

目錄

7.1 附錄一：參數表

參數編號 P.0~ P.21	連結
參數編號 P.21~ P.38	連結
參數編號 P.39~ P.51	連結
參數編號 P.52~ P.62	連結
參數編號 P.62~ P.78	連結
參數編號 P.79~ P.83	連結
參數編號 P.84~ P.106	連結
參數編號 P.107~ P.127	連結
參數編號 P.128~ P.154	連結
參數編號 P.155~ P.165	連結
參數編號 P.166~ P.188	連結
參數編號 P.189~ P.239	連結
參數編號 P.240~ P.250	連結
參數編號 P.255~ P.272	連結
參數編號 P.273~ P.299	連結
參數編號 P.300~ P.318	連結
參數編號 P.320~ P.342	連結
參數編號 P.342~ P.361	連結
參數編號 P.362~ P.381	連結
參數編號 P.382~ P.458	連結
參數編號 P.459~ P.504	連結
參數編號 P.505~ P.543	連結
參數編號 P.543~ P.584	連結
參數編號 P.585~ P.618	連結
參數編號 P.619~ P.650	連結
參數編號 P.654~ P.723	連結
參數編號 P.726~ P.781	連結
參數編號 P.782~ P.826	連結
參數編號 P.827~ P.990	連結
參數編號 P.991~ P.999	連結

7.2 附錄二：異警代碼表	連結
---------------	--------------------

7.3 附錄三：異常情況與對策	連結
-----------------	--------------------

7. 附錄

7.1 附錄一：參數表

[回目錄](#)

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 0	01-10	轉矩補償	0.75K 機種：0~30.0%	6.0%	82
			1.5K~3.7K 機種：0~30.0%	4.0%	
			5.5K~7.5K 機種：0~30.0%	3.0%	
			11K~22K 機種：0~30.0%	2.0%	
P. 1	01-00	上限頻率	22K 及其以下機種：0.00~01-02 (P.18) Hz	120.00Hz	78
P. 2	01-01	下限頻率	0~120.00Hz	0.00Hz	78
P. 3	01-03	基底頻率	50Hz 系統設定時：0~650.00Hz	50.00Hz	79
			60Hz 系統設定時：0~650.00Hz	60.00Hz	
P. 4	04-00	第 1 速 (高速)	0~650.00Hz	60.00Hz	132
P. 5	04-01	第 2 速 (中速)	0~650.00Hz	30.00Hz	132
P. 6	04-02	第 3 速 (低速)	0~650.00Hz	10.00Hz	132
P. 7	01-06	加速時間	3.7K 及其以下機種：0~360.00s/0~3600.0s	5.00s	80
			5.5K 及其以上機種：0~360.00s/0~3600.0s	20.00s	
P. 8	01-07	減速時間	3.7K 及以下機種：0~360.00s/0~3600.0s	5.00s	80
			5.5K~7.5K 機種：0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	
			11K 及以上機種：0~360.00s/0~3600.0s	30.00s	
P. 9	06-00	電子熱動電驛容量	0~500.00A	0.00A	148
P. 10	10-00	直流制動動作頻率	0~120.00Hz	3.00Hz	203
P. 11	10-01	直流制動動作時間	0~60.0s	0.5s	203
P. 12	10-02	直流制動動作電壓	0~30.0%：7.5K 及其以下機種	4.0%	203
			0~30.0%：11K~22K 機種	2.0%	
P. 13	01-11	啟動頻率	0~60.00Hz	0.50Hz	83
P. 14	01-12	適用負載選擇	0：適用於定轉矩負載 (輸送帶等)	0	83
			1：適用於變轉矩負載 (泵、風扇等)		
			2、3：適用於升降負載		
			4：多點 V/F 折線		
			5~13：特殊 2 點 V/F 折線		
			14：V/F 完全分離模式		
			15：V/F 半分離模式		
P. 15	01-13	JOG 頻率	0~650.00Hz	5.00Hz	86
P. 16	01-14	JOG 加減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	0.50s	86
P. 17	02-20	4-5 信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為 4~20mA	0	104
			1：信號取樣的有效範圍為 0~10V		
			2：信號取樣的有效範圍為 0~5V		
P. 18	01-02	高速上限頻率	01-00 (P.1) ~650.00Hz	120.00Hz	78
P. 19	01-04	基底電壓	0~1000.0V	99999	79
			99999：隨輸入電壓變動		
P. 20	01-09	加減速基準頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50.00Hz	80
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	60.00Hz	
P. 21	01-08	加減速時間單位	0：時間單位為 0.01s	0	80

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 21	01-08	加減速時間單位	1: 時間單位為 0.1s	0	80
P. 22	06-01	失速防止動作準位	0~400.0%	150.0%	148
P. 23	06-02	準位降低補正係數	0~150.0%	99999	148
			99999: 失速防止準位為 06-01 (P. 22) 的設定值		
P. 24	04-03	第 4 速	0~650.00Hz	99999	132
			99999: 功能無效		
P. 25	04-04	第 5 速	同 04-03	99999	132
P. 26	04-05	第 6 速	同 04-03	99999	132
P. 27	04-06	第 7 速	同 04-03	99999	132
P. 28	01-15	輸出頻率濾波時間	0~1000ms	0ms	87
P. 29	01-05	加減速曲線選擇	0: 線性加減速曲線	0	80
			1: S 字加減速曲線 1		
			2: S 字加減速曲線 2		
			3: S 字加減速曲線 3		
P. 30	06-05	再生制動功能選擇	0: 再生制動使用率固定為 3%, 參數 06-06 (P. 70) 失效	0	150
			1: 再生制動使用率為 06-06 (P. 70) 的設定值		
P. 31	00-12	Soft-PWM 動作選擇	0: 無 Soft-PWM 動作	0	69
			1: 設定 00-11 (P. 72) < 5 時, Soft-PWM 有效 (僅適用於 V/F 控制)		
P. 32	07-02	COM1 串列通訊串列傳輸速率	0: 串列傳輸速率為 4800bps	1	165
			1: 串列傳輸速率為 9600bps		
			2: 串列傳輸速率為 19200bps		
			3: 串列傳輸速率為 38400bps		
			4: 串列傳輸速率為 57600bps		
5: 串列傳輸速率為 115200bps					
P. 33	07-00	COM1 通訊協定選擇	0: Modbus 協議	1	165
			1: 士林協議		
			2: PLC 協定 (使用士林內置 PLC 時有效)		
P. 34	07-11	通訊 EEPROM 寫入選擇	0: 通訊模式寫入參數時, 寫入 RAM 和 EEPROM	0	180
			1: 通訊模式寫入參數時, 只寫入 RAM		
P. 35	00-19	通訊模式指令權選擇	0: 通訊模式時, 運轉指令和設定頻率都由通訊給定	0	71
			1: 通訊模式時, 運轉指令和設定頻率都由外部給定		
P. 36	07-01	COM1 變頻器通訊站號	0~254	0	165
P. 37	00-08	運轉速度顯示	0: 顯示輸出頻率 (不顯示機械速度)	0.0	68
			0.1~5000.0		
			1~50000		
P. 38	02-09	2-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時: 1.00~650.00Hz	50.00Hz	99
			60Hz 系統設定時: 1.00~650.00Hz	60.00Hz	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 39	02-21	4-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50.00Hz	104
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	60.00Hz	
P. 40	03-10	S0-SE 功能選擇	0: RUN (變頻器運轉中)	1	122
			1: SU (輸出頻率到達)		
			2: FU (輸出頻率檢出)		
			3: OL (過負載警報)		
			4: OMD (零電流檢出)		
			5: ALARM (異警檢出)		
			6: P01 (程式運行段檢出信號)		
			7: P02 (程式運行週期檢出信號)		
			8: P03 (程式運行暫停信號檢出)		
			9: BP (電源變頻切換, 變頻輸出)		
			10: GP (電源變頻切換, 電源輸出)		
			11: OMD1 (零電流檢出)		
			12~15: 保留		
			16: 保留		
			17: RY (變頻器運轉準備完成)		
18: 維護提醒功能檢出					
19: OL2 (過轉矩警報輸出)					
20: 電容壽命異常					
21: 位置控制位置到達					
22: 張力控制捲曲模式檢出					
23: 斷電標誌檢出					
P. 41	03-20	輸出頻率檢出範圍	0~100.0%	10.0%	125
P. 42	03-21	正轉輸出頻率檢出	0~650.00Hz	6.00Hz	125
P. 43	03-22	反轉輸出頻率檢出	0~650.00Hz	99999	125
			99999: 同 03-21 (P. 42) 設置相同		
P. 44	01-22	第二加速時間	0~360.00s/0~3600.0s	99999	88
			99999: 未選擇		
P. 45	01-23	第二減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	99999	88
			99999: 未選擇		
P. 46	01-24	第二轉矩補償	0~30.0%	99999	88
			99999: 未選擇		
P. 47	01-25	第二基底頻率	0~650.00Hz	99999	88
			99999: 未選擇		
P. 48	07-03	COM1 數據長度	0: 8bit	0	165
			1: 7bit		
P. 49	07-04	COM1 停止位長度	0: 1bit	0	165
			1: 2bit		
P. 50	07-05	COM1 奇偶檢驗選擇	0: 無同位	0	165
			1: 奇數同位檢查		
			2: 偶校驗		
P. 51	07-06	COM1 CR/LF 選擇	1: 僅有 CR	1	165
			2: CR, LF 皆有		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 52	07-08	COM1 通訊異常容許次數	0~10	1	165
P. 53	07-09	COM1 通訊間隔容許時間	0~999.8s; 以設定值進行通訊超時檢驗 99999: 不進行超時檢驗	99999	165
P. 54	02-04	AM 輸出功能選擇	0: 輸出頻率, 以顯示基準 02-51 (P. 55) 為 100% 1: 輸出電流, 以顯示基準 02-52 (P. 56) 為 100% 2: 輸出直流 PN 端電壓, 以 0V 準位為 100% 3: 輸出變頻器溫升累計率, 以 NTC 準位為 100% 4: 輸出變頻器電子積熱率, 以電子熱動電驛動作(當 06-00(P.9)≠0 時)或變頻器的 IGBT 模塊積熱電驛動作(當 06-00(P.9)=0 時)為 100% 5: 目標頻率, 以顯示基準 02-51 (P. 55) 為 100% 6: 固定準位輸出, 電壓/電流輸出準位可由 02-54 (P. 541) 設定 7: 輸出電壓, 以變頻器額定電壓為 100% 8: 激磁電流, 以馬達額定電流為 100% (此功能只在 00-21 (P. 300) 或者 00-22 (P. 370) 設定為 3~6 時有效)。 9: 輸出轉矩, 以 2 倍的馬達額定轉矩為 100% (此功能只在 00-21 (P. 300) 或者 00-22 (P. 370) 設定為 3~6 時有效) 10: 輸出功率, 以 2 倍的馬達額定功率為 100% 11: 高速脈衝輸入, 以 100.00KHz 為 100% 12: 馬達運轉速度, 以顯示基準 02-51 (P. 55) 為 100% 13: PLC 類比量輸出, 詳細說明請參照 SE3 內嵌 PLC 說明書	0	97
P. 55	02-51	類比輸出時頻率顯示基準	50Hz 系統設定時: 0~650.00Hz 60Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	50.00Hz 60.00Hz	109
P. 56	02-52	類比輸出時電流顯示基準	0~500.00A	按機種	109
P. 57	10-09	再啟動空轉時間	0~30.0s 99999: 無再啟動功能	99999	206
P. 58	10-10	再啟動上升時間	0~60.0s: 7.5K (含) 以下機種 0~60.0s: 11K~22K 機種	5.0s 10.0s	206
P. 59	00-10	保留	保留	---	---
P. 60	02-10	2-5 濾波時間	0~2000ms	30ms	99
P. 61	10-11	遙控功能	0: 無遙控功能 1: 遙控功能, 頻率可記憶 2: 遙控功能, 頻率不可記憶 3: 遙控功能, 頻率不可記憶, STF/STR 「turn off」清除遙控設定頻率	0	207
P. 62	03-23	零電流檢出準位	0~200.0%	5.0%	126

