		
P. 260	06-10	過轉矩檢出動作選擇	0: 過轉矩檢出後不報 OL2 異警, 繼續運行	1	114
			1: 過轉矩檢出後報 OL2 異警, 並停止運轉		
P. 261	06-17	維護提醒功能	0: 無維護提醒功能	0	115
			1~9998day: 用來設定維護提醒警報輸出信號的時間		
P. 286	13-03	高頻振盪抑制因數	0~15	0	157
P. 288	06-40	異警代碼查詢	0~12	0	117
P. 289	06-41	異警代碼顯示	唯讀	唯讀	117
P. 290	06-42	異警資訊查詢	0~12	0	117
P. 291	06-43	異警資訊顯示	唯讀	唯讀	117
P. 292	06-27	變頻器執行時間 (分鐘)	0~1439min	0min	116
P. 293	06-28	變頻器執行時間 (天)	0~9999day	0day	116
P. 294	00-04	解密參數	0~65535	0	52
P. 295	00-05	設定密碼參數	2~65535	0	52
P. 296	06-29	變頻器送電時間 (分鐘)	0~1439min	0min	116
P. 297	06-30	變頻器送電時間 (天)	0~9999day	0day	116
P. 300	00-21	馬達控制方式選擇	0: 感應馬達 V/F 控制	0	60
			1: 保留		
			2: 感應馬達簡易向量控制		
P. 301	05-00	馬達參數自動量測	0: 無馬達參數自動量測功能	0	107
			1: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達運轉]		
			2: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達不運轉]		
			3: 感應馬達線上自動量測功能		
P. 302	05-01	馬達額定功率	0~160.00kW	0.00kW	109
P. 303	05-02	馬達極數	0~8	4	109
P. 304	05-03	馬達額定電壓	50Hz/60Hz 系統設定時: 0~440V/0~220V	按電壓	109
P. 305	05-04	馬達額定頻率	50Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	50.00Hz	109
			60Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	60.00Hz	
P. 306	05-05	馬達額定電流	0~500.00A	按機種	109
P. 307	05-06	馬達額定轉速	50Hz 系統設定時: 0~9998r/min	1410r/min	109
			60Hz 系統設定時: 0~9998r/min	1710r/min	
P. 308	05-07	馬達激磁電流	0~500.00A	按機種	109
P. 309	05-08	馬達定子電阻	0~99.98Ω	按機種	109
P. 320	11-00	滑差補償增益	0~200%	85%	155

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	頁碼
P. 321	11-01	轉矩補償濾波係數	0~32	20	155
P. 900	15-00	用戶登記參數 1	P參數模式：0~321 參數組模式：00-00~13-03	99999	159
P. 901	15-01	用戶登記參數 2		99999	159
P. 902	15-02	用戶登記參數 3		99999	159
P. 903	15-03	用戶登記參數 4		99999	159
P. 904	15-04	用戶登記參數 5		99999	159
P. 905	15-05	用戶登記參數 6		99999	159
P. 906	15-06	用戶登記參數 7		99999	159
P. 907	15-07	用戶登記參數 8		99999	159
P. 908	15-08	用戶登記參數 9		99999	159
P. 909	15-09	用戶登記參數 10		99999	159
P. 910	15-10	用戶登記參數 11		99999	159
P. 911	15-11	用戶登記參數 12		99999	159
P. 912	15-12	用戶登記參數 13		99999	159
P. 913	15-13	用戶登記參數 14		99999	159
P. 914	15-14	用戶登記參數 15		99999	159
P. 915	15-15	用戶登記參數 16		99999	159
P. 916	15-16	用戶登記參數 17		99999	159
P. 917	15-17	用戶登記參數 18		99999	159
P. 918	15-18	用戶登記參數 19		99999	159
P. 919	15-19	用戶登記參數 20		99999	159
P. 990	00-25	參數模式設定	0: 參數以「參數組」模式顯示 1: 參數以「順序編號」模式顯示	0	61
P. 996 ~ P. 999	00-02	參數恢復	0: 無功能 1: 異警記錄清除 (P. 996=1) 2: 變頻器重置 (P. 997=1) 3: 參數還原為預設值 (P. 998=1) 4: 部分參數還原預設值 1 (P. 999=1) 5: 部分參數還原預設值 2 (P. 999=2) 6: 部分參數還原預設值 3 (P. 999=3)	0	50

