

目錄

參數表

參數編號 P.0~ P.19	連結
參數編號 P.20~ P.38	連結
參數編號 P.39~ P.43	連結
參數編號 P.44~ P.56	連結
參數編號 P.57~ P.74	連結
參數編號 P.75~ P.83	連結
參數編號 P.83	連結
參數編號 P.83~ P.103	連結
參數編號 P.104~ P.122	連結
參數編號 P.123~ P.152	連結
參數編號 P.153~ P.161	連結
參數編號 P.162~ P.184	連結
參數編號 P.185~ P.239	連結
參數編號 P.240~ P.257	連結
參數編號 P.258~ P.273	連結
參數編號 P.273~ P.299	連結
參數編號 P.300~ P.318	連結
參數編號 P.318~ P.342	連結
參數編號 P.342~ P.379	連結
參數編號 P.380~ P.510	連結
參數編號 P.511~ P.543	連結
參數編號 P.545~ P.703	連結
參數編號 P.704~ P.747	連結
參數編號 P.748~ P.802	連結
參數編號 P.803~ P.830	連結
參數編號 P.830~ P.915	連結
參數編號 P.916~ P.1007	連結
參數編號 P.1008~ P.1029	連結

異警代碼表	連結
-------	--------------------

異常情況與對策	連結
---------	--------------------

參數總表

回目錄

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.0	01-10	轉矩補償	5.5K/3.7K-G~7.5K/5.5K-G 機種：0~30.0%	3.0%
			11K/7.5K-G~55K/45K-G 機種：0~30.0%	2.0%
			75K/55K-G 及其以上機種：0~30.0%	1.0%
P.1	01-00	上限頻率	55K/45K-G 及其以下機種：0.00~01-02 (P.18) HZ	120.00HZ
			75K/55K-G 及其以上機種：0.00~01-02 (P.18) HZ	60.00HZ
P.2	01-01	下限頻率	0~120.00HZ	0.00HZ
P.3	01-03	基底頻率	50HZ 系統設定時：0~650.00HZ	50.00HZ
			60HZ 系統設定時：0~650.00HZ	60.00HZ
P.4	04-00	第 1 速 (高速)	0~650.00HZ	60.00HZ
P.5	04-01	第 2 速 (中速)	0~650.00HZ	30.00HZ
P.6	04-02	第 3 速 (低速)	0~650.00HZ	10.00HZ
P.7	01-06	加速時間	0~360.00S/0~3600.0S	20.00S
P.8	01-07	減速時間	5.5K/3.7K-G~7.5K/5.5K-G機種:0~360.00S/0~3600.0S	10.00S
			11K/7.5K-G 及以上機種：0~360.00S/0~3600.0S	30.00S
P.9	06-00	電子熱動電驛容量	0~500.00A：G框架以下機種	按機種
			0~5000.0A：G框架及其以上機種	
P.10	10-00	直流制動動作頻率	0~120.00HZ	3.00HZ
P.11	10-01	直流制動動作時間	0~60.0S	0.5S
P.12	10-02	直流制動動作電壓	0~30.0%：7.5K/5.5K-G及其以下機種	4.0%
			0~30.0%：11K/7.5K-G~55K/45K-G機種	2.0%
			0~30.0%：75K/55K-G及其以上機種	1.0%
P.13	01-11	啟動頻率	0~60.00HZ	0.50HZ
P.14	01-12	適用負載選擇	0：適用於定轉矩負載 (輸送帶等)	0
			1：適用於變轉矩負載 (泵、風扇等)	
			2、3：適用於升降負載	
			4：多點 V/F 折線	
			5~13：特殊 2 點 V/F 折線	
			14：V/F 完全分離模式	
			15：V/F 半分離模式	
P.15	01-13	JOG 頻率	0~650.00HZ	5.00HZ
P.16	01-14	JOG 加減速時間	0~360.00S/0~3600.0S	0.50S
P.17	02-20	4-5 信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為4~20MA	0
			1：信號取樣的有效範圍為0~10V	
			2：信號取樣的有效範圍為0~5V	
P.18	01-02	高速上限頻率	01-00 (P.1) ~ 650.00HZ	120.00HZ
P.19	01-04	基底電壓	0~1000.0V	99999
			99999：隨輸入電壓變動	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.20	01-09	加減速基準頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	50.00Hz
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	60.00Hz
P.21	01-08	加減速時間單位	0：時間單位為 0.01s	0
			1：時間單位為 0.1s	
P.22	06-01	失速防止動作準位	0~200.0%	120.0%
P.23	06-02	準位降低補正係數	0~150.0%	99999
			99999：失速防止準位為 06-01 (P.22) 的設定值	
P.24	04-03	第 4 速	0~650.00Hz	99999
			99999：功能無效	
P.25	04-04	第 5 速	同 04-03	99999
P.26	04-05	第 6 速	同 04-03	99999
P.27	04-06	第 7 速	同 04-03	99999
P.28	01-15	輸出頻率濾波時間	0~1000ms	0ms
P.29	01-05	加減速曲線選擇	0：線性加減速曲線	0
			1：S 字加減速曲線 1	
			2：S 字加減速曲線 2	
			3：S 字加減速曲線 3	
P.30	06-05	回生制動功能選擇	0：回生制動使用率固定為3%,參數06-06(P.70)失效	0
			1：回生制動使用率為 06-06 (P.70) 的設定值	
			2：外接制動單元保護功能 (D 框架及以上機種)	2
P.31	00-12	Soft-PWM 動作選擇	0：無 Soft-PWM 動作	0
			1：設定00-11(P.72)< 5時,Soft-PWM有效 (僅適用於V/F控制)	
P.32	07-02	COM1 串列通訊串列傳輸速率	0：串列傳輸速率為 4800bps	1
			1：串列傳輸速率為 9600bps	
			2：串列傳輸速率為 19200bps	
			3：串列傳輸速率為 38400bps	
			4：串列傳輸速率為 57600bps	
			5：串列傳輸速率為 115200bps	
P.33	07-00	COM1 通訊協定選擇	0：Modbus協定	1
			1：士林協定	
			2：PLC 協定 (使用士林內置 PLC 時有效)	
P.34	07-11	通訊 EEPROM 寫入選擇	0：通訊模式寫入參數時,寫入RAM和EEPROM	0
			1：通訊模式寫入參數時,只寫入RAM	
P.35	00-19	通訊模式指令權選擇	0：通訊模式時,運轉指令和設定頻率都由通訊給定	0
			1：通訊模式時,運轉指令和設定頻率都由外部給定	
P.36	07-01	COM1 變頻器通訊站號	0~254	0
P.37	00-08	運轉速度顯示	0：顯示輸出頻率 (不顯示機械速度)	0.0
			0.1~5000.0	
			1~50000	
P.38	02-09	2-5 最高操作頻率	50Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	60.00Hz
			60Hz 系統設定時：1.00~650.00Hz	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.39	02-21	4 -5 最高操作頻率	50HZ 系統設定時：1.00 ~ 650.00HZ	50.00HZ
			60HZ 系統設定時：1.00 ~ 650.00HZ	60.00HZ
P.40	03-10	SO1 -SE 功能選擇	0：RUN (變頻器運轉中)	1
			1：SU (輸出頻率到達)	
			2：FU (輸出頻率檢出)	
			3：OL (過負載警報)	
			4：OMD (零電流檢出)	
			5：ALARM (異警檢出)	
			6：PO1 (程式執行段檢出信號)	
			7：PO2 (程式執行週期檢出信號)	
			8：PO3 (程式執行暫停信號檢出)	
			9：BP (電源變頻切換,變頻輸出)	
			10：GP (電源變頻切換,電源輸出)	
			11：OMD1(零電流檢出)	
			12：泵 1 變頻控制	
			13：泵 1 電源控制	
			14：泵 2 變頻控制	
			15：泵 2 電源控制	
			16：保留	
			17：RY(變頻器運轉準備完成)	
			18：維護提醒功能檢出	
			19：OL2(過轉矩警報輸出)	
			20：電容壽命異常	
			21~22：保留	
			23：斷電標誌檢出	
			24：泵 3 變頻控制	
			25：泵 3 電源控制	
			26：泵 4 變頻控制	
			27：泵 4 電源控制	
			28：泵 5 變頻控制	
			29：泵 5 電源控制	
			30：泵 6 變頻控制	
			31：泵 6 電源控制	
			32：泵 7 變頻控制	
			33：泵 7 電源控制	
34：休眠執行指示				
35：水壓超壓指示				
36：水壓欠壓指示				
37~38：保留				
39：休眠泵電源控制 (16-01(P.1001)~ 16-07(P.1007)有設置為休眠泵此功能無效)				
40：排汗泵電源控制 (16-01(P.1001)~ 16-07(P.1007)有設置為休眠泵此功能無效)				
P.41	03-20	輸出頻率檢出範圍	0 ~ 100.0%	10.0%
P.42	03-21	正轉輸出頻率檢出	0 ~ 650.00HZ	6.00HZ
P.43	03-22	反轉輸出頻率檢出	0 ~ 650.00HZ	99999
			99999：同 03-21 (P.42) 設置相同	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.44	01-22	第二加速時間	0 ~ 360.00s/0 ~ 3600.0s	99999
			99999 : 未選擇	
P.45	01-23	第二減速時間	0 ~ 360.00s/0 ~ 3600.0s	99999
			99999 : 未選擇	
P.46	01-24	第二轉矩補償	0 ~ 30.0%	99999
			99999 : 未選擇	
P.47	01-25	第二基底頻率	0 ~ 650.00Hz	99999
			99999 : 未選擇	
P.48	07-03	COM1數據長度	0 : 8bit	0
			1 : 7bit	
P.49	07-04	COM1停止位長度	0 : 1bit	0
			1 : 2bit	
P.50	07-05	COM1奇偶檢驗選擇	0 : 無奇偶校驗	0
			1 : 奇校驗	
			2 : 偶校驗	
P.51	07-06	COM1 CR/LF選擇	1 : 僅有CR	1
			2 : CR,LF皆有	
P.52	07-08	COM1 通訊異常容許次數	0 ~ 10	1
P.53	07-09	COM1通訊間隔容許時間	0 ~ 999.8s : 以設定值進行通訊超時檢驗	99999
			99999 : 不進行超時檢驗	
P.54	02-04	AM1輸出功能選擇	0 : 輸出頻率，以顯示基準02-51 (P.55) 為100%	0
			1 : 輸出電流，以顯示基準02-52 (P.56) 為100%	
			2 : 輸出直流母線電壓，以OV準位為100%	
			3 : 輸出變頻器溫升累計率，以NTC準位為100%	
			4 : 輸出變頻器電子積熱率，以電子熱動電驛動作(當06-00(P.9)≠0時)或變頻器的IGBT模塊積熱電驛動作(當06-00(P.9)=0時)為100%	
			5 : 目標頻率，以顯示基準02-51 (P.55) 為100%	
			6 : 固定準位輸出，電壓/電流輸出準位可由02-54 (P.541) 設定	
			7 : 輸出電壓，以變頻器額定電壓為100%	
			8 : 激磁電流，以馬達額定電流為100% (此功能只在00-21 (P.300) 或者00-22 (P.370) 設定為3~6時有效) 。	
			9 : 輸出轉矩，以2倍的馬達額定轉矩為100% (此功能只在00-21 (P.300) 或者00-22 (P.370) 設定為3~6時有效)	
			10 : 輸出功率，以2倍的馬達額定功率為100%	
			11 : 高速脈衝輸入，以100.00KHz為100%	
			12 : 馬達運轉速度，以顯示基準02-51 (P.55) 為100%	
13 : PLC類比量輸出				
P.55	02-51	類比輸出時頻率顯示基準	50Hz系統設定時 : 0 ~ 650.00Hz	50.00Hz
			60Hz系統設定時 : 0 ~ 650.00Hz	60.00Hz
P.56	02-52	類比輸出時電流顯示基準	0~500.00A : G 框架以下機種	按機種
			0~5000.0A : G 框架及其以上機種	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.57	10-09	再啟動空轉時間	0 ~ 30.0S	99999
			99999：無再啟動功能	
P.58	10-10	再啟動上升時間	0 ~ 60.0S：7.5K/5.5KG (含) 以下機種	5.0S
			0 ~ 60.0S：11K/7.5KG ~ 55K/45KG機種	10.0S
			0 ~ 60.0S：75K/55KG (含) 以上機種	20.0S
P.60	02-10	2-5濾波時間	0 ~ 2000MS	30MS
P.61	10-11	遙控功能	0：無遙控功能	0
			1：遙控功能，頻率可記憶	
			2：遙控功能，頻率不可記憶	
			3：遙控功能，頻率不可記憶，STF/STR「TURN OFF」清除遙控設定頻率	
P.62	03-23	零電流檢出準位	0 ~ 200.0%	5.0%
			99999：功能無效	5.0%
P.63	03-24	零電流檢出時間	0 ~ 100.00S	0.50S
			99999：功能無效	
P.64	02-45	AM1輸出信號選擇	0：AM1-5之間輸出0 ~ 10V電壓	0
			1：保留	
			2：AM1-5之間輸出0 ~ 20MA電流	
			3：AM1-5之間輸出4 ~ 20MA電流	
P.65	10-12	復歸功能選擇	0：無復歸功能	0
			1：過電壓發生，變頻器執行復歸功能	
			2：過電流發生，變頻器執行復歸功能	
			3：過電壓或過電流發生，變頻器執行復歸功能	
			4：所有異警都有復歸功能	
P.66	06-03	失速防止遞減頻率	50HZ系統設定時：0 ~ 650.00HZ	50.00HZ
			60HZ系統設定時：0 ~ 650.00HZ	60.00HZ
P.67	10-13	異常時復歸次數	0：無復歸功能	0
			1 ~ 10：連續異警超過10-13 (P.67) 設定值，則變頻器不再執行復歸功能	
P.68	10-14	復歸執行等待時間	0 ~ 360.0S	1.0S
P.69	10-15	異警復歸累計次數	唯讀	0
P.70	06-06	特殊回生制動率	0 ~ 100.0%	0.0%
P.71	00-13	空轉/直流制動	0：空轉制動	1
			1：直流制動	
P.72	00-11	載波頻率	A/B 框架：1~15 KHZ	2 KHZ
			C/D 框架：1~10 KHZ	
			E/F 框架：1~9 KHZ	
			G/H 框架：1~4 KHZ	
P.73	02-08	2-5信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為0 ~ 5V	1
			1：信號取樣的有效範圍為0 ~ 10V	
			2：信號取樣的有效範圍為0 ~ 5V	
			3：信號取樣的有效範圍為0 ~ -10V	
			4：信號取樣的有效範圍為-5 ~ +5V	
			5：信號取樣的有效範圍為-10 ~ +10V	
P.74	02-43	HDO倍頻係數	0：選擇HDO端子的輸出功能為FM功能	0
			1 ~ 9000：選擇HDO端子輸出運轉頻率的02-43(P.74)倍頻的方波脈衝	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.75	00-14	停止功能選擇	0：按鍵盤STOP鍵，僅在PU·H2模式停車	1
			1：按鍵盤STOP鍵，所有模式都可停車	
P.77	00-03	參數寫保護選擇	0：僅限於停止中可以寫入參數	0
			1：無法寫入參數	
			2：執行中也可以寫入參數	
			3：密碼保護時，無法讀取參數	
P.78	00-15	正反轉防止選擇	0：正轉、反轉皆可	0
			1：不可反轉（下反轉命令時，馬達會減速停止）	
			2：不可正轉（下正轉命令時，馬達會減速停止）	
P.79	00-16	操作模式選擇	0：PU 模式、JOG 模式、外部模式可切換	0
			1：PU 模式、JOG 模式可切換	
			2：僅外部模式	
			3：僅通訊模式	
			4：混合模式1	
			5：混合模式2	
			6：混合模式3	
			7：混合模式4	
			8：混合模式5	
			99999：第二操作模式，運轉指令由00-18	
P.80	03-03	M0 功能選擇	同03-00(P.83)	2
P.81	03-04	M1 功能選擇	同03-00(P.83)	3
P.82	03-05	M2 功能選擇	同03-00(P.83)	4
P.83	03-00	STF 功能選擇	0：STF（變頻器正轉）	0
			1：STR（變頻器反轉）	
			2：RL（多段速低速）	
			3：RM（多段速中速）	
			4：RH（多段速高速）	
			5：AU（類比端子4-5優先）	
			6：OH外部熱繼電器動作	
			7：MRS（變頻器輸出立即停止）	
			8：RT（變頻器第二機能）	
			9：EXT（外部點動）	
			10：STF+EXJ	
			11：STR+EXJ	
			12：STF+RT	
			13：STR+RT	
			14：STF+RL	
			15：STR+RL	
			16：STF+RM	
			17：STR+RM	
			18：STF+RH	
			19：STR+RH	
			20：STF+RL+RM	
			21：STR+RL+RM	
			22：STF+RT+RL	
23：STR+RT+RL				