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 62	03-23	零電流檢出準位	99999: 功能無效	5.0%	126
P. 63	03-24	零電流檢出時間	0~100.00s 99999: 功能無效	0.50s	126
P. 64	02-45	AM 輸出信號選擇	0: AM-5 之間輸出 0~10V 電壓 1: 保留 2: AM-5 之間輸出 0~20mA 電流 3: AM-5 之間輸出 4~20mA 電流	0	108
P. 65	10-12	複歸功能選擇	0: 無複歸功能 1: 過電壓發生, 變頻器執行複歸功能 2: 過電流發生, 變頻器執行複歸功能 3: 過電壓或過電流發生, 變頻器執行複歸功能 4: 所有異警都有複歸功能	0	209
P. 66	06-03	失速防止遞減頻率	50Hz 系統設定時: 0~650.00Hz 60Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	50.00Hz 60.00Hz	148
P. 67	10-13	異常時復位次數	0: 無複歸功能 1~10: 連續異警超過 10-13 (P. 67) 設定值, 則變頻器不再執行複歸功能	0	209
P. 68	10-14	復位執行等待時間	0~360.0s	1.0s	209
P. 69	10-15	異警複歸累計次數	唯讀	0	209
P. 70	06-06	特殊回生制動率	0~100.0%	0.0%	150
P. 71	00-13	空轉/直流制動	0: 空轉制動 1: 直流制動	1	69
P. 72	00-11	載波頻率	1~15 kHz	5 kHz	69
P. 73	02-08	2-5 信號選擇	0: 信號取樣的有效範圍為 0~5V 1: 信號取樣的有效範圍為 0~10V 2: 信號取樣的有效範圍為 0~-5V 3: 信號取樣的有效範圍為 0~-10V 4: 信號取樣的有效範圍為 -5~+5V 5: 信號取樣的有效範圍為 -10~+10V	1	99
P. 74	02-43	HD0 倍頻係數	0: 選擇 HD0 端子的輸出功能為 FM 功能 1~9000: 選擇 HD0 端子輸出運轉頻率的 02-43 (P. 74) 倍頻的方波脈衝	0	107
P. 75	00-14	停止功能選擇	0: 按鍵盤 STOP 鍵, 僅在 PU, H2 模式停車 1: 按鍵盤 STOP 鍵, 所有模式都可停車	1	69
P. 77	00-03	參數防寫選擇	0: 僅限於停止中可以寫入參數 1: 無法寫入參數 2: 運行中也可以寫入參數 3: 密碼保護時, 無法讀取參數	0	64
P. 78	00-15	正反轉防止選擇	0: 正轉、反轉皆可 1: 不可反轉 (下反轉命令時, 馬達會減速停止) 2: 不可正轉 (下正轉命令時, 馬達會減速停止)	0	70

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 79	00-16	操作模式選擇	0: PU 模式、JOG 模式、外部模式可切換	0	71
			1: PU 模式、JOG 模式可切換		
			2: 僅外部模式		
			3: 僅通訊模式		
			4: 混合模式 1		
			5: 混合模式 2		
			6: 混合模式 3		
			7: 混合模式 4		
			8: 混合模式 5		
			99999: 第二操作模式, 運轉指令由 00-18 (P. 109)設定, 目標頻率由 00-17 (P. 97)設定		
P. 80	03-03	M0 功能選擇	同 03-00	2	117
P. 81	03-04	M1 功能選擇	同 03-00	3	117
P. 82	03-05	M2 功能選擇	同 03-00	4	117
P. 83	03-00	STF 功能選擇	0: STF (變頻器正轉)	0	117
			1: STR (變頻器反轉)		
			2: RL (多段速低速)		
			3: RM (多段速中速)		
			4: RH (多段速高速)		
			5: AU (類比端子 4-5 優先)		
			6: OH 外部熱繼電器動作		
			7: MRS (變頻器輸出立即停止)		
			8: RT (變頻器第二機能)		
			9: EXT (外部點動)		
			10: STF+EXJ		
			11: STR+EXJ		
			12: STF+RT		
			13: STR+RT		
			14: STF+RL		
			15: STR+RL		
			16: STF+RM		
			17: STR+RM		
			18: STF+RH		
			19: STR+RH		
			20: STF+RL+RM		
			21: STR+RL+RM		
			22: STF+RT+RL		
			23: STR+RT+RL		
			24: STF+RT+RM		
			25: STR+RT+RM		
			26: STF+RT+RL+RM		
			27: STR+RT+RL+RM		
28: RUN (馬達正轉)					

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 83	03-00	STF 功能選擇	29: STF/STR (結合 RUN 信號使用, STF/STR 「on」時, 馬達反轉; STF/STR 「off」, 電機正轉)	0	117
			30: RES (外部 Reset 功能)		
			31: STOP (結合 RUN 信號, STF/STR 端子可組)		
			32: REX (多段速組合為十六段速)		
			33: PO (外部模式下, 選擇程式運行模式)		
			34: RES_E (外部 Reset 信號只在異警時有效)		
			35: MPO (外部模式下, 手動迴圈功能)		
			36: TRI (三角波功能)		
			37: GP_BP (電源變頻切換功能)		
			38: CS (手動切換電源信號)		
			39: STF/STR +STOP (結合 RUN 信號, ON 時, 馬達反轉; OFF 時, 先停車然後再 RUN 馬達正轉)		
			40: P_MRS (變頻器輸出立即停止, 此處 MRS 為脈衝信號輸入)		
			41: PWM 設定頻率 (注 1)		
			42: MTCLKA/MTCLKB		
			43: RUN_EN (數位輸入端子運轉致能)		
			44: PID_OFF 數位輸入端子關閉 PID 致能		
			45: 第二模式		
			46: 初始卷徑選擇 1		
			47: 初始卷徑選擇 2		
			48: 材料厚度選擇 1		
			49: 材料厚度選擇 2		
			50: 收放卷切換		
			51: 預驅動命令		
			52: 轉矩記憶		
			53: 轉矩記憶致能		
			54: 記圈信號 (注 1)		
			55: 切換速度/轉矩控制		
			56: 卷徑復位		
			57: 高速脈衝輸入功能 (注 1)		
			58: 類比端子 2-5 優先		
			59: 保留		
			60: PLC 的啟動/停止		
			61: 原點複歸致能 SHOM		
			62: 原點複歸設定原點 ORGP		
63: 切換位置/速度控制					
64: 外部切換零伺服					
65: 外部加減速暫停					
66: 外部強制停車					
67: 卷徑計算停止					
68: 單點定位致能					
69: 多點定位致能					
70: 全程位置控制脈波輸入命令致能					
71: 外部轉矩指令極性取反					
99999: 未選擇此外部端子功能					

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 84	03-01	STR 功能選擇	同 03-00	1	117
P. 85	03-11	A-B-C 功能選擇	同 03-10	5	122
P. 86	03-02	RES 功能選擇	同 03-00	30	117
P. 87	03-14	多功能數位輸入端子正反邏輯	0~1023	0	123
P. 88	03-15	多功能數位輸出端子正反邏輯	0~4095	0	123
P. 89	13-00	滑差補償係數	0~10	0	241
P. 90	00-00	機種型號	唯讀	唯讀	61
P. 91	01-16	回避頻率 1A	0~650.00Hz	99999	87
			99999: 無效		
P. 92	01-17	回避頻率 1B	0~650.00Hz	99999	87
			99999: 無效		
P. 93	01-18	回避頻率 2A	0~650.00Hz	99999	87
			99999: 無效		
P. 94	01-19	回避頻率 2B	0~650.00Hz	99999	87
			99999: 無效		
P. 95	01-20	回避頻率 3A	0~650.00Hz	99999	87
			99999: 無效		
P. 96	01-21	回避頻率 3B	0~650.00Hz	99999	87
			99999: 無效		
P. 97	00-17	第二目標頻率選擇	0: 操作器給頻率	0	71
			1: 通訊 RS485 給頻率		
			2: 類比量給頻率		
			3: 外擴通訊卡給頻率		
			4: PG 卡 A2B2 給頻率		
			5: HDI 脈衝給定頻率		
P. 98	01-26	中間頻率一	0~650.00Hz	3.00Hz	89
P. 99	01-27	中間電壓一	0~100.0%	10.0%	89
P. 100	04-15	分秒選擇	0: 選擇時間單位為分	1	134
			1: 選擇時間單位為秒		
P. 101	04-27	程式運行模式第一段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134
P. 102	04-28	程式運行模式第二段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134
P. 103	04-29	程式運行模式第三段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134
P. 104	04-30	程式運行模式第四段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134
P. 105	04-31	程式運行模式第五段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134
P. 106	04-32	程式運行模式第六段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 107	04-33	程式運行模式第七段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	134
P. 108	04-34	程式運行模式第八段速執行時間	0~6000.0s	0.0s	135
P. 109	00-18	第二啟動信號選擇	0: 操作器給運轉信號 1: 數位輸入端子給運轉信號 2: 通訊 RS485 給運轉信號 3: 外擴通訊卡給運轉信號	0	71
P. 110	00-06	操作器監視選擇	X0: 變頻器啟動時, 自動進入監視模式, 顯示當前輸出頻率 X1: 變頻器啟動時, 自動進入監視模式, 顯示當前穩定輸出頻率 X2: 變頻器啟動時, 自動進入監視模式, 顯示當前恒壓系統目標壓力和回饋壓力 0X: 開機畫面為監視模式的輸出頻率檔 1X: 開機畫面為目標頻率設定模式 2X: 開機畫面為監視模式的輸出電流檔 3X: 開機畫面為監視模式的輸出電壓檔	1	67
P. 111	04-35	程式運行模式第一段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 112	04-36	程式運行模式第二段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 113	04-37	程式運行模式第三段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 114	04-38	程式運行模式第四段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 115	04-39	程式運行模式第五段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 116	04-40	程式運行模式第六段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 117	04-41	程式運行模式第七段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 118	04-42	程式運行模式第八段速加減速時間	0~600.00s/0~6000.0s	0.00s	135
P. 119	10-16	正反轉等待時間	0~3000.0s	0.0s	210
P. 120	03-16	輸出信號延遲時間	0~3600.0s	0.0s	124
P. 121	04-16	每段速的運轉方向	0~255	0	134
P. 122	04-17	迴圈選擇	0: 不迴圈 1~8: 從設定的段數開始迴圈	0	134
P. 123	04-18	加減速時間選擇	0: 加速時間由 01-06 (P. 7) 的設定值決定, 減速時間由 01-07 (P. 8) 的設定值決定 1: 加速時間與減速時間均由 04-35 (P. 111) ~ 04-42 (P. 118) 決定	0	134
P. 124	09-13	擴展卡版本	唯讀	唯讀	198
P. 125	00-26	擴展卡類型	唯讀	唯讀	74
P. 126	03-06	保留	---	---	---
P. 127	03-07	保留	---	---	---