7.2 附錄二：異警代碼表

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
ERROR	Error	<ol style="list-style-type: none"> 1. 電源電壓不足 2. 重置功能 RES [on] 3. 操作器與主機接觸不良 4. 內部回路故障 5. CPU 誤動作 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 以正常的電源供給 2. 切離重置開關 3. 確實連接操作器與主機 4. 更換變頻器 5. 重新啟動變頻器
OC0 停機時過流	OC0	輸出電流超過變頻器的額定電流兩倍	變頻器可能受到干擾，斷電並重新送電，若反復出現此異警請送廠檢修 <ol style="list-style-type: none"> 1. 如果有急加速或急減速，請延長加減速時間 2. 避免負載急遽增大 3. 檢查馬達接線端子 U/T1、V/T2、W/T3 是否有短路發生
OC1 加速時過電流	OC1		
OC2 定速時過電流	OC2		
OC3 減速時過電流	OC3		
OV0 停機時過壓	OV0	端子(+P)-(-/N)之間，電壓過高	檢查輸入電源電壓是否正常 <ol style="list-style-type: none"> 1. 如果有急加速或者急減速，請延長加減速時間 2. 檢查主回路端子+P-PR 之間，回生制動電阻是否脫落 3. 檢查 06-05 (P. 30) 與 06-06 (P. 70) 的設定值是否正確
OV1 加速時過電壓	OV1		
OV2 定速時過電壓	OV2		
OV3 減速時過電壓	OV3		
THI IGBT 模組過熱	THI	IGBT 模組積熱電驛動作	避免變頻器長時間超載運轉
THN 馬達過熱	THN	電子熱動電驛動作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 檢查 06-00 (P. 9) 的設定值，是否正確（以外接的馬達為基準） 2. 減輕負載
OHT 外部馬達熱繼電器動作	OHT	外部馬達熱繼電器動作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 檢查外部熱繼電器容量與馬達容量是否搭配 2. 減輕負載
OPT 週邊異常	OPT	<ol style="list-style-type: none"> 1. 通訊異常，超過通訊異常重試次數 2. 通訊中斷，超過通訊間隔容許時間 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 正確設定通訊相關參數
EEP 記憶體異常	EEP	<ol style="list-style-type: none"> 2. ROM 故障 	經常發生此異警時請送廠檢修

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
PID PID 異常	PID E	<ol style="list-style-type: none"> 變頻器及馬達容量不夠 PID 目標值或回饋值設定不合理 週邊設備故障 	<ol style="list-style-type: none"> 更換大容量變頻器及馬達 檢查回饋增益設定，根據回饋重新設定目標值 檢查系統週邊回饋裝置（如感測器、電位器）及線路是否正常
CPU CPU 異常	CPU	週邊電磁干擾嚴重	降低週邊干擾
OLS 失速防止保護	OLS	馬達負載過重	<ol style="list-style-type: none"> 減輕馬達負載 增大 06-01 (P. 22) 值
NTC 模阻過熱	NTC	逆變側 IGBT 模組溫度過高	<ol style="list-style-type: none"> 降低周圍環境溫度和改善通風條件 確認變頻器風扇是否運轉正常
OL2 過轉矩異常	OL2	<ol style="list-style-type: none"> 馬達負載過重 參數 06-08 (P. 155), 06-09 (P. 156) 設置不合理 	<ol style="list-style-type: none"> 減輕馬達負載 適當調整 06-08 (P. 155), 06-09 (P. 156) 設定值
CPR CPU 異常	CPR	CPU 程式異常	<ol style="list-style-type: none"> 檢查配線 檢查參數設置 降低週邊干擾
AErr 3-5 端子異常	AErr	3-5 端子類比給定時斷線異常	請參見參數 02-24 (P. 184) 參數說明

7.3 附錄三：異常情況與對策

異常現象	確認要點	
馬達不會轉動	主回路	<ul style="list-style-type: none"> • 端子 R/L1-S/L2-T/L3 間的電壓是否正常? • POWER 燈 是否亮起? • 變頻器與馬達之間的配線是否正確?
	負載	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否太重? • 馬達轉子是否鎖死?
	參數設定	<ul style="list-style-type: none"> • 啟動頻率 (01-11 (P. 13)) 是否設定得太高? • 操作模式 (00-16 (P. 79)) 是否正確? • 上限頻率 (01-00 (P. 1)) 是否設為零? • 反轉防止 (00-15 (P. 78)) 是否已被限定? • 信號輸入和其對應的百分比 (02-25~02-28) 是否正確? • 回避頻率 (01-16~01-21 / P. 91~P. 96) 是否正確?
	控制回路	<ul style="list-style-type: none"> • 是否有 MRS 功能「on」? (相關參數 03-00~03-01 (P. 83~P. 84), 03-03~03-04 (P. 80~P. 81)) • 是否有 RES 功能「on」? (相關參數 03-00~03-01 (P. 83~P. 84), 03-03~03-04 (P. 80~P. 81)) • 是否外部積熱電驛跳脫? • 是否有異警發生 (ALARM 燈亮起) 而未曾重置? • 電壓/電流信號是否正確連接? • STF 與 STR 功能是否正確? (相關參數 03-00~03-01 (P. 83~P. 84), 03-03~03-04 (P. 80~P. 81)) • 控制回路配線是否脫落或者接觸不良?
馬達轉向相反	<ul style="list-style-type: none"> • 馬達接線端子 (U/T1)/(V/T2)/(W/T3) 的配線相序是否正確? • 啟動端子 STF 與 STR 的配線是否正確? 	
馬達轉速無法上升	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否過重? • 失速防止準位 (06-01 (P. 22)) 是否正確? • 轉矩補償 (01-10 (P. 0)) 是否太高? • 是否被上限頻率 (01-00 (P. 1)) 所限制? 	
加減速不順暢	<ul style="list-style-type: none"> • 加減速時間 (01-06 (P. 7)、01-07 (P. 8)) 是否正確? • 加減速曲線選擇 (01-05 (P. 29)) 是否正確? • 電壓/電流信號是否受雜訊影響而浮動? 	
馬達電流過大 P. 0	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否過大? • 變頻器容量與馬達容量是否匹配? • 轉矩補償 (01-10 (P. 0)) 是否太高? 	
運轉中的轉速會變動	<ul style="list-style-type: none"> • 電壓/電流信號是否受雜訊影響而浮動? • 馬達負載是否發生變動? • 主回路配線是否過長? 	