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.83	03-00	STF功能選擇	24 : STF+RT+RM	0
			25 : STR+RT+RM	
			26 : STF+RT+RL+RM	
			27 : STR+RT+RL+RM	
			28 : RUN (馬達正轉)	
			29 : STF/STR (結合RUN信號使用 · STF/STR 「on」時 · 馬達反轉 ; STF/STR 「off」 · 馬達正轉)	
			30 : RES (外部Reset功能)	
			31 : STOP (結合RUN信號 · STF/STR端子可組	
			32 : REX (多段速組合為十六段速)	
			33 : PO (外部模式下 · 選擇程式執行模式)	
			34 : RES_E (外部Reset信號只在異警時有效)	
			35 : MPO (外部模式下 · 手動迴圈功能)	
			36 : TRI (三角波功能)	
			37 : GP_BP (電源變頻切換功能)	
			38 : CS (手動切換電源信號)	
			39 : STF/STR +STOP (結合RUN信號 · ON時 · 馬達反轉 ; OFF時 · 先停車然後再RUN馬達正轉)	
			40 : P_MRS (變頻器輸出立即停止 · 此處MRS為脈衝信號輸入)	
			41 : PWM設定頻率 (註1)	
			42 : 保留	
			43 : RUN_EN (數位輸入端子運轉使能)	
			44 : PID_OFF 數位輸入端子關閉PID使能	
			45 : 第二模式	
			46~56 : 保留	
			57 : 高速脈衝輸入功能 (註1)	
			58 : 類比端子2-5優先	
			59 : 類比端子3-5優先	
			60 : PLC的啟動/停止	
			61~64 : 保留	
			65 : 外部加減速暫停	
			66 : 外部強制停車	
			67~71 : 保留	
			72 : 泵 1 手動軟啟動	
			73 : 泵 2 手動軟啟動	
			74 : 泵 3 手動軟啟動	
75 : 泵 4 手動軟啟動				
76 : 泵 5 手動軟啟動				
77 : 泵 6 手動軟啟動				
78 : 泵 7 手動軟啟動				
79 : 泵 1 失效				
80 : 泵 2 失效				
81 : 泵 3 失效				
82 : 泵 4 失效				
83 : 泵 5 失效				
84 : 泵 6 失效				