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 128	03-08	保留	---	---	---
P. 129	03-12	保留	---	---	---
P. 130	03-13	保留	---	---	---
P. 131	04-19	程式運行模式第一段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 132	04-20	程式運行模式第二段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 133	04-21	程式運行模式第三段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 134	04-22	程式運行模式第四段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 135	04-23	程式運行模式第五段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 136	04-24	程式運行模式第六段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 137	04-25	程式運行模式第七段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 138	04-26	程式運行模式第八段速	0~650.00Hz	0.00Hz	134
P. 139	02-11	2-5 電壓信號偏置百分比	-100.0%~100.0%	0.0%	104
P. 142	04-07	第 8 速	同 04-03	99999	132
P. 143	04-08	第 9 速	同 04-03	99999	132
P. 144	04-09	第 10 速	同 04-03	99999	132
P. 145	04-10	第 11 速	同 04-03	99999	132
P. 146	04-11	第 12 速	同 04-03	99999	132
P. 147	04-12	第 13 速	同 04-03	99999	132
P. 148	04-13	第 14 速	同 04-03	99999	132
P. 149	04-14	第 15 速	同 04-03	99999	132
P. 150	10-08	啟動方式選擇	XX0: 無頻率搜索	0	206
			XX1: 直接頻率搜索		
			XX2: 減電壓方式		
			X0X: 送電 1 次		
			X1X: 每次啟動		
			X2X: 僅瞬停再啟		
			0XX: 無旋轉方向檢出		
			1XX: 有旋轉方向檢出		
2XX: 00-15 (P. 78) =0, 有旋轉方向檢出; 00-15 (P. 78) =1/2, 無旋轉方向檢出					
P. 151	10-03	零速控制功能選擇	0: 零速時無輸出	0	204
			1: 閉環向量控制 (00-21/22=4) 時執行零速運轉; VF 閉環控制 (00-21/22=1) 時執行直流電壓制動		
			2: 閉環向量下執行零伺服		
P. 152	10-04	零速控制時的電壓	0~30.0%: 7.5K 及其以下機種	4.0%	204
			0~30.0%: 11K~22K 機種	2.0%	
P. 153	07-10	COM1 通訊錯誤處理	0: 報警並空轉停車	1	165
			1: 不報警並繼續運行		
P. 154	07-07	COM1 Modbus 通訊格式	0: 1、7、N、2 (Modbus, ASCII)	4	165
			1: 1、7、E、1 (Modbus, ASCII)		
			2: 1、7、0、1 (Modbus, ASCII)		
			3: 1、8、N、2 (Modbus, RTU)		
			4: 1、8、E、1 (Modbus, RTU)		
5: 1、8、0、1 (Modbus, RTU)					

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 155	06-08	過轉矩檢出準位	0~200.0%	0.0%	153
P. 156	06-09	過轉矩檢出時間	0.1~60.0s	1.0s	153
P. 157	03-17	數位輸入端子濾波時間	0~2000ms	4ms	124
P. 158	03-18	數位輸入端子送電致能	0: 數位輸入端子送電不致能	0	125
			1: 數位輸入端子送電致能		
P. 159	10-17	節能控制	0: 正常運轉模式	0	210
			1: 節能運轉模式		
P. 160	06-11	再啟動時失速準位	0~150.0%	100.0%	153
P. 161	00-07	多功能顯示	0: 輸出交流電壓(V)	0	67
			1: 變頻器(+P)-(-N)端子之間電壓(V)		
			2: 變頻器溫升的累積率(%)		
			3: 恒壓系統目標壓力(%)		
			4: 恒壓系統回饋壓力(%)		
			5: 運行頻率(Hz)		
			6: 電子積熱率(%)		
			7: 2-5 類比輸入端子的信號值(V)		
			8: 4-5 類比輸入端子的信號值(mA/V)		
			9: 輸出功率(kW)		
			10: 馬達轉速(Hz)		
			11: 正反轉信號, 1 為正轉, 2 為反轉, 0 為非運轉狀態		
			12: NTC 溫度顯示(°C)		
			13: 馬達積熱率(%)		
			14: 保留		
			15: M2 端子輸入頻率(kHz)		
			16: 即時卷徑值(mm)		
			17: 即時線速度(m/min)		
			18: 變頻器輸出轉矩(%) (此功能只在 00-21 (P. 300) 或者 00-22 (P. 370) 設定為 3~6 時有效)		
			19: 數位輸入埠狀態		
			20: 數位輸出埠狀態		
			21: 實際運行載波頻率		
			22: 保留		
			23: 同步馬達轉子磁極位置 (顯示編碼器回饋的馬達轉子磁極位置, 僅在 00-21 (P. 300) =5 時有效)		
			24: 當前目標頻率		
			25: PTC 輸入百分比		
			26: 當前恒壓系統目標壓力和回饋壓力		
			27: 當前馬達轉速		
			28: 功率因素		
			29: 電力累積值 KWH		
30: PG 回授頻率					
P. 162	01-28	中間頻率二	0~650.00Hz	99999	89
			99999: 未選擇		
P. 163	01-29	中間電壓二	0~100.0%	0.0%	89
P. 164	01-30	中間頻率三	0~650.00Hz	99999	89
			99999: 未選擇		
P. 165	01-31	中間電壓三	0~100.0%	0.0%	89

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 166	01-32	中間頻率四	0~650.00Hz	99999	89
			99999: 未選擇		
P. 167	01-33	中間電壓四	0~100.0%	0.0%	89
P. 168	01-34	中間頻率五	0~650.00Hz	99999	89
			99999: 未選擇		
P. 169	01-35	中間電壓五	0~100.0%	0.0%	89
P. 170	08-00	PID 功能選擇	0: 不選擇 PID 功能	0	184
			0X: 參數 08-03 (P. 225) 設定目標值		
			1X: 2-5 端子輸入作為目標來源		
			2X: 4-5 端子輸入作為目標來源		
			3X: 保留		
			4X: M2 輸入端子作為目標來源		
			X1: 2-5 端子輸入作為回饋來源		
			X2: 4-5 端子輸入作為回饋來源		
X3: 保留					
P. 171	08-01	PID 回饋控制方式	0: PID 負作用	0	184
			1: PID 正作用		
P. 172	08-04	比例增益	0.1%~1000.0%	20.0%	184
P. 173	08-05	積分時間	0~60.00s	1.00s	184
P. 174	08-06	微分時間	0~10000ms	0ms	184
P. 175	08-07	異常偏差	0~100.0%	0.0%	185
P. 176	08-08	異常持續時間	0~600.0s	30.0s	185
P. 177	08-09	異常處理方式	0: 自由停車	0	185
			1: 減速停車		
			2: 警報並繼續運轉		
P. 178	08-10	睡眠偵測偏差量	0~100.0%	0.0%	185
P. 179	08-11	睡眠偵測持續時間	0~255.0s	1.0s	185
P. 180	08-12	甦醒準位	0~100.0%	90.0%	185
P. 181	08-13	停機準位	0~120.00Hz	40.00Hz	185
P. 182	08-14	積分上限	0~200.0%	100.0%	185
P. 183	08-15	穩定時減速步長	0~10.00Hz	0.50Hz	185
P. 184	02-24	4-5 斷線選擇	0: 無斷線選擇	0	104
			1: 減速到 0Hz, 多功能數位輸出端子輸出警報		
			2: 變頻器立即停車, 面板顯示“AEr”異警		
			3: 以斷線前的頻率命令持續運轉, 多功能數位輸出端子輸出警報		
P. 185	02-06	比例聯動增益	0~100%	0%	97
P. 186	00-23	機種選擇功能	0: 輕載額定 (ND), 適用於風機水泵型負載	1	73
			1: 重載額定 (HD), 適用於其它負載		
P. 187	02-59	FM 校正係數	0~9998	450	110
P. 188	00-01	變頻器程式版本	唯讀	唯讀	61

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 189	00-24	50Hz/60Hz 切換選擇	0: 頻率相關參數預設值為 60Hz 系統	0	73
			1: 頻率相關參數預設值為 50Hz 系統	1	
P. 190	02-47	AM 輸出偏置	0~1024	0	108
P. 191	02-46	AM 輸出增益	0~1024	935	108
P. 192	02-12	2-5 最小輸入正電壓	0~10.00V	0.00V	99
P. 193	02-13	2-5 最大輸入正電壓	0~10.00V	10.00V	99
P. 194	02-14	2-5 最小輸入正電壓對應百分比	-100.0%~100.0%	0.0%	99
			-400.0%~400.0% (P. 500 = 2/14/15/16/17)		
P. 195	02-15	2-5 最大輸入正電壓對應百分比	-100.0%~100.0%	100.0%	99
			-400.0%~400.0% (P. 500 = 2/14/15/16/17)		
P. 196	02-27	4-5 最小輸入電流/電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0.0%	104
			-400.0%~400.0% (P. 501 = 2/14/15/16/17)		
P. 197	02-28	4-5 最大輸入電流/電壓對應百分比	-100.0~100.0%	100.0%	104
			-400.0%~400.0% (P. 501 = 2/14/15/16/17)		
P. 198	02-25	4-5 最小輸入電流/電壓	0~20.00mA	4.00mA	104
P. 199	02-26	4-5 最大輸入電流/電壓	0~20.00mA	20.00mA	104
P. 220	06-04	電流失速時加減速時間選擇	0: 依照當前加減速時間	3	148
			1: 依照第一加減速時間		
			2: 依照第二加減速時間		
			3: 自動計算最佳加減速時間		
P. 221	08-16	保留	---	---	185
P. 222	08-17	保留	---	---	185
P. 223	08-18	保留	---	---	185
P. 224	08-19	保留	---	---	185
P. 225	08-03	PID 目標值面板給定量	0~100.0%	20.0%	184
P. 229	10-18	Dwell 功能選擇	0: 無功能	0	211
			1: 齒隙補償功能		
			2: 加減速中斷等待功能		
P. 230	10-19	加速時的 Dwell 頻率	0~650.00Hz	1.00Hz	211
P. 231	10-20	加速時的 Dwell 時間	0~360.0s	0.5s	211
P. 232	10-21	減速時的 Dwell 頻率	0~650.00Hz	1.00Hz	211
P. 233	10-22	減速時的 Dwell 時間	0~360.0s	0.5s	211
P. 234	10-23	三角波功能選擇	0: 無功能	0	212
			1: 外部 TRI 信號接通, 三角波功能有效		
			2: 在任何時候三角波功能都有效		
P. 235	10-24	最大振幅量	0~25.0%	10.0%	212
P. 236	10-25	減速時振幅補償量	0~50.0%	10.0%	212
P. 237	10-26	加速時振幅補償量	0~50.0%	10.0%	212
P. 238	10-27	振幅加速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	212
P. 239	10-28	振幅減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s	212

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 240	02-07	輔助頻率選擇	0: 無輔助頻率功能	0	98
			1: 運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率 (2-5 端子給定)		
			2: 運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率 (4-5 端子給定)		
			3: 運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率 (2-5 端子給定)		
			4: 運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率 (4-5 端子給定)		
			5: 運轉頻率 = 2-5 端子給定作為比例聯動信號		
6: 運轉頻率 = 4-5 端子給定作為比例聯動信號					
P. 241	08-02	PID 採樣週期	0~6000ms	20ms	184
P. 242	10-05	啟動直流制動功能	0: 無啟動前直流制動功能	0	205
			1: 有啟動前直流制動功能		
P. 243	10-06	啟動直流制動時間	0~60.0s	0.5s	205
P. 244	10-07	啟動直流制動電壓	0~30.0%: 7.5K (含) 以下機種	4.0%	205
			0~30.0%: 11K~22K 機種	2.0%	
P. 245	06-12	冷卻風扇工作方式	0: 運轉時風扇 ON, 停車 30S 後風扇 OFF	0	154
			1: 送電後, 風扇一直 ON, 斷電風扇 OFF		
			2: 運轉時, 散熱片溫度大於 60℃時, 風扇 ON; 小於 40℃時, 風扇 OFF; 停車時, 風扇 OFF		
			3: 散熱片溫度值大於 60℃時, 風扇 ON; 小於 40℃時, 風扇 OFF		
P. 246	13-01	調變係數	0.90~1.20	1.00	241
P. 247	10-29	MC 切換互鎖時間	0.1~100.0s	1.0s	213
P. 248	10-30	啟動開始等待時間	0.1~100.0s	0.5s	213
P. 249	10-31	變頻-電源切換頻率	0~60.00Hz	99999	213
			99999: 無自動切換順序		
P. 250	10-32	自動切換動作範圍	0~10.00Hz: 從變頻器運行切換到電源運行後, 變頻器啟動指令 (STF/STR) 置於 OFF 後, 切換到變頻器運行	99999	213
			99999: 從變頻器運行切換到電源運行後, 變頻器啟動指令 (STF/STR) 置於 OFF 後, 切換到變頻器運行, 並減速停止		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 255	01-36	加速開始 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s	0.20s	216
P. 256	01-37	加速結束 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999: 未選擇	99999	216
P. 257	01-38	減速開始 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999: 未選擇	99999	216
P. 258	01-39	減速結束 S 字時間	0~25.00s/0~250.0s 99999: 未選擇	99999	216
P. 259	00-09	顯示自訂小數位	X0: 選擇運轉速度顯示單位元為 1 X1: 選擇運轉速度顯示單位元為 0.1 0X: 電力累積值無小數位 1X: 電力累積值 1 位小數位	1	68
P. 260	06-10	過轉矩檢出動作選擇	0: 過轉矩檢出後不報 OL2 異警, 繼續運行 1: 過轉矩檢出後報 OL2 異警, 並停止運轉	1	153
P. 261	06-17	維護提醒功能	0: 無維護提醒功能 1~9998day: 用來設定維護提醒警報輸出信號的時間	0	155
P. 262	06-20	輸出缺相保護選擇	0: 無輸出缺相保護功能 1: 當輸出缺相, 操作器面板顯示“LF”異警, 變頻器停止輸出	0	156
P. 263	06-07	降載波保護設定	0: 定載波頻率, 並依照設定載波限制負載電流 1: 定額定電流, 並依照負載電流及溫度限制載波	0	150
P. 264	10-51	過激磁減速選擇	0: 無過激磁減速功能 1: 有過激磁減速功能	0	219
P. 265	10-52	過激磁電流準位	0~200.0%	150.0%	219
P. 266	10-53	過激磁增益	1.00~1.40	1.10	219
P. 267	10-45	回生回避動作選擇	0: 無回生回避功能 1: 運轉中回生回避功能有效 (自動模式, 動作時加減速自動計算) 2: 僅在恒速時有回生回避 (自動模式, 動作時加減速自動計算) 11: 運轉中回生回避功能有效 (手動模式, 動作時加減速由 10-49 (P. 271) 和 10-50 (P. 272) 設定) 12: 僅在恒速時有回生回避 (手動模式, 動作時加減速由 10-49 (P. 271) 和 10-50 (P. 272) 設定)	0	219
P. 268	10-46	回生回避動作電壓準位	155~400V: 220V 機種 310~800V: 440V 機種	380V 760V	218
P. 269	10-47	減速時 PN 端電壓檢測敏感度	0: 根據 PN 端電壓變化率防止再生回避無效 1~5: 檢測 PN 端電壓變化率設定靈敏度, 數字越大靈敏度越高	0	218
P. 270	10-48	回生回避動作頻率補償值	0~10.00Hz: 設定回生回避頻率補償的限定 99999: 無頻率限定	6.00Hz	218
P. 271	10-49	回生回避電壓增益係數	0~400.0%/0~40.00%	100.0%	218
P. 272	10-50	回生回避頻率增益係數	0~400.0%/0~40.00%	100.0%	218

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 273	10-33	停電停止方式選擇	0: 無停電時減速停車功能	0	216
			1: 無不足電壓回避 (出現電壓不足停電時, 變頻器減速停止)		
			2: 無不足電壓回避 (出現電壓不足停電時, 變頻器減速停止。停電減速中恢復再加速)		
			11: 有不足電壓回避 (出現電壓不足停電時, 變頻器減速停止)		
			12: 有不足電壓回避 (出現電壓不足停電時, 變頻器減速停止。停電減速中恢復再加速)		
P. 274	10-34	開始減速時減算頻率	0~20.00Hz	3.00Hz	216
P. 275	10-35	減速處理開始頻率	0~120.00Hz: 輸出頻率≥10-35 (P. 275) 時, 從輸出頻率-10-34 (P. 274) 開始減速; 輸出頻率<10-35 (P. 275) 時, 從輸出頻率開始減速	50.00Hz	216
			99999: 從輸出頻率-10-34 (P. 274) 開始減速		
P. 276	10-36	停電時減速時間 1	0~360.00s/0~3600.0s	5.00s	216
P. 277	10-37	停電時減速時間 2	0~360.00s/0~3600.0s: 設定 10-38 (P. 278) 的設定頻率以下的減速時間	99999	216
			99999: 設定到 10-38 (P. 278) 設定頻率減速時間		
P. 278	10-38	停電時減速時間切換頻率	0~650.00Hz	50.00Hz	216
P. 279	10-39	UV 回避電壓增益	0~200.0%	100.0%	216
P. 280	06-18	啟動時對地短路檢測	0: 啟動時不檢測對地短路	0	156
			1: 啟動時檢測對地短路		
P. 281	06-13	輸入缺相保護選擇	0: 無輸入欠相保護功能	0	154
			1: 當輸入缺相, 操作器面板顯示“IPF”異警, 變頻器停止輸出		
P. 282	06-19	運行中 GF 檢測準位	0~100.0%	50.0%	156
P. 285	13-02	低頻振盪抑制因數	0~8	5	242
P. 286	13-03	高頻振盪抑制因數	XX00~XX15	509	242
			00XX~15XX		
P. 287	06-14	SCP 短路保護功能	0: 無輸出側短路保護功能	1	154
			1: 當輸出側短路, 操作器面板顯示“SCP”異警, 變頻器停止輸出		
P. 288	06-40	異警代碼查詢	0~12	1	160
P. 289	06-41	異警代碼顯示	唯讀	唯讀	160
P. 290	06-42	異警資訊查詢	0~10	0	160
P. 291	06-43	異警資訊顯示	唯讀	唯讀	160
P. 292	06-27	變頻器執行時間 (分鐘)	0~1439min	0min	159
P. 293	06-28	變頻器執行時間 (天)	0~9999day	0day	159
P. 294	00-04	解密參數	0~65535	0	64
P. 295	00-05	設定密碼參數	2~65535	0	64
P. 296	06-29	變頻器送電時間 (分鐘)	0~1439min	0min	159
P. 297	06-30	變頻器送電時間 (天)	0~9999day	0day	159
P. 298	06-31	輸出電力(低 16 位)	唯讀	唯讀	159
P. 299	06-32	輸出電力(高 16 位)	唯讀	唯讀	159

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 300	00-21	馬達控制方式選擇	0: 感應馬達 V/F 控制	0	72
			1: 感應馬達 V/F 閉環控制 (VF+PG)		
			2: 感應馬達簡易向量控制		
			3: 感應馬達無速度感測向量控制		
			4: 感應馬達 PG 向量控制		
			5: 同步馬達 PG 向量控制		
			6: 同步馬達無 PG 向量控制		
P. 301	05-00	馬達參數自動量測	0: 無馬達參數自動量測功能	0	139
			1: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達運轉]		
			2: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達不運轉]		
			3: 感應馬達線上自動量測功能		
			4: 保留		
			5: 感應馬達參數自動量測[量測中馬達不運轉]		
			8: 同步馬達參數自動量測		
			9: 同步馬達 Z 相位位置自動量測		
			10: 保留		
			P. 302		
P. 303	05-02	馬達極數	0~48	4	142
P. 304	05-03	馬達額定電壓	440 電壓別: 0~510V	按電壓	142
			220 電壓別: 0~255V		
P. 305	05-04	馬達額定頻率	50Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	50.00Hz	142
			60Hz 系統設定時: 0~650.00Hz	60.00Hz	
P. 306	05-05	馬達額定電流	0~500.00A	按機種	142
P. 307	05-06	馬達額定轉速	50Hz 系統設定時: 0~65000r/min	1410r/min	142
			60Hz 系統設定時: 0~65000r/min	1710r/min	
P. 308	05-07	馬達激磁電流	0~500.00A	按機種	142
P. 309	05-08	IM 馬達定子電阻	0~65000mΩ	按機種	142
P. 310	05-09	IM 馬達轉子電阻	0~65000mΩ	按機種	142
P. 311	05-10	IM 馬達漏感抗	0~6500.0mH	按機種	142
P. 312	05-11	IM 馬達互感抗	0~6500.0mH	按機種	142
P. 313	05-12	PM 馬達定子電阻	0~65000mΩ	按機種	142
P. 314	05-13	PM 馬達 d 軸電感	0~650.00mH	按機種	142
P. 315	05-14	PM 馬達 q 軸電感	0~650.00mH	按機種	142
P. 316	05-15	PM 馬達反電勢係數	0~6500.0V/krpm	按機種	142
P. 317	05-16	PM馬達Z相原點脈衝補償量	0~359.9°	0.0°	142
P. 318	05-17	轉動慣量	0~6.5000kg.m ² : 5.5K 及其以下機種	按機種	142
			0~65.000kg.m ² : 7.5K~ 22K 機種		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 320	11-00	速度控制比例係數 1	0~2000.0	100.0	224
P. 321	11-01	速度控制積分時間 1	0~20.00s	0.30s	224
P. 322	11-02	PI 係數切換頻率 1	11-25 (P. 414) ~11-05 (P. 325) Hz	5.00Hz	224
P. 323	11-03	速度控制比例係數 2	0~2000.0	100.0	224
P. 324	11-04	速度控制積分時間 2	0~20.00s	0.30s	224
P. 325	11-05	PI 係數切換頻率 2	11-02 (P. 322) ~650.00Hz	10.00Hz	224
P. 326	11-06	電流控制比例係數	0~20	0	224
P. 327	11-07	PM 馬達種類	0: SPM	0	225
			1: IPM		
P. 328	11-08	PM 馬達初始位置檢測方式	0: 拉入方式	0	225
			1: 高頻脈振方式		
P. 329	11-09	PM 馬達加速 id	0~200%	80%	225
P. 330	11-10	PM 馬達恒速 id	0~200%	0%	225
P. 331	11-11	PM 馬達估算轉速濾波時間	0~1000ms	2ms	225
P. 332	05-22	第二馬達額定功率	0~650.00kW	99999	144
			99999		
P. 333	05-23	第二馬達極數	0~48	99999	144
			99999		
P. 334	05-24	第二馬達額定電壓	440 電壓別: 0~510V	99999	144
			220 電壓別: 0~255V		
			99999		
P. 335	05-25	第二馬達額定頻率	0~650.00Hz	99999	144
			99999		
P. 336	05-26	第二馬達額定電流	0~500.00A: D 框架以下機種	99999	144
			99999		
P. 337	05-27	第二馬達額定轉速	0~65000r/min	99999	144
			99999		
P. 338	05-28	第二馬達激磁電流	0~500.00A	99999	144
			99999		
P. 339	05-29	第二馬達(IM)定子電阻	0~65000mΩ	99999	144
			99999		
P. 340	05-30	第二馬達(IM)轉子電阻	0~65000mΩ	99999	144
			99999		
P. 341	05-31	第二馬達(IM)漏感抗	0~6500.0mH	99999	144
			99999		
P. 342	05-32	第二馬達(IM)互感抗	0~6500.0mH	99999	144