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.83	03-00	STF功能選擇	85：泵7失效	0
			86：所有泵失效	
			87~89：保留	
			90：污水池上限水位	
			91：污水池下限水位	
			99999：未選擇此外部端子功能	
P.84	03-01	STR功能選擇	同03-00(P.83)	1
P.85	03-11	A1-B1-C1功能選擇	同03-10(P.40)	5
P.86	03-02	RES功能選擇	同03-00(P.83)	30
P.87	03-14	多功能數位輸入端子輸入正反邏輯	0~1023	0
P.88	03-15	多功能數位輸出端子正反邏輯	0~4095	0
P.89	13-00	滑差補償係數	0~10	0
P.90	00-00	機種型號	唯讀	唯讀
P.91	01-16	回避頻率1A	0~650.00Hz	99999
			99999：無效	
P.92	01-17	回避頻率1B	0~650.00Hz	99999
			99999：無效	
P.93	01-18	回避頻率2A	0~650.00Hz	99999
			99999：無效	
P.94	01-19	回避頻率2B	0~650.00Hz	99999
			99999：無效	
P.95	01-20	回避頻率3A	0~650.00Hz	99999
			99999：無效	
P.96	01-21	回避頻率3B	0~650.00Hz	99999
			99999：無效	
P.97	00-17	第二目標頻率選擇	0：操作器給頻率	0
			1：通訊RS485給頻率	
			2：類比量給頻率	
			3：外擴通訊卡給頻率	
			4：保留	
5：HDI脈衝給定頻率				
P.98	01-26	中間頻率一	0~650.00Hz	3.00Hz
P.99	01-27	中間電壓一	0~100.0%	10.0%
P.100	04-15	分秒選擇	0：選擇時間單位為分	1
			1：選擇時間單位為秒	
P.101	04-27	程式執行模式第一段速執行時間	0~6000.0s	0.0s
P.102	04-28	程式執行模式第二段速執行時間	0~6000.0s	0.0s
P.103	04-29	程式執行模式第二段速執行時間	0~6000.0s	0.0s

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.104	04-30	程式執行模式第四段速執行時間	0 ~ 6000.0s	0.0s
P.105	04-31	程式執行模式第五段速執行時間	0 ~ 6000.0s	0.0s
P.106	04-32	程式執行模式第六段速執行時間	0 ~ 6000.0s	0.0s
P.107	04-33	程式執行模式第七段速執行時間	0 ~ 6000.0s	0.0s
P.108	04-34	程式執行模式第八段速執行時間	0 ~ 6000.0s	0.0s
P.109	00-18	第二啟動信號選擇	0：操作器給運轉信號	0
			1：數位輸入端子給運轉信號	
			2：通訊RS485給運轉信號	
			3：外擴通訊卡給運轉信號	
P.110	00-06	操作器監視選擇	X0：變頻器啟動時，自動進入監視模式，顯示當前輸出頻率	1
			X1：變頻器啟動時，自動進入監視模式，顯示當前穩定輸出頻率	
			X2：變頻器啟動時，自動進入監視模式，顯示當前恒壓系統目標壓力和回饋壓力	
			0X：開機畫面為監視模式的輸出頻率檔	
			1X：開機畫面為目標頻率設定模式	
			2X：開機畫面為監視模式的輸出電流檔	
			3X：開機畫面為監視模式的輸出電壓檔	
P.111	04-35	程式執行模式第一段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.112	04-36	程式執行模式第二段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.113	04-37	程式執行模式第三段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.114	04-38	程式執行模式第四段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.115	04-39	程式執行模式第五段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.116	04-40	程式執行模式第六段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.117	04-41	程式執行模式第七段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.118	04-42	程式執行模式第八段速加減速時間	0 ~ 600.00s/0 ~ 6000.0s	0.00s
P.119	10-16	正反轉等待時間	0 ~ 3000.0s	0.0s
P.120	03-16	輸出信號延遲時間	0 ~ 3600.0s	0.0s
P.121	04-16	每段速的運轉方向	0 ~ 255	0
P.122	04-17	迴圈選擇	0：不迴圈	0
			1 ~ 8：從設定的段數開始迴圈	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.123	04-18	加減速時間選擇	0：加速時間由01-06(P.7)的設定值決定・減速時間由01-07(P.8)的設定值決定	0
			1：加速時間與減速時間均由04-35(P.111)~04-42(P.118)決定	
P.125	00-26	擴展卡類型	唯讀	唯讀
P.126	03-06	M3功能選擇	同03-00(P.83)	5
P.127	03-07	M4功能選擇	同03-00(P.83)	8
P.128	03-08	M5功能選擇	同03-00(P.83)	7
P.129	03-12	SO2-SE功能選擇	同03-10(P.40)	2
P.130	03-13	A2-B2-C2功能選擇	同03-10(P.40)	0
P.131	04-19	程式執行模式第一段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.132	04-20	程式執行模式第二段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.133	04-21	程式執行模式第三段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.134	04-22	程式執行模式第四段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.135	04-23	程式執行模式第五段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.136	04-24	程式執行模式第六段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.137	04-25	程式執行模式第七段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.138	04-26	程式執行模式第八段速	0~650.00HZ	0.00HZ
P.139	02-11	2-5電壓信號偏置百分比	-100.0%~100.0%	0.0%
P.142	04-07	第8速	同 04-03	99999
P.143	04-08	第9速	同 04-03	99999
P.144	04-09	第10速	同 04-03	99999
P.145	04-10	第11速	同 04-03	99999
P.146	04-11	第12速	同 04-03	99999
P.147	04-12	第13速	同 04-03	99999
P.148	04-13	第14速	同 04-03	99999
P.149	04-14	第15速	同 04-03	99999
P.150	10-08	啟動方式選擇	XX0：無頻率搜索	0
			XX1：直接頻率搜索	
			XX2：減電壓方式	
			X0X：上電 1 次	
			X1X：每次啟動	
			X2X：僅瞬停再啟	
			0XX：無旋轉方向檢出	
			1XX：有旋轉方向檢出	
2XX：00-15 (P.78) =0・有旋轉方向檢出；00-15 (P.78) =1/2・無旋轉方向檢出				
P.151	10-03	零速控制功能選擇	0：零速時無輸出	0
			1：VF控制 (00-21(P.300)/00-22(P.370)=0) 時執行直流電壓制動	
P.152	10-04	零速控制時的電壓	0~30.0%：7.5K/5.5KG及其以下機種	4.0%
			0~30.0%：11K/7.5KG~55K/45KG機種	2.0%
			0~30.0%：75K/55KG及其以上機種	1.0%

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.153	07-10	COM1通訊錯誤處理	0：報警並空轉停車；1：不報警並繼續執行	1
P.154	07-07	COM1 Modbus通訊格式	0：1、7、N、2 (Modbus, ASCII)	4
			1：1、7、E、1 (Modbus, ASCII)	
			2：1、7、O、1 (Modbus, ASCII)	
			3：1、8、N、2 (Modbus, RTU)	
			4：1、8、E、1 (Modbus, RTU)	
			5：1、8、O、1 (Modbus, RTU)	
P.155	06-08	過轉矩檢出準位	0 ~ 200.0%	0.0%
P.156	06-09	過轉矩檢出時間	0.1 ~ 60.0s	1.0s
P.157	03-17	數位輸入端子濾波時間	0 ~ 2000ms	4ms
P.158	03-18	數位輸入端子上電使能	0：數位輸入端子上電不使能	0
			1：數位輸入端子上電使能	
P.159	10-17	節能控制	0：正常運轉模式	0
			1：節能運轉模式	
P.160	06-11	再啟動時失速準位	0 ~ 150.0%	100.0%
P.161	00-07	多功能顯示	0：輸出交流電壓(V)	0
			1：變頻器(+P)-(-/N)端子之間電壓(V)	
			2：變頻器溫升的累積率(%)	
			3：恒壓系統目標壓力(%)	
			4：恒壓系統回饋壓力(%)	
			5：執行頻率(Hz)	
			6：電子積熱率(%)	
			7：2-5類比輸入端子的信號值(V)	
			8：4-5類比輸入端子的信號值(mA/V)	
			9：輸出功率(kW)	
			10：當前馬達轉速(Hz)	
			11：正反轉信號，1為正轉，2為反轉，0為非運轉狀態	
			12：NTC溫度顯示(°C)	
			13：馬達積熱率(%)	
			14：保留	
			15：HDI端子輸入頻率(KHz)	
			16~17：保留	
			18：變頻器輸出轉矩(%) (此功能只在00-21 (P.300) 或者00-22 (P.370) 設定為3~6時有效)	
			19：數位輸入端口狀態	
			20：數位輸出端口狀態	
21：實際執行載波頻率				
22：3-5類比輸入端子的信號值(mA/V)				
23：保留				
24：當前目標頻率				
25：PTC輸入百分比				
26：當前恒壓系統目標壓力和回饋壓力				
27：當前馬達轉速(rpm)				
28：功率因數				
29：電力累積值kWh				

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.162	01-28	中間頻率二	0 ~ 650.00Hz	99999
			99999 : 未選擇	
P.163	01-29	中間電壓二	0 ~ 100.0%	0.0%
P.164	01-30	中間頻率三	0 ~ 650.00Hz	99999
			99999 : 未選擇	
P.165	01-31	中間電壓三	0 ~ 100.0%	0.0%
P.166	01-32	中間頻率四	0 ~ 650.00Hz	99999
			99999 : 未選擇	
P.167	01-33	中間電壓四	0 ~ 100.0%	0.0%
P.168	01-34	中間頻率五	0 ~ 650.00Hz	99999
			99999 : 未選擇	
P.169	01-35	中間電壓五	0 ~ 100.0%	0.0%
P.170	08-00	PID 功能選擇	0 : 不選擇PID功能	0
			0X : 參數08-03 (P.225) 設定目標值	
			1X : 2-5端子輸入作為目標來源	
			2X : 4-5端子輸入作為目標來源	
			3X : 3-5端子輸入作為目標來源	
			4X : HDI輸入端子作為目標來源	
			X1 : 2-5端子輸入作為回饋來源	
			X2 : 4-5端子輸入作為回饋來源	
X3 : 3-5端子輸入作為回饋來源				
P.171	08-01	PID 回饋控制方式	0 : PID負作用	0
			1 : PID正作用	
P.172	08-04	比例增益	0.1% ~ 1000.0%	20.0%
P.173	08-05	積分時間	0 ~ 60.00s	1.00s
P.174	08-06	微分時間	0 ~ 10000ms	0ms
P.175	08-07	異常偏差	0 ~ 100.0%	0.0%
P.176	08-08	異常持續時間	0 ~ 600.0s	30.0s
P.177	08-09	異常處理方式	0 : 自由停車	0
			1 : 減速停車	
			2 : 警報並繼續運轉	
P.178	08-10	睡眠偵測偏差量	0 ~ 100.0%	0.0%
P.179	08-11	睡眠偵測持續時間	0 ~ 255.0s	1.0s
P.180	08-12	蘇醒準位	0 ~ 100.0%	90.0%
P.181	08-13	停機準位	0 ~ 120.00Hz	40.00Hz
P.182	08-14	積分上限	0 ~ 200.0%	100.0%
P.183	08-15	穩定時減速步長	0 ~ 10.00Hz	0.50Hz
P.184	02-24	4-5 斷線選擇	0 : 無斷線選擇	0
			1 : 減速到 0Hz , 多功能數位輸出端子輸出警報	
			2 : 變頻器立即停車 , 面板顯示 "AEr" 異警	
			3 : 以斷線前的頻率命令持續運轉 , 多功能數位輸出端子輸出警報	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.185	02-06	比例聯動增益	0 ~ 100%	0%
P.186	00-23	機種選擇功能	0 : 輕載額定(ND) · 適用於風機水泵型負載	0
			1 : 重載額定(HD) · 適用於其他負載	
P.187	02-59	FM校正係數	0 ~ 9998	450
P.188	00-01	變頻器程式版本	唯讀	唯讀
P.189	00-24	50Hz/60Hz切換選擇	0 : 頻率相關參數默認值為60Hz系統	0
			1 : 頻率相關參數默認值為50Hz系統	1
P.190	02-47	AM1輸出偏置	0 ~ 150.00%	0.00%
P.191	02-46	AM1輸出增益	0 ~ 150.00%	100.00%
P.192	02-12	25 最小輸入正電壓	0 ~ 10.00V	0.00V
P.193	02-13	25 最大輸入正電壓	0 ~ 10.00V	10.00V
P.194	02-14	2-5最小輸入正電壓對應百分比	-100.0% ~ 100.0%	0.0%
P.195	02-15	2-5最大輸入正電壓對應百分比	-100.0% ~ 100.0%	100.0%
P.196	02-27	4-5最小輸入電流/電壓對應百分比	-100.0 ~ 100.0%	0.0%
P.197	02-28	4-5最大輸入電流/電壓對應百分比	-100.0 ~ 100.0%	100.0%
P.198	02-25	4-5最小輸入電流/電壓	0 ~ 20.00mA	4.00mA
P.199	02-26	4-5最大輸入電流/電壓	0 ~ 20.00mA	20.00mA
P.220	06-04	電流失速時加減速時間選擇	0 : 依照當前加減速時間	3
			1 : 依照第一加減速時間	
			2 : 依照第二加減速時間	
			3 : 自動計算最佳加減速時間	
P.225	08-03	PID目標值面板給定量	0 ~ 100.0%	20.0%
P.229	10-18	Dwell功能選擇	0 : 無功能	0
			1 : 齒隙補償功能	
			2 : 加減速中斷等待功能	
P.230	10-19	加速時的Dwell頻率	0 ~ 650.00Hz	1.00Hz
P.231	10-20	加速時的Dwell時間	0 ~ 360.0s	0.5s
P.232	10-21	減速時的Dwell頻率	0 ~ 650.00Hz	1.00Hz
P.233	10-22	減速時的Dwell時間	0 ~ 360.0s	0.5s
P.234	10-23	三角波功能選擇	0 : 無功能	0
			1 : 外部TRI信號接通 · 三角波功能有效	
			2 : 在任何時候三角波功能都有效	
P.235	10-24	最大振幅量	0 ~ 25.0%	10.0%
P.236	10-25	減速時振幅補償量	0 ~ 50.0%	10.0%
P.237	10-26	加速時振幅補償量	0 ~ 50.0%	10.0%
P.238	10-27	振幅加速時間	0 ~ 360.00s/0 ~ 3600.0s	10.00s
P.239	10-28	振幅減速時間	0 ~ 360.00s/0 ~ 3600.0s	10.00s

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.240	02-07	輔助頻率選擇	0：無輔助頻率功能	0
			1：運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率 (2-5端子給定)	
			2：運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率 (4-5端子給定)	
			3：運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率 (2-5端子給定)	
			4：運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率 (4-5端子給定)	
			5：運轉頻率 = 2-5端子給定作為比例聯動信號	
			6：運轉頻率 = 4-5端子給定作為比例聯動信號	
			7：運轉頻率 = 3-5端子給定作為比例聯動信號	
			8：運轉頻率 = 主頻 + 輔助頻率 (3-5端子給定)	
9：運轉頻率 = 主頻 - 輔助頻率 (3-5端子給定)				
P.241	08-02	PID採樣週期	0 ~ 60000ms	20ms
P.242	10-05	啟動直流制動功能	0：無啟動前直流制動功能	0
			1：有啟動前直流制動功能	
P.243	10-06	啟動直流制動時間	0 ~ 60.0s	0.5s
P.244	10-07	啟動直流制動電壓	0 ~ 30.0%：7.5K/5.5KG (含) 以下機種	4.0%
			0 ~ 30.0%：11K/7.5KG ~ 55K/45KG機種	2.0%
			0 ~ 30.0%：75K/55KG (含) 以上機種	1.0%
P.245	06-12	冷卻風扇工作方式	0：運轉時風扇ON，停車30S後風扇OFF	0
			1：上電後，風扇一直ON，斷電風扇OFF	
			2：運轉時，散熱片溫度大於60°C時，風扇ON；小於40°C時，風扇OFF；停車時，風扇OFF	
			3：散熱片溫度值大於60°C時，風扇ON；小於40°C時，風扇OFF	
P.246	13-01	調變係數	0.90 ~ 1.20	1.00
P.247	10-29	MC 切換互鎖時間	0.1 ~ 100.0s	1.0s
P.248	10-30	啟動開始等待時間	0.1 ~ 100.0s	0.5s
P.249	10-31	變頻 - 電源切換頻率	0 ~ 60.00Hz	99999
			99999：無自動切換順序	
P.250	10-32	自動切換動作範圍	0 ~ 10.00Hz：從變頻器執行切換到電源執行後，變頻器啟動指令 (STF/STR) 置於OFF後，切換到變頻器執行	99999
			99999：從變頻器執行切換到電源執行後，變頻器啟動指令 (STF/STR) 置於OFF後，切換到變頻器執行，並減速停止	
P.255	01-36	加速開始S字時間	0 ~ 25.00s/0 ~ 250.0s	0.20s
P.256	01-37	加速結束S字時間	0 ~ 25.00s/0 ~ 250.0s	99999
			99999：未選擇	
P.257	01-38	減速開始S字時間	0 ~ 25.00s/0 ~ 250.0s	99999
			99999：未選擇	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.258	01-39	減速結束S字時間	0 ~ 25.00S/0 ~ 250.0S	99999
			99999 : 未選擇	
P.259	00-09	顯示自定義小數位	X0 : 選擇運轉速度顯示單位為1	1
			X1 : 選擇運轉速度顯示單位為0.1	
			0X: 電力累積值無小數位	
			1X : 電力累積值1位小數位 2X : 電力累積值2位小數位	
P.260	06-10	過轉矩檢出動作選擇	0 : 過轉矩檢出後不報OL2異警，繼續執行	1
			1 : 過轉矩檢出後報OL2異警，並停止運轉	
P.261	06-17	維護提醒功能	0 : 無維護提醒功能	0
			1 ~ 9998DAY : 用來設定維護提醒警報輸出信號的時間	
P.262	06-20	輸出缺相保護選擇	0 : 無輸出缺相保護功能	0
			1 : 當輸出缺相，操作器面板顯示“LF”異警，變頻器停止輸出	
P.263	06-07	降載波保護設定	0 : 定載波頻率，並依照設定載波限制負載電流	0
			1 : 定額定電流，並依照負載電流及溫度限制載波	
P.264	10-51	過激磁減速選擇	0 : 無過激磁減速功能	0
			1 : 有過激磁減速功能	
P.265	10-52	過激磁電流準位	0 ~ 200.0%	150.0%
P.266	10-53	過激磁增益	1.00 ~ 1.40	1.10
P.267	10-45	回生回避動作選擇	0 : 無回生回避功能	0
			1 : 運轉中回生回避功能有效 (自動模式，動作時加減速自動計算)	
			2 : 僅在恒速時有回生回避 (自動模式，動作時加減速自動計算)	
			3 : 運轉中回生回避功能有效 (手動模式，動作時加減速由10-49 (P.271) 和10-50 (P.272) 設定)	
			4 : 僅在恒速時有回生回避 (手動模式，動作時加減速由10-49 (P.271) 和10-50 (P.272) 設定)	
P.268	10-46	回生回避動電壓準位	310 ~ 800V : 440V 機種	760V
P.269	10-47	減速時母線電壓檢測敏感度	0 : 根據母線電壓變化率防止再生回避無效	0
			1 ~ 5 : 檢測母線電壓變化率設定靈敏度，數位越大靈敏度越高	
P.270	10-48	回生回避動作頻率補償值	0 ~ 10.00HZ : 設定回生回避頻率補償的限定	6.00HZ
			99999 : 無頻率限定	
P.271	10-49	回生回避電壓增益係數	0 ~ 400.0%/0~40.00%	100.0%
P.272	10-50	回生回避頻率增益係數	0 ~ 400.0%/0~40.00%	100.0%
P.273	10-33	停電停止方式選擇	0 : 無停電時減速停車功能	0
			1 : 無不足電壓回避 (出現電壓不足停電時，變頻器減速停止)	
			2 : 無不足電壓回避 (出現電壓不足停電時，變頻器減速停止。停電減速中恢復再加速)	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.273	10-33	停電停止方式選擇	11：有不足電壓回避（出現電壓不足停電時，變頻器減速停止）	0
			12：有不足電壓回避（出現電壓不足停電時，變器減速停止。停電減速中恢復再加速）	
P.274	10-34	開始減速時減算頻率	0 ~ 20.00HZ	3.00HZ
P.275	10-35	減速處理開始頻率	0 ~ 120.00HZ：輸出頻率 ≥ 10-35（P.275）時，從輸出頻率-10-34(P.274)開始減速；輸出頻率 < 10-35（P.275）時，從輸出頻率開始減速	50.00HZ
			99999：從輸出頻率 - 10-34（P.274）開始減速	
P.276	10-36	停電時減速時間1	0 ~ 360.00S/0~3600.0S	5.00S
P.277	10-37	停電時減速時間2	0 ~ 360.00S/0~3600.0S：設定10-38（P.278）的設定頻率以下的減速時間	99999
			99999：設定到10-38（P.278）的設定頻率的減速時間	
P.278	10-38	停電時減速時間切換頻率	0 ~ 650.00HZ	50.00HZ
P.279	10-39	UV回避電壓增益	0 ~ 200.0%	100.0%
P.281	06-13	輸入缺相保護選擇	0：無輸入欠相保護功能	0
			1：當輸入缺相，操作器面板顯示“IPF”異警，變頻器停止輸出	
P.282	06-19	執行中GF檢測準位	315K/280KG 及其以下機種： 0 ~ 100.0%	50.0%
			355K/315KG 機種： 0 ~ 100.0%	70.0%
P.285	13-02	低頻振盪抑制因數	0 ~ 8	5
P.286	13-03	高頻振盪抑制因數	XX00 ~ XX15	509
			00XX ~ 15XX	
P.287	06-14	SCP短路保護功能	0：無輸出側短路保護功能	1
			1：當輸出側短路，操作器面板顯示“SCP”異警，變頻器停止輸出	
P.288	06-40	異警代碼查詢	0 ~ 12	1
P.289	06-41	異警代碼顯示	唯讀	唯讀
P.290	06-42	異警資訊查詢	0 ~ 10	0
P.291	06-43	異警資訊顯示	唯讀	唯讀
P.292	06-27	變頻器執行時間（分鐘）	0 ~ 1439MIN	0MIN
P.293	06-28	變頻器執行時間（天）	0 ~ 9999DAY	0DAY
P.294	00-04	解密參數	0~65535	0
P.295	00-05	設定密碼參數	2~65535	0
P.296	06-29	變頻器上電時間（分鐘）	0 ~ 1439MIN	0MIN
P.297	06-30	變頻器上電時間（天）	0 ~ 9999DAY	0DAY
P.298	06-31	輸出電力(低16位)	唯讀	唯讀
P.299	06-32	輸出電力(高16位)	唯讀	唯讀