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 342	05-32	第二馬達(IM)互感抗	99999	99999	144
P. 343	05-33	第二馬達(PM)定子電阻	0~65000mΩ 99999	99999	144
P. 344	05-34	第二馬達(PM)d軸電感	0~650.00mH 99999	99999	144
P. 345	05-35	第二馬達(PM)q軸電感	0~650.00mH 99999	99999	144
P. 346	05-36	第二馬達(PM)反電勢係數	0~6500.0V/krpm 99999	99999	144
P. 347	05-37	第二馬達(PM)Z相原點脈衝補償量	0~359.9° 99999	99999	144
P. 348	05-38	第二馬達轉動慣量	0~6.5000kg.m ² : 5.5K 及其以下機種 0~65.000kg.m ² : 7.5K ~ 22K 機種 99999	99999	144
P. 349	09-00	編碼器類型	0: ABZ 1: ABZ (同步馬達專用) 2: Resolver 1x 同步馬達標準 Encoder 3: ABZ/UVW 同步馬達標準 Encoder	0	194
P. 350	09-01	編碼器脈衝數 1	0~20000	1024	194
P. 351	09-02	編碼器輸入型式 1	0: 無此功能 1: A/B 相脈波列, A 相超前 B 相 90 度為正轉 2: A/B 相脈波列, B 相超前 A 相 90 度為正轉 3: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為反轉, H 為正轉 4: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為正轉, H 為反轉	0	194
P. 352	09-03	PG 異常偵測時間	0~100.0s	1.0s	195
P. 353	09-04	過速度偵測頻率	0~30.00Hz	4.00Hz	195
P. 354	09-05	過速度偵測時間	0~100.0s	1.0s	195
P. 355	09-06	編碼器脈衝數 2	0~20000	2500	196
P. 356	09-07	編碼器輸入型式 2	0: 無此功能 1: A/B 相脈波列, A 相超前 B 相 90 度為正轉 2: A/B 相脈波列, B 相超前 A 相 90 度為正轉 3: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為反轉, H 為正轉 4: A 相為脈波列, B 相為方向符號, L 為正轉, H 為反轉	0	196
P. 357	09-08	分頻輸出設定	1~255	1	197
P. 358	09-09	分頻濾波係數設定	0~255	0	197
P. 359	09-10	電子齒輪比	0~300.00	1.00	197
P. 360	09-11	防止反轉檢出脈衝數	0~65535	0	197
P. 361	09-12	反轉檢出次數	0~65535	0	197

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 362	10-54	PM 馬達起動時短路制動時間	0~60.0s	0.0s	219
P. 363	09-14	Z 相校正裕度	0.0°：不進行校正	15.0°	198
			0.1°~360.0°：進行 Z 相脈衝校正		
P. 364	09-15	Z 相 DV1/DV2 異警致能	0：Z 相 DV1/DV2 異警無效	1	198
			1：Z 相 DV1/DV2 異警有效		
P. 365	11-42	保留	---	---	229
P. 366	11-43	PM 馬達估算轉速觀測器 Kp	0~65000	30	229
P. 367	11-44	PM 馬達估算轉速觀測器 Ki	0~65000	10000	229
P. 370	00-22	第二馬達控制方式選擇	0：感應馬達 V/F 控制	99999	72
			1：感應馬達 V/F 閉環控制(VF+PG)		
			2：感應馬達簡易向量控制		
			3：感應馬達無速度感測向量控制		
			4：感應馬達 PG 向量控制		
			5：同步馬達 PG 向量控制		
			6：同步馬達無 PG 向量控制		
99999：未選擇第二馬達控制方式					
P. 371	11-30	第二馬達速度控制比例係數 1	0~2000.0	100.0	228
			99999		
P. 372	11-31	第二馬達速度控制積分時間 1	0~20.00s	0.30s	228
			99999		
P. 373	11-32	第二馬達 PI 係數切換頻率 1	0~11-35 (P. 376)Hz	5.00Hz	228
			99999		
P. 374	11-33	第二馬達速度控制比例係數 2	0~2000.0	100.0	228
			99999		
P. 375	11-34	第二馬達速度控制積分時間 2	0~20.00s	0.30s	228
			99999		
P. 376	11-35	第二馬達 PI 係數切換頻率 2	11-32(P. 373)~650.00Hz	10.00Hz	228
			99999		
P. 377	11-36	第二馬達電流控制比例係數	0~20	0	228
			99999		
P. 378	11-37	第二 PM 馬達種類	0：SPM	0	229
			1：IPM		
			99999		
P. 379	11-38	第二 PM 馬達初始位置檢測方式	0：拉入方式	0	229
			1：高頻脈振方式		
			99999		
P. 380	11-39	第二 PM 馬達加速 id	0~200%	80%	229
			99999		
P. 381	11-40	第二 PM 馬達恒速 id	0~200%	0%	229
			99999		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 382	11-41	第二 PM 馬達估算轉速濾波時間	0~1000ms	2ms	229
			99999		
P. 383	11-45	PM 馬達零速電流環頻寬係數	0 ~ 100	40	230
P. 384	11-46	PM 馬達低速電流環頻寬係數	0~100	40	230
P. 385	11-47	PM 馬達高速電流環頻寬係數	0~100	40	230
P. 386	09-16	PG302 硬體斷線檢出選擇	0: 斷線檢出無效	1	195
			1: 斷線檢出有效		
P. 400	00-20	控制模式選擇	0: 速度控制	0	71
			1: 轉矩控制		
			2: 位置控制		
P. 401	11-12	轉矩指令	-400.0~400.0%	0.0%	226
P. 402	11-13	速度極限	-120%~120%	0%	226
P. 403	11-14	速度極限偏置	0~120%	10%	226
P. 404	11-15	轉矩濾波時間	0~1000ms	0ms	226
P. 405	11-16	轉矩設定源	0: 由參數 11-12 (P. 401) 給定轉矩	0	226
			1: 由類比量或脈衝輸入給定轉矩		
			2: 通過通訊方式給定轉矩		
P. 406	11-17	速度極限選擇	0: 依照參數 11-13 (P. 402) 和 11-14 (P. 403) 限制速度	0	226
			1: 頻率命令來源(根據 00-16 (P. 79) 來決定頻率源)		
P. 407	11-18	速度優先回路動作選擇	0: 速度優先回路動作無效	1	226
			1: 速度優先回路動作有效		
P. 408	11-19	正轉電動轉矩極限	0~400.0%	200.0%	227
P. 409	11-20	反轉回生轉矩極限	0~400.0%	200.0%	227
P. 410	11-21	反轉電動轉矩極限	0~400.0%	200.0%	227
P. 411	11-22	正轉回生轉矩極限	0~400.0%	200.0%	227
P. 412	11-23	零速比例係數	0~2000.0	100.0	224
P. 413	11-24	零速積分時間	0~20.00s	0.30s	224
P. 414	11-25	零速切換頻率	0~11-02 (P. 322) Hz	5.00Hz	224
P. 415	11-26	IM 馬達估算轉速濾波時間	0-100.00	0	222
P. 420	12-00	原點複歸模式	0~2123	0	233
P. 421	12-01	原點複歸第一高速	0~650.00Hz	10.00Hz	233
P. 422	12-02	原點複歸第二高速	0~650.00Hz	2.00Hz	233
P. 423	12-03	原點脈衝偏移量	-30000~30000	0	233
P. 424	12-04	位置指令來源	0: 外部脈衝	0	235
			1: 相對位置		
			2: 絕對位置		
P. 425	12-05	位置控制比例增益	0~65535	10	235
P. 426	12-06	位置控制前饋增益係數	0~65535	0	235
P. 427	12-07	位置控制前饋低通濾波時間	0~65535ms	100ms	235
P. 428	12-08	外部脈衝位置控制速度上限	0~650.00Hz	10.00Hz	236
P. 429	12-09	位置到達裕度	0~65535	40	236
P. 430	12-10	零伺服增益	0~100	5	237
P. 431	12-11	單點定位位置	0~65535	0	238
P. 432	12-12	單點定位頻率	0~650.00Hz	0.00Hz	238
P. 433	12-13	零速閾值	0~650.00Hz	0.50Hz	236
P. 434	12-14	位置命令回應選擇	0~2	0	236
P. 450	12-20	位置指令 1 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 451	12-21	位置指令 1 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 452	12-22	位置指令 2 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 453	12-23	位置指令 2 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 454	12-24	位置指令 3 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 455	12-25	位置指令 3 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 456	12-26	位置指令 4 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 457	12-27	位置指令 4 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 458	12-28	位置指令 5 的圈數	-30000~30000	0	239

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 459	12-29	位置指令 5 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 460	12-30	位置指令 6 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 461	12-31	位置指令 6 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 462	12-32	位置指令 7 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 463	12-33	位置指令 7 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 464	12-34	位置指令 8 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 465	12-35	位置指令 8 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 466	12-36	位置指令 9 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 467	12-37	位置指令 9 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 468	12-38	位置指令 10 的圈數	-30000~30000	0	239
P. 469	12-39	位置指令 10 的脈衝數	-30000~30000	0	239
P. 470	12-40	位置指令 11 的圈數	-30000~30000	0	240
P. 471	12-41	位置指令 11 的脈衝數	-30000~30000	0	240
P. 472	12-42	位置指令 12 的圈數	-30000~30000	0	240
P. 473	12-43	位置指令 12 的脈衝數	-30000~30000	0	240
P. 474	12-44	位置指令 13 的圈數	-30000~30000	0	240
P. 475	12-45	位置指令 13 的脈衝數	-30000~30000	0	240
P. 476	12-46	位置指令 14 的圈數	-30000~30000	0	240
P. 477	12-47	位置指令 14 的脈衝數	-30000~30000	0	240
P. 478	12-48	位置指令 15 的圈數	-30000~30000	0	240
P. 479	12-49	位置指令 15 的脈衝數	-30000~30000	0	240
P. 500	02-00	2-5 輸入功能選擇	0: 無功能	1	96
			1: 頻率命令		
			2: 轉矩命令		
			3: PID 目標值		
			4: PID 回授信號		
			5: 目標張力設定		
			6: 線速度設定		
			7: 回饋線速度		
			8: 即時卷徑		
			9: 初始卷徑		
			10: 材料厚度		
			11: PTC		
			12: PT100		
			13: VF 分離功能		
			14: 正側轉矩極限		
			15: 負側轉矩極限		
			16: 正/負側轉矩極限		
17: 回生轉矩極限					
P. 501	02-01	4-5 輸入功能選擇	同 02-00	1	96
P. 503	02-03	HDI 輸入功能選擇	同 02-00	0	96
P. 504	02-02	保留	保留	---	96