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.300	00-21	馬達控制方式選擇	0：感應馬達V/F控制	0
			1：保留	
			2：感應馬達簡易向量控制	
			3：感應馬達無速度感測向量控制	
			4~5：保留	
			6：同步馬達無PG向量控制	
P.301	05-00	馬達參數自動量測	0：無馬達參數自動量測功能	0
			1：感應馬達參數自動量測[量測中馬達運轉]	
			2：感應馬達參數自動量測[量測中馬達不運轉]	
			3：感應馬達線上自動量測功能	
			4：保留	
			5：感應馬達參數自動量測[量測中馬達不運轉]	
8：同步馬達參數自動量測				
P.302	05-01	馬達額定功率	0 ~ 650.00KW	0.00KW
P.303	05-02	馬達極數	0 ~ 256	4
P.304	05-03	馬達額定電壓	440電壓別：0 ~ 510V	440V
P.305	05-04	馬達額定頻率	50HZ系統設定時：0 ~ 650.00HZ	50.00HZ
			60HZ系統設定時：0 ~ 650.00HZ	60.00HZ
P.306	05-05	馬達額定電流	0~500.00A：G 框架以下機種	按機種
			0~5000.0A：G 框架及其以上機種	
P.307	05-06	馬達額定轉速	50HZ系統設定時：0 ~ 65000R/MIN	1410R/MIN
			60HZ系統設定時：0 ~ 65000R/MIN	1710R/MIN
P.308	05-07	馬達激磁電流	0~500.00A：G 框架以下機種	按機種
			0~5000.0A：G 框架及其以上機種	
P.309	05-08	IM馬達定子電阻	0 ~ 65000MΩ：55K/45KG及其以下機種	按機種
			0 ~ 650.00MΩ：75K/55KG及其以上機種	
P.310	05-09	IM馬達轉子電阻	0 ~ 65000MΩ：55K/45KG及其以下機種	按機種
			0 ~ 650.00MΩ：75K/55KG及其以上機種	
P.311	05-10	IM馬達漏感抗	0 ~ 6500.0MH：55K/45KG及其以下機種	按機種
			0 ~ 650.00MH：75K/55KG及其以上機種	
P.312	05-11	IM馬達互感抗	0 ~ 6500.0MH：55K/45KG及其以下機種	按機種
			0 ~ 650.00MH：75K/55KG及其以上機種	
P.313	05-12	PM馬達定子電阻	0 ~ 65000MΩ：55K/45KG及其以下機種	按機種
			0 ~ 650.00MΩ：75K/55KG及其以上機種	
P.314	05-13	PM馬達D軸電感	0 ~ 650.00MH	按機種
P.315	05-14	PM馬達Q軸電感	0 ~ 650.00MH	按機種
P.316	05-15	PM馬達反電勢係數	0 ~ 6500.0V/KRPM	按機種
P.318	05-17	轉動慣量	0 ~ 6.5000KG.M2：7.5K/5.5KG及其以下機種	按機種
			0 ~ 65.000KG.M2：11K/7.5KG~90K/75KG機種	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.318	05-17	轉動慣量	0 ~ 650.00KG.M2 : 132K/110KG及其以上機種	按機種
P.319	05-18	負載慣量比	0~600.0	1.0
P.320	11-00	速度控制比例係數1	0 ~ 200.00	10.00
P.321	11-01	速度控制積分時間1	0 ~ 20.000S	0.500S
P.322	11-02	PI係數切換頻率1	11-25 (P.414) ~ 11-05 (P.325) HZ	5.00HZ
P.323	11-03	速度控制比例係數2	0 ~ 200.00	10.00
P.324	11-04	速度控制積分時間2	0 ~ 20.000S	0.500S
P.325	11-05	PI係數切換頻率2	11-02 (P.322) ~ 650.00HZ	10.00HZ
P.326	11-06	電流控制比例係數	0 ~ 20	0
P.327	11-07	PM馬達種類	0 : SPM	0
			1 : IPM	
P.328	11-08	PM馬達初始位置檢測方式	0 : 拉入方式	0
			1 : 高頻脈振方式	
P.329	11-09	PM馬達加速ID	0 ~ 200%	80%
P.330	11-10	PM馬達恒速ID	0 ~ 200%	0%
P.331	11-11	PM馬達估算轉速濾波時間	0 ~ 1000MS	2MS
P.332	05-22	第二馬達額定功率	0 ~ 650.00KW	99999
			99999	
P.333	05-23	第二馬達極數	0 ~ 256	99999
			99999	
P.334	05-24	第二馬達額定電壓	440電壓別 : 0 ~ 510V	99999
			99999	
P.335	05-25	第二馬達額定頻率	0 ~ 650.00HZ	99999
			99999	
P.336	05-26	第二馬達額定電流	0~500.00A : G框架以下機種	99999
			0~5000.0A : G框架及其以上機種	
			99999	
P.337	05-27	第二馬達額定轉速	0 ~ 65000R/MIN	99999
			99999	
P.338	05-28	第二馬達激磁電流	0~500.00A : G框架以下機種	99999
			0~5000.0A : G框架及其以上機種	
			99999	
P.339	05-29	第二馬達(IM)定子電阻	0 ~ 65000M Ω : 55K/45KG及其以下機種	99999
			0 ~ 650.00M Ω : 75K/55KG及其以上機種	
			99999	
P.340	05-30	第二馬達(IM)轉子電阻	0 ~ 65000M Ω : 55K/45KG及其以下機種	99999
P.341	05-31	第二馬達(IM)漏感抗	0 ~ 650.00MH : 75K/55KG 及其以上機種	99999
			99999	
P.342	05-32	第二馬達(IM)互感抗	0 ~ 6500.0MH : 55K/45K G 及其以下機種	99999
			0 ~ 650.00MH : 75K/55KG 及其以上機種	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.342	05-32	第二馬達(IM)互感抗	99999	99999
P.343	05-33	第二馬達(PM)定子電阻	0 ~ 65000mΩ : 55K/45KG及其以下機種	99999
			0 ~ 650.00mΩ : 75K/55KG及其以上機種	
			99999	
P.344	05-34	第二馬達(PM)d軸電感	0 ~ 650.00mH	99999
			99999	
P.345	05-35	第二馬達(PM)q軸電感	0 ~ 650.00mH	99999
			99999	
P.346	05-36	第二馬達(PM)反電勢係數	0 ~ 6500.0V/krpm	9999 9
P.362	10-54	PM馬達起動時短路制動時	0~60.0s	0.0s
P.366	11-43	PM馬達估算轉速觀測器間	0 ~ 65000 Kp	30
P.367	11-44	PM馬達估算轉速觀測器	0 ~ 65000 Ki	10000
P.368	11-52	速度環輸出低通濾波時間常數	0~500.0ms	0
P.370	00-22	第二馬達控制方式選擇	0 : 感應馬達V/F控制	99999
			1 : 保留	
			2 : 感應馬達簡易向量控制	
			3 : 感應馬達無速度感測向量控制	
			4~5 : 保留	
			6 : 同步馬達無PG向量控制	
			99999 : 未選擇第二馬達控制方式	
P.371	11-30	第二馬達速度控制比例係數	0 ~ 200.00	10.00
			99999	
P.372	11-31	第二馬達速度控制積分時間	0 ~ 20.000s	0.500s
			99999	
P.373	11-32	第二馬達PI係數切換頻率	0 ~ 11-35 (P.376)Hz	5.00Hz
			99999	
P.374	11-33	第二馬達速度控制比例係數	0 ~ 200.00	10.00
			99999	
P.375	11-34	第二馬達速度控制積分時間	0 ~ 20.000s	0.500s
			99999	
P.376	11-35	第二馬達PI係數切換頻率	11-32(P.373)~650.00Hz	10.00Hz
			99999	
P.377	11-36	第二馬達電流控制比例係數	0 ~ 20	0
			99999	
P.378	11-37	第二PM馬達種類	0 : SPM	0
			1 : IPM	
			99999	
P.379	11-38	第二PM馬達初始位置檢測方式	0 : 拉入方式	0
			1 : 高頻脈振方式	
			99999	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.380	11-39	第二PM馬達加速ID	0 ~ 200%	80%
			99999	
P.381	11-40	第二PM馬達恒速ID	0 ~ 200%	0%
			99999	
P.382	11-41	第二PM馬達估算轉速濾波時間	0 ~ 1000MS	2MS
			9999 9	
P.387	11-48	速度環零速頻寬	0 ~ 100.0HZ	5.0HZ
P.388	11-49	速度環低速頻寬	0 ~ 100.0HZ	5.0HZ
P.389	11-50	速度環高速頻寬	0 ~ 100.0HZ	5.0HZ
P.390	11-51	速度環自整定選擇	0: 速度環自整定無效	0
			1: 速度環自整定有效	
P.394	05-38	第二馬達慣量	0 ~ 6.5000KG.M ² : 7.5K/5.5KG及其以下機種	99999
			0 ~ 65.000KG.M ² : 11K/7.5KG ~ 90K/75KG機種	
			0 ~ 650.00KG.M ² : 132K/110KG/及其以上機種	
			99999	
P.395	05-39	第二馬達負載慣量比	0 ~ 600.0	99999
			99999	
P.408	11-19	正轉電動轉矩極限	0 ~ 400.0%	200.0%
P.409	11-20	反轉回生轉矩極限	0 ~ 400.0%	200.0%
P.410	11-21	反轉電動轉矩極限	0 ~ 400.0%	200.0%
P.411	11-22	正轉回生轉矩極限	0 ~ 400.0%	200.0%
P.412	11-23	零速比例係數	0 ~ 200.00	10.00
P.413	11-24	零速積分時間	0 ~ 20.000S	0.500S
P.414	11-25	零速切換頻率	0~11-02 (P.322) HZ	5.00HZ
P.415	11-26	IM 馬達估算轉速濾波時間	0-100.00MS	0
P.500	02-00	2-5 輸入功能選擇	0 : 無功能	1
			1 : 頻率命令	
			2 : 保留	
			3 : PID目標值	
			4 : PID回授信號	
			5~10 : 保留	
			11 : PTC	
			12 : PT100	
			13 : VF分離功能	
P.501	02-01	4-5 輸入功能選擇	同 02-00(P.500)	1
P.503	02-03	HDI 輸入功能選擇	同 02-00(P.500)	0
P.504	02-02	3-5 輸入功能選擇	同 02-00(P.500)	0
P.505	02-23	4-5電流/電壓信號偏置百分比	-100.0% ~ 100.0%	0.0%
P.507	02-32	3-5 電壓信號偏置百分比	-100.0% ~ 100.0%	0.0%
P.508	02-30	3-5 最高操作頻率	50HZ 系統設定時 : 1.00 ~ 650.00HZ	50.00HZ
			60HZ 系統設定時 : 1.00 ~ 650.00HZ	60.00HZ
P.510	02-18	2-5最小輸入負電壓對應百分比	-100.0 ~ 100.0%	0.0%

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.511	02-19	2-5最大輸入負電壓對應百分比	-100.0 ~ 100.0%	0.0%
P.512	02-16	25 最小輸入負電壓	0 ~ 10.00V	0.00V
P.513	02-17	25 最大輸入負電壓	0 ~ 10.00V	0.00V
P.522	02-41	HDI輸入最小頻率對應百分比	-100.0% ~ 100.0%	0.0%
P.523	02-42	HDI輸入最大頻率對應百分比	-100.0% ~ 100.0%	100.0%
P.524	02-39	HDI輸入最小頻率	0 ~ 100.00KHz	0.00KHz
P.525	02-40	HDI輸入最大頻率	0 ~ 100.00KHz	100.00KHz
P.526	02-38	HDI濾波時間	0 ~ 2000ms	10ms
P.527	02-31	35濾波時間	0 ~ 2000ms	30ms
P.528	02-22	4-5濾波時間	0 ~ 2000ms	30ms
P.531	02-29	35信號選擇	0：信號取樣的有效範圍為4 ~ 20mA	1
			1：信號取樣的有效範圍為0 ~ 10V	
			2：信號取樣的有效範圍為0 ~ 5V	
P.533	06-15	PTC異警處理方式	0：警告並繼續執行	0
			1：異警且減速停車	
			2：異警且自由停車	
			3：無警告	
P.534	06-16	PTC準位百分比	0 ~ 100.0%	0.0%
P.535	02-50	AM2輸出偏壓	0 ~ 150.00%	0.00%
P.536	02-49	AM2輸出增益	0 ~ 150.00%	100.00%
P.537	02-05	AM2輸出功能選擇	6：固定準位輸出，電壓/電流輸出準位可由02-53(P.539)設定	0
			0~5, 7~13：設定同02-04(P.54)	
P.538	02-48	AM2輸出信號選擇	同02-45	0
P.539	02-53	AM2固定輸出準位	0 ~ 100.0%	0.0%
P.541	02-54	AM1/FM固定輸出準位	0 ~ 100.0%	0.0%
P.543	02-44	FM輸出功能選擇	0：輸出頻率，以顯示基準02-51(P.55)為100%	0
			1：輸出電流，以顯示基準02-52(P.56)為100%	
			2：輸出直流母線電壓，以OV準位為100%	
			3：輸出變頻器溫升累計率，以NTC準位為100%	
			4：輸出變頻器電子積熱率：以電子熱動電驛動作(當06-00(P.9)≠0時)或IGBT模組積熱電驛動作(當06-00(P.9)=0時)為100%	
			5：目標頻率，以顯示基準02-51(P.55)為100%	
			6：固定脈衝輸出，脈衝輸出準位可由02-54(P.541)設定	
			7：輸出電壓，以變頻器額定電壓為100%	
			8：激磁電流，以馬達額定電流為100% (此功能只在00-21 (P.300) 或者00-22 (P.370) 設定為3~6時有效)。	
			9：輸出轉矩，以2倍的馬達額定轉矩為100% (此功能只在00-21 (P.300) 或者00-22 (P.370) 設定為3~6時有效)	
			10：輸出功率，以2倍的馬達額定功率為100%	
			11：高速脈衝輸入，以100.00KHz為100%	
12：馬達運轉速度：以顯示基準02-51 (P.55) 為100%				