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 505	02-23	4-5 電流/電壓信號偏置百分比	-100.0%~100.0%	0.0%	104
P. 507	02-32	保留	---	---	106
P. 508	02-30	保留	---	---	106
P. 510	02-18	2-5 最小輸入負電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0.0%	99
			-400.0%~400.0% (P. 500 = 2/14/15/16/17)		
P. 511	02-19	2-5 最大輸入負電壓對應百分比	-100.0~100.0%	0.0%	99
			-400.0%~400.0% (P. 500 = 2/14/15/16/17)		
P. 512	02-16	2-5 最小輸入負電壓	0~10.00V	0.00V	99
P. 513	02-17	2-5 最大輸入負電壓	0~10.00V	0.00V	99
P. 522	02-41	HDI 輸入最小頻率對應百分比	-100.0%~100.0%	0.0%	106
			-400.0%~400.0% (P. 503 = 2/14/15/16/17)		
P. 523	02-42	HDI 輸入最大頻率對應百分比	-100.0%~100.0%	100.0%	106
			-400.0%~400.0% (P. 503 = 2/14/15/16/17)		
P. 524	02-39	HDI 輸入最小頻率	0~100.00kHz	0.00kHz	106
P. 525	02-40	HDI 輸入最大頻率	0~100.00kHz	100.00kHz	106
P. 526	02-38	HDI 濾波時間	0~2000ms	10ms	106
P. 527	02-31	保留	---	---	106
P. 528	02-22	4-5 濾波時間	0~2000ms	30ms	104
P. 531	02-29	保留	---	---	106
P. 533	06-15	PTC 異警處理方式	0: 警告並繼續運行	0	155
			1: 異警且減速停車		
			2: 異警且自由停車		
			3: 無警告		
P. 534	06-16	PTC 準位百分比	0~100.0%	0.0%	155
P. 535	02-50	保留	---	---	95
P. 536	02-49	保留	---	---	95
P. 537	02-05	保留	---	---	95
P. 538	02-48	保留	---	---	95
P. 539	02-53	保留	0~100.0%	0.0%	110
P. 541	02-54	AM/FM 固定輸出準位	0~100.0%	0.0%	110
P. 543	02-44	FM 輸出功能選擇	0: 輸出頻率, 以顯示基準 02-51 (P. 55) 為 100%	0	107
			1: 輸出電流, 以顯示基準 02-52 (P. 56) 為 100%		
			2: 輸出直流 PN 端電壓, 以 0V 準位為 100%		
			3: 輸出變頻器溫升累計率, 以 NTC 準位為 100%		
			4: 輸出變頻器電子積熱率: 以電子熱動電驛動作 (當 06-00 (P. 9) ≠ 0 時) 或 IGBT 模組積熱電驛動作 (當 06-00 (P. 9) = 0 時) 為 100%		
			5: 目標頻率, 以顯示基準 02-51 (P. 55) 為 100%		
			6: 固定脈衝輸出, 脈衝輸出準位可由 02-54 (P. 541) 設定		
			7: 輸出電壓, 以變頻器額定電壓為 100%		
8: 激磁電流, 以馬達額定電流為 100% (此功能只在 00-21 (P. 300) 或者 00-22 (P. 370) 設定為 3~6 時有效)。					

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 543	02-44	FM 輸出功能選擇	9: 輸出轉矩, 以 2 倍的馬達額定轉矩為 100% (此功能只在 00-21 (P. 300) 或者 00-22 (P. 370) 設定為 3~6 時有效)	0	107
			10: 輸出功率, 以 2 倍的馬達額定功率為 100%		
			11: 高速脈衝輸入, 以 100.00KHz 為 100%		
			12: 馬達運轉速度: 以顯示基準 02-51 (P. 55) 為 100%		
P. 545	02-33	保留	---	---	106
P. 546	02-36	保留	---	---	106
P. 547	02-37	保留	---	---	106
P. 548	02-34	保留	---	---	106
P. 549	02-35	保留	---	---	106
P. 550	03-09	保留	---	---	122
P. 551	03-25	數位輸入端子 M10	同 03-00	99999	127
P. 552	03-26	數位輸入端子 M11	同 03-00	99999	127
P. 553	03-27	數位輸入端子 M12	同 03-00	99999	127
P. 554	03-28	數位輸入端子 M13	同 03-00	99999	127
P. 555	03-29	數位輸入端子 M14	同 03-00	99999	127
P. 556	03-30	數位輸入端子 M15	同 03-00	99999	127
P. 559	03-33	保留	同 03-00	99999	127
P. 560	03-34	保留	同 03-00	99999	127
P. 561	03-35	保留	同 03-00	99999	127
P. 562	03-36	保留	同 03-00	99999	127
P. 563	03-37	保留	同 03-00	99999	127
P. 564	03-38	保留	同 03-00	99999	127
P. 567	03-41	外擴數位輸入端子正反邏輯	0~63	0	127
P. 568	03-42	數位輸出端子 A10	同 03-10	99999	128
P. 569	03-43	數位輸出端子 A11	同 03-10	99999	128
P. 570	03-44	數位輸出端子 A12	同 03-10	99999	128
P. 571	03-45	數位輸出端子 A13	同 03-10	99999	128
P. 572	03-46	數位輸出端子 A14	同 03-10	99999	128
P. 573	03-47	數位輸出端子 A15	同 03-10	99999	128
P. 574	03-48	數位輸出端子 A16	同 03-10	99999	128
P. 575	03-49	數位輸出端子 A17	同 03-10	99999	128
P. 576	03-50	保留	同 03-10	99999	128
P. 577	03-51	保留	同 03-10	99999	128
P. 578	03-52	保留	同 03-10	99999	128
P. 579	03-53	保留	同 03-10	99999	128
P. 580	03-54	保留	同 03-10	99999	128
P. 581	03-55	保留	同 03-10	99999	128
P. 582	03-56	保留	同 03-10	99999	128
P. 583	03-57	保留	同 03-10	99999	128
P. 584	03-58	保留	0~255	0	128

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 585	03-59	監視本體數位輸入端子狀態	唯讀	唯讀	128
P. 586	03-60	監視本體和外擴數位輸出端子狀態	唯讀	唯讀	128
P. 587	03-61	監視外擴數位輸入端子狀態	唯讀	唯讀	128
P. 588	03-62	保留	唯讀	唯讀	128
P. 592	02-55	PT100 電壓準位 1	0~10.00V	5.00V	110
P. 593	02-56	PT100 電壓準位 2	0~10.00V	7.00V	110
P. 594	02-57	PT100 準位 1 開始頻率	0~650.00Hz	0.00Hz	110
P. 595	02-58	啟動 PT100 準位 1 延遲時間	0~6000s	60s	110
P. 600	14-00	張力控制選擇參數	0: 張力控制無效	0	245
			1: 開環轉矩控制模式 (在閉環向量控制方式下)		
			2: 閉環速度控制模式		
			3: 閉環轉矩控制模式 (在閉環向量控制方式下)		
P. 601	14-01	捲曲模式	0: 收卷	0	245
			1: 放卷		
P. 602	14-02	放卷反向收緊選擇	0: 啟動時不允許主動反向收緊材料	0	245
			1: 啟動時允許主動反向收緊材料		
P. 603	14-03	機械傳動比	0~300.00	1.00	245
P. 604	14-04	張力設定源	0: 參數 14-05 (P. 605) 設定	0	246
			1: 類比量或 PULSE 輸入設定		
			2: 通訊設定		
P. 605	14-05	張力設定	0~30000N	0N	246
P. 606	14-06	最大張力	0~30000N	0N	246
P. 607	14-07	零速張力提升	0~50.0%	0.0%	246
P. 608	14-08	零速閾值	0~30.00Hz	0.00Hz	246
P. 609	14-09	張力錐度	0~100.0%	0.0%	246
P. 610	14-11	卷徑計算方法選擇	0: 用線速度計算卷徑	0	247
			1: 用厚度累計計算卷徑(馬達側編碼器), 脈衝訊號接至 PG 卡的 A1/B1		
			2: 用厚度累計計算卷徑(卷軸側編碼器), 脈衝訊號接至 M2 端子	0	247
			3: 類比量或脈衝輸入		
P. 611	14-13	最大卷徑	1~10000mm	500mm	247
P. 612	14-14	卷軸直徑	1~10000mm	100mm	247
P. 613	14-15	初始卷徑源	0: 初始卷徑由參數 14-16(P. 614)~14-18(P. 616) 設定	0	247
			1: 初始卷徑通過類比量來確定		
P. 614	14-16	初始卷徑 1	1~10000mm	100mm	247
P. 615	14-17	初始卷徑 2	1~10000mm	100mm	247
P. 616	14-18	初始卷徑 3	1~10000mm	100mm	247
P. 617	14-19	卷徑濾波時間	0~1000ms	0ms	247
P. 618	14-20	卷徑當前值	0~10000mm	0mm	247

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 619	14-21	每圈脈衝數	1~60000	1	247
P. 620	14-22	每層圈數	1~10000	1	247
P. 621	14-23	材料厚度設定源	0: 材料厚度由參數14-24 (P. 622) ~14-27 (P. 625) 設定 1: 材料厚度由類比量來確定	0	247
P. 622	14-24	材料厚度0	0.01~100.00mm	0.01mm	247
P. 623	14-25	材料厚度1	0.01~100.00mm	0.01mm	247
P. 624	14-26	材料厚度2	0.01~100.00mm	0.01mm	247
P. 625	14-27	材料厚度3	0.01~100.00mm	0.01mm	247
P. 626	14-28	最大厚度	0.01~100.00mm	1.00mm	247
P. 627	14-29	線速度輸入源	0: 無線速度輸入 1: 類比量或脈衝輸入 2: 通訊設定	0	249
P. 628	14-30	最大線速度	0.1~6500.0m/min	1000.0 m/min	249
P. 629	14-31	計算R最低線速度	0.1~6500.0m/min	200.0 m/min	249
P. 630	14-32	線上顯示線速度值	0~6500.0m/min	0.0m/min	249
P. 631	05-18	保留	---	---	143
P. 632	05-19	保留	---	---	143
P. 633	14-33	機械慣量補償係數	0~65535	0	250
P. 634	14-34	材料密度	0~60000kg/m ³	0kg/m ³	250
P. 635	14-35	材料寬度	0~60000mm	0mm	250
P. 636	14-36	摩擦補償係數	0~50.0%	0.0%	250
P. 637	14-37	斷料自動檢測功能	0: 無斷料自動檢測功能 1: 斷料自動檢測功能 1 2: 斷料自動檢測功能 2 3: 斷料自動檢測功能 3	0	251
P. 638	14-38	自動檢測最低速度	0.1~6500.0m/min	200.0 m/min	251
P. 639	14-39	自動檢測誤差範圍	0.1~100.0%	10.0%	251
P. 640	14-40	自動檢測判斷延時	0.1~60.0s	2.0s	251
P. 641	08-20	比例增益P2	0.1%~1000.0%	20.0%	189
P. 642	08-21	積分時間I2	0~60.00s	1.00s	189
P. 643	08-22	微分時間D2	0~10000ms	0ms	189
P. 644	08-23	PID參數自動調整	0: 根據回饋偏差量調節 1: 根據卷徑調節 2: 根據運行頻率調節 3: 根據線速度調節	0	189
P. 645	14-41	預驅動速度增益	-50.0%~50.0%	0.0%	251
P. 646	14-42	預驅動轉矩提升	-50.0%~50.0%	0.0%	251
P. 647	14-43	預驅動延遲時間	0~65535ms	0ms	251
P. 650	14-12	厚度計演算法來計算卷徑時的卷徑記憶控制	0: 斷電或者停止卷徑計算時不保存卷徑 1: 斷電或者停止卷徑計算時將上一次計算出的卷徑值保存, 送電或者開始計算卷徑時使用記憶卷徑作為初始卷徑。	0	247