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.545	02-33	3-5 斷線選擇	0：無斷線選擇	0
			1：減速到0Hz，多功能數位輸出端子輸出警報	
			2：變頻器立即停車，面板顯示“AEr”異警	
			3：以斷線前的頻率命令持續運轉，多功能數位輸出端子輸出警報	
P.546	02-36	3-5最小輸入電流/電壓對應百分比	-100.0% ~ 100.0%	0.0%
P.547	02-37	3-5最大輸入電流/電壓對應百分比	-100.0% ~ 100.0%	100.0%
P.548	02-34	3-5最小輸入電流/電壓	0 ~ 10.00V	0.00V
P.549	02-35	3-5最大輸入電流/電壓	0 ~ 10.00V	10.00V
P.550	03-09	HDI端子功能設置	同 03-00(P.83)	57
P.551	03-25	數位輸入端子M10	同 03-00(P.83)	99999
P.552	03-26	數位輸入端子M11	同 03-00(P.83)	99999
P.553	03-27	數位輸入端子M12	同 03-00(P.83)	99999
P.554	03-28	數位輸入端子M13	同 03-00(P.83)	99999
P.555	03-29	數位輸入端子M14	同 03-00(P.83)	99999
P.556	03-30	數位輸入端子M15	同 03-00(P.83)	99999
P.567	03-41	外擴數位輸入端子正反邏輯	0 ~ 65535	0
P.568	03-42	數位輸出端子A10	同 03-10(P.40)	99999
P.569	03-43	數位輸出端子A11	同 03-10(P.40)	99999
P.570	03-44	數位輸出端子A12	同 03-10(P.40)	99999
P.571	03-45	數位輸出端子A13	同 03-10(P.40)	99999
P.572	03-46	數位輸出端子A14	同 03-10(P.40)	99999
P.573	03-47	數位輸出端子A15	同 03-10(P.40)	99999
P.574	03-48	數位輸出端子A16	同 03-10(P.40)	99999
P.575	03-49	數位輸出端子A17	同 03-10(P.40)	99999
P.585	03-59	監視本體數位輸入端子狀態	唯讀	唯讀
P.586	03-60	監視本體和外擴數位輸出端子狀態	唯讀	唯讀
P.587	03-61	監視外擴數位輸入端子狀態	唯讀	唯讀
P.592	02-55	PT100電壓準位1	0 ~ 10.00V	5.00V
P.593	02-56	PT100電壓準位2	0 ~ 10.00V	7.00V
P.594	02-57	PT100準位1開始頻率	0 ~ 650.00Hz	0.00Hz
P.595	02-58	啟動PT100 準位1延遲時間	0 ~ 6000s	60s
P.641	08-20	比例增益P2	0.1% ~ 1000.0%	20.0%
P.642	08-21	積分時間I2	0 ~ 60.00s	1.00s
P.643	08-22	微分時間D2	0 ~ 10000ms	0ms
P.700	10-40	VF分離的電壓源	0：數位給定10-41 (P.701)	0
			1：類比量給定或HDI脈衝給定	
P.701	10-41	VF分離的電壓數位設定	50Hz/60Hz系統設定時：0 ~ 440.00V	按電壓
P.702	10-42	VF分離的電壓加速時間	0 ~ 1000.0s	0.0s
P.703	10-43	VF分離的電壓減速時間	0 ~ 1000.0s	0.0s

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.704	10-44	VF分離停機方式選擇	0：頻率/電壓獨立減至 0	0
			1：電壓減為 0 後頻率再減	
P.705	06-21	低電壓準位	310 ~ 440V：440V機種	310V
P.706	06-22	回生制動動作準位	410 ~ 800V：440V機種	720V
P.707	06-23	電壓失速準位	410 ~ 800V：440V機種	760V
P.708	06-24	電容壽命檢測	0~1	0
P.709	06-25	電解電容壽命檢測準位	0 ~ 100.0%	100.0%
P.710	06-26	電解電容壽命檢測結果	0：無異常	唯讀
			1：電解電容異常	
P.711	08-24	PID目標量濾波時間	0 ~ 650.00s	0.00s
P.712	08-25	PID回饋量濾波時間	0 ~ 60.00s	0.00s
P.713	08-26	PID輸出量濾波時間	0 ~ 60.0 0s	0.00s
P.714	08-27	PID偏差控制極限	0 ~ 100.00%	0.00%
P.715	08-28	積分分離屬性	0：積分不分離	0
			1：積分分離	
P.716	08-29	積分分離點	0 ~ 100.00%	50.00%
P.717	08-30	PID微分限幅	0 ~ 100.00%	0.10%
P.718	08-31	PID輸出正向偏差極限	0 ~ 100.00%	100.00%
P.719	08-32	PID輸出反向偏差極限	0 ~ 100.00%	100.00%
P.720	08-33	PID參數切換動作選擇	0：PID 參數不切換	0
			1：PID 參數根據偏差切換	
P.721	08-34	PID參數切換偏差下限	0 ~ 100.00%	20.00%
P.722	08-35	PID參數切換偏差上限	0 ~ 100.00%	80.00%
P.723	08-36	PID斷線動作選擇1	0：PID斷線時選擇不需要運轉到上限值	1
			1：PID斷線時選擇需要運轉到上限值	
P.726	08-39	PID停機運算動作選擇	0：PID停機不運算	0
			1：PID停機運算	
P.727	08-40	PID允許反轉動作選擇	0：PID不允許反轉	0
			1：PID允許反轉	
P.728	08-41	PID反向積分限幅	0 ~ 100.0%	0.0%
P.729	08-42	PID最小輸出頻率	0 ~ 10.00Hz	0.00Hz
P.740	06-44	E1	唯讀	唯讀
P.741	06-45	E2	唯讀	唯讀
P.742	06-46	E3	唯讀	唯讀
P.743	06-47	E4	唯讀	唯讀
P.744	06-48	E5	唯讀	唯讀
P.745	06-49	E6	唯讀	唯讀
P.746	06-50	E7	唯讀	唯讀
P.747	06-51	E8	唯讀	唯讀

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.748	06-52	E9	唯讀	唯讀
P.749	06-53	E10	唯讀	唯讀
P.750	06-54	E11	唯讀	唯讀
P.751	06-55	E12	唯讀	唯讀
P.752	06-56	E1	唯讀	唯讀
P.753	06-57	E1異警時的輸出電流	唯讀	唯讀
P.754	06-58	E1異警時的輸出電壓	唯讀	唯讀
P.755	06-59	E1異警時的溫升累計率	唯讀	唯讀
P.756	06-60	E1異警時的PN電壓	唯讀	唯讀
P.757	06-61	E1異警時變頻器的已運轉時間	唯讀	唯讀
P.758	06-62	E1異警時變頻器的執行狀態字	唯讀	唯讀
P.759	06-63	E1異警時的年月	唯讀	唯讀
P.760	06-64	E1異警時的日時	唯讀	唯讀
P.761	06-65	E1異警時的分秒	唯讀	唯讀
P.766	06-70	E2異警時的輸出頻率	唯讀	唯讀
P.767	06-71	E2異警時的輸出電流	唯讀	唯讀
P.768	06-72	E2異警時的輸出電壓	唯讀	唯讀
P.769	06-73	E2異警時的溫升累計率	唯讀	唯讀
P.770	06-74	E2異警時的PN電壓	唯讀	唯讀
P.771	06-75	E2異警時變頻器的已運轉時間	唯讀	唯讀
P.772	06-76	E2異警時變頻器的執行狀態字	唯讀	唯讀
P.773	06-77	E2異警時的年月	唯讀	唯讀
P.774	06-78	E2異警時的日時	唯讀	唯讀
P.775	06-79	E2異警時的分秒	唯讀	唯讀
P.780	10 -55	PLC動作選擇	0:PLC功能無效	0
			1:PLC功能有效,PLC RUN信號來源於外部端子輸入信號或者10-56 (P.781)	
			2 : PLC功能有效,PLC RUN信號來源於外部端子輸入信號	
P.781	10 -56	PLC執行	0:無影響。 1: PLC RUN	0
P.782	10 -57	PLC擦除	0:無效	0
			1:擦除PLC程式，擦除成功後參數值為0	
P.783	10 -58	PLC元件監視選擇	0~326	0
P.784	10-59	PLC元件監視值	唯讀	唯讀
P.800	07-15	CANopen從站地址	0 ~ 127	0
P.801	07-16	CANopen速率	0 : 1Mbps	0
			1 : 500Kbps	
			2 : 250K/280KFbps	
			3 : 125Kbps	
			4 : 100Kbps	
5 : 50 Kbps				
P.802	07-17	CANopen通訊狀態	0 : 節點復歸狀態	0
			1 : 通訊復歸狀態	
			2 : 復歸完成狀態	
			3 : 預操作狀態	
			4 : 操作狀態	
5 : 停止狀態				

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.803	07-18	CANopen控制狀態	0：開機尚未完成狀態	0
			1：禁止運轉狀態	
			2：預激磁狀態	
			3：激磁狀態	
			4：允許操作狀態	
			7：快速動作停止狀態	
			13：觸發錯誤動作狀態	
			14：已錯誤狀態	
P.810	07-25	PU通訊協定選擇	0：Modbus協定	1
			1：士林協定	
			2：PLC協定（使用士林內置PLC時有效）	
P.811	07-26	PU變頻器通訊站號	0～254	0
P.812	07-27	PU串行通訊串列傳輸速率	0：串列傳輸速率為4800bps	1
			1：串列傳輸速率為9600bps	
			2：串列傳輸速率為19200bps	
			3：串列傳輸速率為38400bps	
			4：串列傳輸速率為57600bps	
			5：串列傳輸速率為115200bps	
P.813	07-28	PU數據長度	0：8bit	0
			1：7bit	
P.814	07-29	PU停止位長度	0：1bit	0
			1：2bit	
P.815	07-30	PU奇偶檢驗選擇	0：無奇偶校驗	0
			1：奇校驗	
			2：偶校驗	
P.816	07-31	PU CR/LF選擇	1：僅有CR	1
			2：CR,LF皆有	
P.817	07-32	PU Modbus通訊格式	0：1、7、N、2 (Modbus, ASCII)	4
			1：1、7、E、1 (Modbus, ASCII)	
			2：1、7、O、1 (Modbus, ASCII)	
			3：1、8、N、2 (Modbus, RTU)	
			4：1、8、E、1 (Modbus, RTU)	
			5：1、8、O、1 (Modbus, RTU)	
P.818	07-33	PU通訊異常容許次數	0～10	1
P.819	07-34	PU通訊間隔容許時間	0～999.8s：以設定值進行通訊超時檢驗	99999
			99999：不進行超時檢驗	
P.820	07-35	PU通訊錯誤處理	0：報警並空轉停車	1
			1：不報警並繼續執行	
P.826	07-41	外擴通訊卡通訊異常容許次數	0～10	1
P.827	07-42	外擴通訊卡通訊錯誤處理	0：報警並空轉停車	1
			1：不報警並繼續執行	
P.828	0743	外擴通訊卡通訊間隔容許時間	0～999.8s：以設定值進行通訊超時檢驗	99999
			99999：不進行超時檢驗	
P.829	07-44	EP301通訊擴展卡版本號	唯讀	唯讀
P.830	07-45	IP配置	0：靜態IP	0
			1：動態IP	