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 654	14-10	錐度補償修正量	0~10000mm	0mm	246
P. 656	14-44	線速度設定源	0: 線速度設定無效	0	253
			1: 類比量或脈衝輸入獲取線速度		
			2: 通訊方式獲取線速度		
P. 657	14-45	線速度設定	0~6500.0m/min	0.0m/min	253
P. 658	14-46	張力閉環限幅基準	0: 以馬達額定頻率為基準進行限幅	0	253
			1: 以系統即時線速度為基準進行限幅		
P. 659	14-47	張力閉環限幅偏置	0.0%~100.0%	0.0%	253
P. 700	10-40	VF 分離的電壓源	0: 數位給定 10~41 (P. 701)	0	217
			1: 類比量給定或 HDI 脈衝給定		
P. 701	10-41	VF 分離的電壓數位設定	50Hz/60Hz 系統設定時: 0~440.00V/0~220.00V	按電壓	217
P. 702	10-42	VF 分離的電壓加速時間	0~1000.0s	0.0s	217
P. 703	10-43	VF 分離的電壓減速時間	0~1000.0s	0.0s	217
P. 704	10-44	VF 分離停機方式選擇	0: 頻率/電壓獨立減至 0	0	217
			1: 電壓減為 0 後頻率再減		
P. 705	06-21	低電壓準位	155~220V: 220V 機種	155V	156
			310~440V: 440V 機種	310V	
P. 706	06-22	回生制動動作準位	205~400V: 220V 機種	360V	157
			410~800V: 440V 機種	720V	
P. 707	06-23	電壓失速準位	205~400V: 220V 機種	380V	157
			410~800V: 440V 機種	760V	
P. 708	06-24	電容壽命檢測	0: 無電容壽命檢測功能	0	158
			1: 電源置於 OFF 後, 開始測定主電路電解電容壽命		
P. 709	06-25	電解電容壽命檢測準位	0~100.0%	100.0%	158
P. 710	06-26	電解電容壽命檢測結果	0: 無異常	唯讀	158
			1: 電解電容異常		
P. 711	08-24	PID 目標量濾波時間	0~650.00s	0.00s	189
P. 712	08-25	PID 回饋量濾波時間	0~60.00s	0.00s	189
P. 713	08-26	PID 輸出量濾波時間	0~60.00s	0.00s	189
P. 714	08-27	PID 偏差控制極限	0~100.00%	0.00%	190
P. 715	08-28	積分分離屬性	0: 積分不分離	0	190
			1: 積分分離		
P. 716	08-29	積分分離點	0~100.00%	50.00%	190
P. 717	08-30	PID 微分限幅	0~100.00%	0.10%	190
P. 718	08-31	PID 輸出正向偏差極限	0~100.00%	100.00%	191
P. 719	08-32	PID 輸出反向偏差極限	0~100.00%	100.00%	191
P. 720	08-33	PID 參數切換動作選擇	0: PID 參數不切換	0	191
			1: PID 參數根據偏差切換		
P. 721	08-34	PID 參數切換偏差下限	0~100.00%	20.00%	191
P. 722	08-35	PID 參數切換偏差上限	0~100.00%	80.00%	191
P. 723	08-36	PID 斷線動作選擇 1	0: PID 斷線時選擇不需要運轉到上限值	1	192
			1: PID 斷線時選擇需要運轉到上限值		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 726	08-39	PID 停機運算動作選擇	0: PID 停機不運算	0	192
			1: PID 停機運算		
P. 727	08-40	PID 允許反轉動作選擇	0: PID 不允許反轉	0	192
			1: PID 允許反轉		
P. 728	08-41	PID 反向積分限幅	0~100.0%	0.0%	192
P. 729	08-42	PID 最小輸出頻率	0~10.00Hz	0.00Hz	192
P. 740	06-44	E1	唯讀	唯讀	161
P. 741	06-45	E2	唯讀	唯讀	161
P. 742	06-46	E3	唯讀	唯讀	161
P. 743	06-47	E4	唯讀	唯讀	161
P. 744	06-48	E5	唯讀	唯讀	161
P. 745	06-49	E6	唯讀	唯讀	161
P. 746	06-50	E7	唯讀	唯讀	161
P. 747	06-51	E8	唯讀	唯讀	161
P. 748	06-52	E9	唯讀	唯讀	161
P. 749	06-53	E10	唯讀	唯讀	161
P. 750	06-54	E11	唯讀	唯讀	161
P. 751	06-55	E12	唯讀	唯讀	161
P. 752	06-56	E1 異警時的輸出頻率	唯讀	唯讀	162
P. 753	06-57	E1 異警時的輸出電流	唯讀	唯讀	162
P. 754	06-58	E1 異警時的輸出電壓	唯讀	唯讀	162
P. 755	06-59	E1 異警時的溫升累計率	唯讀	唯讀	162
P. 756	06-60	E1 異警時的 PN 電壓	唯讀	唯讀	162
P. 757	06-61	E1 異警時變頻器的已運轉時間	唯讀	唯讀	162
P. 758	06-62	E1 異警時變頻器的運行狀態字	唯讀	唯讀	162
P. 759	06-63	E1 異警時的年月	唯讀	唯讀	162
P. 760	06-64	E1 異警時的日時	唯讀	唯讀	162
P. 761	06-65	E1 異警時的分秒	唯讀	唯讀	162
P. 766	06-70	E2 異警時的輸出頻率	唯讀	唯讀	162
P. 767	06-71	E2 異警時的輸出電流	唯讀	唯讀	162
P. 768	06-72	E2 異警時的輸出電壓	唯讀	唯讀	162
P. 769	06-73	E2 異警時的溫升累計率	唯讀	唯讀	162
P. 770	06-74	E2 異警時的 PN 電壓	唯讀	唯讀	162
P. 771	06-75	E2 異警時變頻器的已運轉時間	唯讀	唯讀	162
P. 772	06-76	E2 異警時變頻器的運行狀態字	唯讀	唯讀	162
P. 773	06-77	E2 異警時的年月	唯讀	唯讀	162
P. 774	06-78	E2 異警時的日時	唯讀	唯讀	162
P. 775	06-79	E2 異警時的分秒	唯讀	唯讀	162
P. 780	10-55	PLC 動作選擇	0: PLC 功能無效	0	220
			1: PLC 功能有效, PLC RUN 信號來源於外部端子輸入信號或者 10-56(P. 781)。		
			2: PLC 功能有效, PLC RUN 信號來源於外部端子輸入信號。		
P. 781	10-56	PLC 運行	0: 無影響。	0	220
			1: PLC RUN		

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 782	10-57	PLC 抹除	0: 無效	0	220
			1: 抹除 PLC 程式, 抹除成功後參數值為 0。		
P. 783	10-58	PLC 元件監視選擇	0~326	0	220
P. 784	10-59	PLC 元件監視值	唯讀	唯讀	220
P. 800	07-15	CANopen 從站地址	0~127	0	180
P. 801	07-16	CANopen 速率	0: 1Mbps	0	180
			1: 500Kbps		
			2: 250K/280KFbps		
			3: 125Kbps		
			4: 100Kbps		
			5: 50 Kbps		
P. 802	07-17	CANopen 通訊狀態	0: 節點複歸狀態	0	180
			1: 通訊複歸狀態		
			2: 複歸完成狀態		
			3: 預操作狀態		
			4: 操作狀態		
			5: 停止狀態		
P. 803	07-18	CANopen 控制狀態	0: 開機尚未完成狀態	0	180
			1: 禁止運轉狀態		
			2: 預激磁狀態		
			3: 激磁狀態		
			4: 允許操作狀態		
			7: 快速動作停止狀態		
			13: 觸發錯誤動作狀態		
			14: 已錯誤狀態		
P. 810	07-25	PU 通訊協定選擇	0: Modbus 協議	1	165
			1: 士林協議		
			2: PLC 協定 (使用士林內置 PLC 時有效)		
P. 811	07-26	PU 變頻器通訊站號	0~254	0	165
P. 812	07-27	PU 串列通訊串列傳輸速率	0: 串列傳輸速率為 4800bps	1	165
			1: 串列傳輸速率為 9600bps		
			2: 串列傳輸速率為 19200bps		
			3: 串列傳輸速率為 38400bps		
			4: 串列傳輸速率為 57600bps		
			5: 串列傳輸速率為 115200bps		
P. 813	07-28	PU 數據長度	0: 8bit	0	165
			1: 7bit		
P. 814	07-29	PU 停止位長度	0: 1bit	0	165
			1: 2bit		
P. 815	07-30	PU 奇偶檢驗選擇	0: 無同位	0	166
			1: 奇數同位檢查		
			2: 偶校驗		
P. 816	07-31	PU CR/LF 選擇	1: 僅有 CR	1	166
			2: CR, LF 皆有		
P. 817	07-32	PU Modbus 通訊格式	0: 1、7、N、2 (Modbus, ASCII)	4	166
			1: 1、7、E、1 (Modbus, ASCII)		
			2: 1、7、0、1 (Modbus, ASCII)		
			3: 1、8、N、2 (Modbus, RTU)		
			4: 1、8、E、1 (Modbus, RTU)		
			5: 1、8、0、1 (Modbus, RTU)		
P. 818	07-33	PU 通訊異常容許次數	0~10	1	166
P. 819	07-34	PU 通訊間隔容許時間	0~999.8s: 以設定值進行通訊超時檢驗	99999	166
			99999: 不進行超時檢驗		
P. 820	07-35	PU 通訊錯誤處理	0: 報警並空轉停車	1	166
			1: 不報警並繼續運行		
P. 826	07-41	外擴通訊卡通訊異常容許次數	0~10	1	166

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 827	07-42	外擴通訊卡通訊錯誤處理	0: 報警並空轉停車	1	166
			1: 不報警並繼續運行		
P. 828	07-43	外擴通訊卡通訊間隔容許時間	0~999.8s: 以設定值進行通訊超時檢驗	99999	166
			99999: 不進行超時檢驗		
P. 829	07-44	EP301 通訊擴展卡版本號	唯讀	唯讀	181
P. 830	07-45	IP 配置	0: 靜態 IP	0	181
			1: 動態 IP		
P. 831	07-46	IP 地址 1	0~255	192	181
P. 832	07-47	IP 地址 2	0~255	168	181
P. 833	07-48	IP 地址 3	0~255	2	181
P. 834	07-49	IP 地址 4	0~255	102	181
P. 835	07-50	子網路遮罩 1	0~255	255	181
P. 836	07-51	子網路遮罩 2	0~255	255	181
P. 837	07-52	子網路遮罩 3	0~255	255	181
P. 838	07-53	子網路遮罩 4	0~255	0	181
P. 839	07-54	預設閘道器 1	0~255	192	181
P. 840	07-55	預設閘道器 2	0~255	168	181
P. 841	07-56	預設閘道器 3	0~255	2	181
P. 842	07-57	預設閘道器 4	0~255	100	181
P. 900	15-00	用戶登記參數 1	P參數模式: 0~1299 參數組模式: 00-00~15-99	99999	255
P. 901	15-01	用戶登記參數 2		99999	255
P. 902	15-02	用戶登記參數 3		99999	255
P. 903	15-03	用戶登記參數 4		99999	255
P. 904	15-04	用戶登記參數 5		99999	255
P. 905	15-05	用戶登記參數 6		99999	255
P. 906	15-06	用戶登記參數 7		99999	255
P. 907	15-07	用戶登記參數 8		99999	255
P. 908	15-08	用戶登記參數 9		99999	255
P. 909	15-09	用戶登記參數 10		99999	255
P. 910	15-10	用戶登記參數 11		99999	255
P. 911	15-11	用戶登記參數 12		99999	255
P. 912	15-12	用戶登記參數 13		99999	255
P. 913	15-13	用戶登記參數 14		99999	255
P. 914	15-14	用戶登記參數 15		99999	255
P. 915	15-15	用戶登記參數 16		99999	255
P. 916	15-16	用戶登記參數 17		99999	255
P. 917	15-17	用戶登記參數 18		99999	255
P. 918	15-18	用戶登記參數 19		99999	255
P. 919	15-19	用戶登記參數 20		99999	255
P. 990	00-25	參數模式設定	0: 參數以「參數組」模式顯示	0	74
			1: 參數以「順序編號」模式顯示		

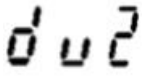
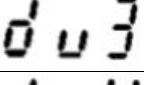
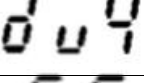
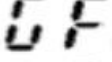
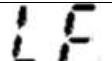
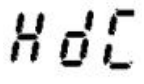
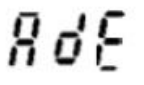
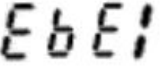
參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值	參照頁碼
P. 991	00-27	頻率模式設置	0: 普通模式	0	74
			1: 高速模式		
P. 996 ~ P. 999	00-02	參數恢復	0: 無功能	0	255
			1: 異警記錄清除 (P. 996=1)		
			2: 變頻器重置 (P. 997=1)		
			3: 參數還原為預設值 (P. 998=1)		
			4: 部分參數還原預設值 1 (P. 999=1)		
			5: 部分參數還原預設值 2 (P. 999=2)		
6: 部分參數還原預設值 3 (P. 999=3)					

7.2 附錄二：異警代碼表

回目錄

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
ERROR	Error	<ol style="list-style-type: none"> 1. 電源電壓不足 2. 重置功能 RES [on] 3. 操作器與主機接觸不良 4. 內部回路故障 5. CPU 誤動作 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 以正常的電源供給 2. 切離重置開關 3. 確實連接操作器與主機 4. 更換變頻器 5. 重新啟動變頻器
OC0 停機時過流	OC0	輸出電流超過變頻器的額定電流兩倍	變頻器可能受到幹擾，斷電並重新送電，若反復出現此異警請送廠檢修 <ol style="list-style-type: none"> 1. 如果有急加速或急減速，請延長加減速時間 2. 避免負載急遽增大 3. 檢查馬達接線端子 U/T1、V/T2、W/T3 是否有短路發生
OC1 加速時過電流	OC1		
OC2 定速時過電流	OC2		
OC3 減速時過電流	OC3		
OV0 停機時過壓	OV0	端子(+P)-(-N)之間，電壓過高	檢查輸入電源電壓是否正常 <ol style="list-style-type: none"> 1. 如果有急加速或者急減速，請延長加減速時間 2. 檢查主回路端子+P-PR 之間，再生制動電阻是否脫落 3. 檢查 06-05 (P. 30)與 06-06 (P. 70)的設定值是否正確
OV1 加速時過電壓	OV1		
OV2 定速時過電壓	OV2		
OV3 減速時過電壓	OV3		
THT IGBT 模組過熱	THT	IGBT 模組積熱電驛動作	避免變頻器長時間超載運轉
THN 馬達過熱	THN	電子熱動電驛動作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 檢查 06-00 (P. 9)的設定值，是否正確（以外接的馬達為基準） 2. 減輕負載
OHT 馬達過熱	OHT	電子熱動電驛動作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 檢查 06-00 (P. 9)的設定值，是否正確（以外接的馬達為基準） 2. 減輕負載
OPT RS-485 通訊口週邊異常	OPT	<ol style="list-style-type: none"> 1. 通訊異常，超過通訊異常重試次數 2. 通訊中斷，超過通訊間隔容許時間 	正確設定通訊相關參數
PUE PU 通訊口週邊異常	PUE		
CbE 外擴通訊口週邊異常	CbE		

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
EEP 記憶體異常	EEP	ROM 故障	經常發生此異警時請送廠檢修
PID PID 異常	PID	1. 變頻器及馬達容量不夠 2. PID 目標值或回饋值設定不合理 3. 週邊設備故障	1. 更換大容量變頻器及馬達 2. 檢查回饋增益設定，根據回饋重新設定目標值 3. 檢查系統週邊回饋裝置（如感測器、電位器）及線路是否正確
CPU CPU 異常	CPU	週邊電磁干擾嚴重	降低週邊干擾
OLS 失速防止保護	OLS	馬達負載過重	1. 減輕馬達負載 2. 增大 06-01 (P. 22) 值
SCP 短路過電流	SCP	輸出側短路	確認變頻器輸出是否有短路情形（如馬達接線）
NTC 模阻過熱	NTC	逆變側 IGBT 模組溫度過高	1. 降低周圍環境溫度和改善通風條件 2. 確認變頻器風扇是否運轉正常
OL2 過轉矩異常	OL2	1. 馬達負載過重 2. 參數 06-08 (P. 155), 06-09 (P. 156) 設置不合理	1. 減輕馬達負載 2. 適當調整 06-08 (P. 155), 06-09 (P. 156) 設定值
IPF 電源輸入異常	IPF	電源輸入不正常	請檢查電源輸入是否正確
CPR CPU 異常	CPR	CPU 程式異常	1. 檢查配線 2. 檢查參數設置 3. 降低週邊干擾
AEr 4-5 端子異常	AEr	4-5 端子類比給定時斷線異常	請參見參數 02-24 (P. 184) 參數說明
PG0 PG 卡通訊錯誤	PG0	PG 卡通訊異常	1. 檢查 PG 卡與編碼器的接線 2. 確認編碼器是否能正常工作
PG1 編碼器型式異常	PG1	編碼器輸入型式異常	檢查參數 09-02 (P. 351) 的設定值
PG2 PG 卡回授信號異常	PG2	PG 卡回授信號異常	請參見回授控制參數說明 09-01~09-05/P. 350~P. 354
PG3 閉環控制時，速度偏差過大	PG3	閉環控制時，速度偏差過大	請參見回授控制參數說明 09-01~09-05/P. 350~P. 354
PTC 馬達過熱	PTC	馬達過熱	1. 減輕馬達負載 2. 修改 06-16 (P. 534)
BEB 材料斷線	BEB	材料斷線	檢測材料回饋的信號線有沒有斷開
DV1 Z 相脈衝丟失	DV1	1. PG 電纜接線錯誤、斷線 2. 編碼器損壞	修正 PG 電纜的接線、斷線位置、及遮罩線的接地條件

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
DV2 Z 相雜訊檢出		<ol style="list-style-type: none"> 1. PG 電纜接線錯誤、幹擾 2. PG 卡或編碼器損壞 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 使 PG 電纜遠離噪音源 2. 修正 PG 電纜的接線及遮罩線的接地條件
DV3 反轉檢出		<ol style="list-style-type: none"> 1. Z 相位置錯誤 2. 09-02 (P. 351) 設置錯誤 3. PG 電纜接線錯誤、幹擾 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 進行 Z 相位置自學習 2. 設定正確的 09-02 (P. 351) 3. 修正 PG 電纜的接線及遮罩線的接地條件
DV4 防止反轉檢出			
GF		輸出對地短路	請檢查馬達對地短路是否正常
LF		三相輸出不正常	請檢查變頻器 UVW 三相輸出是否正常
HDC 硬體檢測線路異常		硬體檢測線路出現故障	請送廠檢修
ADE 三相電流採樣線路異常		三相電流採樣線路出現故障	請送廠檢修
EbE1 擴充卡異常		變頻器自動偵測的首次結果與下次結果不一致	檢查擴展板連接情況

7.3 附錄三：異常情況與對策

回目錄

異常現象	確認要點	
馬達不會轉動	主回路	<ul style="list-style-type: none"> • 端子 R/L1-S/L2-T/L3 間的電壓是否正常? • POWER 燈是否亮起? • 變頻器與馬達之間的配線是否正確?
	負載	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否太重? • 馬達轉子是否鎖死?
	參數設定	<ul style="list-style-type: none"> • 啟動頻率 (01-11 (P. 13)) 是否設定得太高? • 操作模式 (00-16 (P. 79)) 是否正確? • 上限頻率 (01-00 (P. 1)) 是否設為零? • 反轉防止 (00-15 (P. 78)) 是否已被限定? • 信號偏壓與增益 (02-12~02-15、02-25~02-28 / P. 192~P. 199) 是否正確? • 回避頻率 (01-16~01-21 / P. 91~P. 96) 是否正確?
	控制回路	<ul style="list-style-type: none"> • 是否有 MRS 功能「on」? (相關參數 03-00~03-05) • 是否有 RES 功能「on」? (相關參數 03-00~03-05/P. 80~P. 84、P. 86) • 是否外部積熱電驛跳脫? • 是否有異警發生 (ALARM 燈亮起) 而未曾重置? • 電壓/電流信號是否正確連接? • STF 與 STR 功能是否正確? (相關參數 03-00~03-05/P. 80~P. 84、P. 86) • 控制回路配線是否脫落或者接觸不良?
馬達轉向相反	<ul style="list-style-type: none"> • 馬達接線端子 (U/T1)/(V/T2)/(W/T3) 的配線相序是否正確? • 啟動端子 STF 與 STR 的配線是否正確? 	
馬達轉速無法上升	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否過重? • 失速防止準位 (06-01 (P. 22)) 是否正確? • 轉矩補償 (01-10 (P. 0)) 是否太高? • 是否被上限頻率 (01-00 (P. 1)) 所限制? 	
加減速不順暢	<ul style="list-style-type: none"> • 加減速時間 (01-06 (P. 7)、01-07 (P. 8)) 是否正確? • 加減速曲線選擇 (01-05 (P. 29)) 是否正確? • 電壓/電流信號是否受雜訊影響而浮動? 	
馬達電流過大	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否過大? • 變頻器容量與馬達容量是否匹配? • 轉矩補償 (01-10 (P. 0)) 是否太高? 	
運轉中的轉速會變動	<ul style="list-style-type: none"> • 電壓/電流信號是否受雜訊影響而浮動? • 馬達負載是否發生變動? • 主回路配線是否過長? 	