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.830	07-45	IP配置	0：靜態IP	0
			1：動態IP	
P.831	07-46	IP地址1	0~255	192
P.832	07-47	IP地址2	0~255	168
P.833	07-48	IP地址3	0~255	2
P.834	07-49	IP地址4	0~255	102
P.835	07-50	子網掩碼1	0~255	255
P.836	07-51	子網掩碼2	0~255	255
P.837	07-52	子網掩碼3	0~255	0
P.838	07-53	子網掩碼4	0~255	255
P.839	07-54	默認網關1	0~255	192
P.840	07-55	默認網關2	0~255	168
P.841	07-56	默認網關3	0~255	2
P.842	07-57	默認網關4	0~255	100
P.900	15-00	用戶登記參數1	P參數模式：0~1299 參數組模式：00-00~15-99	99999
P.901	15-01	用戶登記參數2		99999
P.902	15-02	用戶登記參數3		99999
P.903	15-03	用戶登記參數4		99999
P.904	15-04	用戶登記參數5		99999
P.905	15-05	用戶登記參數6		99999
P.906	15-06	用戶登記參數7		99999
P.907	15-07	用戶登記參數8		99999
P.908	15-08	用戶登記參數9		99999
P.909	15-09	用戶登記參數10		99999
P.910	15-10	用戶登記參數11		99999
P.911	15-11	用戶登記參數12		99999
P.912	15-12	用戶登記參數13		99999
P.913	15-13	用戶登記參數14		99999
P.914	15-14	用戶登記參數15		99999
P.915	15-15	用戶登記參數16		99999

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.916	15-16	用戶登記參數17	P參數模式：0~1299 參數組模式：00-00~15-99	99999
P.917	15-17	用戶登記參數18		99999
P.918	15-18	用戶登記參數19		99999
P.919	15-19	用戶登記參數20		99999
P.990	00-25	參數模式設定	0：參數以「參數組」模式顯示	0
			1：參數以「順序編號」模式顯示	
P.996 ~ P.999	00-02	參數恢復	0：無功能	0
			1：異警記錄清除(P.996=1)	
			2：變頻器重置(P.997=1)	
			3：參數還原為默認值(P.998=1)	
			4：部分參數還原默認值1(P.999=1)	
			5：部分參數還原默認值2(P.999=2)	
6：部分參數還原默認值3 (P.999=3)				
P.1000	16-00	供水模式選擇	0：無效	0
			1：普通供水模式	
			2：手動軟啟動模式	
P.1001	16-01	泵 1 類型選擇	0：無效泵	0
			1：變頻泵	
			2：電源 泵	
			3：休眠泵	
			4：排汗泵	
P.1002	16-02	泵 2 類型選擇	同 16-01(P.1001)	0
P.1003	16-03	泵 3 類型選擇	同 16-01(P.1001)	0
P.1004	16-04	泵 4 類型選擇	同 16-01(P.1001)	0
P.1005	16-05	泵 5 類型選擇	同 16-01(P.1001)	0
P.1006	16-06	泵 6 類型選擇	同 16-01(P.1001)	0
P.1007	16-07	泵 7 類型選擇	同 16-01(P.1001)	0

參數編號	參數組	參數名稱	設定範圍	出廠值
P.1008	16-08	手動軟啟動切換頻率	0~120.00Hz	50.00Hz
P.1009	16-09	加泵壓力容差	0.0~100.0%	10.0%
P.1010	16-10	加泵判斷時間	0~3600s	60s
P.1011	16-11	加變頻泵切換頻率	0~120.00Hz	50.00Hz
P.1012	16-12	加泵執行頻率	0~120.00Hz	50.00Hz
P.1013	16-13	加電源泵變頻泵減速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s
P.1014	16-14	減泵壓力容差	0.0~100.0%	10.0%
P.1015	16-15	減泵判斷時間	0~3600s	60s
P.1016	16-16	減泵執行頻率	0~120.00Hz	20.00Hz
P.1017	16-17	減泵時變頻泵加速時間	0~360.00s/0~3600.0s	10.00s
P.1018	16-18	接觸器拉閘延時	0.1~10.0s	1.0s
P.1019	16-19	接觸器合閘延時	0.1~10.0s	1.0s
P.1020	16-20	變頻泵輪循週期	0.0~6000.0h	0.0h
P.1021	16-21	電源泵輪循週期	0.0~6000.0h	0.0h
P.1022	16-22	供水PID休眠功能選擇	0：休眠無效，變頻器執行PID	0
			1：休眠有效	
P.1023	16-23	供水休眠喚醒壓力容差	0.0~100.0%	10.0%
P.1024	16-25	供水喚醒持續時間	0 ~ 3600s	60s
P.1025	16-25	休眠泵休眠期停車判斷時間	0~3600s	500s
P.1026	16-26	水壓超壓保護準位	0~200.0%	150.0%
P.1027	16-27	水壓超壓判斷時間	0~3600s	500s
P.1028	16-28	水壓欠壓保護準位	0~100.0%	0.0%
P.1029	16-29	水壓欠壓判斷時間	0~3600s	500s

異警代碼表

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
ERROR	Error	<ol style="list-style-type: none"> 1. 電源電壓不足 2. 重置功能 RES 「on」 3. 操作器與主機接觸不良 4. 內部回路故障 5. CPU 誤動作 6. 負載對地絕緣異常 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 以正常的電源供給 2. 切離重置開關 3. 確實連接操作器與主機 4. 更換變頻器 5. 重新啟動變頻器 6. 檢查馬達電纜線、馬達三相繞組絕緣
OC0 停機時過流	OC0	輸出電流超過變頻器的額定電流兩倍或負載短路	變頻器可能受到外部電磁雜訊干擾，請改善配線斷電並重新送電，若反復出現此異警請送廠檢修（注1） <ol style="list-style-type: none"> 1. 如果有急加速或急減速，請延長加減速時間 2. 避免負載急遽增大 3. 檢查馬達接線端子 U/T1、V/T2、W/T3 是否有短路發生（注1）
OC1 加速時過電流	OC1		
OC2 定速時過電流	OC2		
OC3 減速時過電流	OC3		
OV0 停機時過壓	OV0	端子(+P)-(-N)之間電壓過高或馬達對地漏電； 外部電源線路有大型用電設備啟停影響電網突波	檢查輸入電源電壓是否正常（注1） <ol style="list-style-type: none"> 1. 如果有急加速或者急減速，請延長加減速時間 2. 檢查主回路端子+P-PR之間，再生制動電阻是否脫落 3. 如果已接制動電阻需檢查 06-05(P.30)與 06-06(P.70)的設定值是否正確 4. 檢查馬達對地絕緣 5. 改善電網品質（建議加裝輸入電抗器）（注1）
OV1 加速時過電壓	OV1		
OV2 定速時過電壓	OV2		
OV3 減速時過電壓	OV3		
THT IGBT 模組過熱	THT	<ol style="list-style-type: none"> 1. IGBT 模組積熱電驛動作（超載警告） 2. 01-03(P.3)設置與馬達額定頻率不符 3. 變頻器輸入電源電壓不足造成輸出能力降低 4. 馬達三相輸入接法有誤 	<ol style="list-style-type: none"> 1. 避免變頻器長時間超載運轉 2. 重新檢查 01-03(P.3)與馬達額定頻率設置 3. 檢查電網電壓 4. 檢查馬達接法 (Y/△) 與馬達銘牌是否一致 5. 確認載波頻率 00-11(P.72)是否設置過大（注1）
THN 馬達過熱	THN	電子熱動電驛動作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 檢查 06-00(P.9)的設定值，是否合理正確（以外接的馬達額定電流為基準） 2. 減輕負載
FAN 冷卻風扇異常	FAN	冷卻風扇異常	<ol style="list-style-type: none"> 1. 風扇損毀，請更換新品 2. 異物堵塞風扇，請清除異物 3. 風扇配線斷裂/脫落，請更換新品
OHT 外部馬達熱繼電器動作	OHT	外部馬達熱繼電器動作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 檢查外部熱繼電器容量與馬達容量是否搭配 2. 減輕負載 3. 檢查外部連接信號是否未接、脫落

異警代碼表

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
OPT RS-485 通訊口 週邊異常	OPT	1. 通訊異常，超過通訊異常重試次數 2. 外部雜訊干擾 3. 通訊控制程式邏輯不合理 4. 通訊中斷，超過通訊間隔容許時間	1. 正確設定通訊相關參數 2. 建議通訊線採用雙絞遮罩線並且遮罩層正確接地 3. 檢查通訊程式
PUE PU 通訊口週邊異常	PUE		
CbE 外擴通訊口週邊異常	CbE		
EEP 記憶體異常	EEP	ROM 故障	經常發生此異警時請送廠檢修 避免通訊頻繁修改參數以及修改目標頻率保存至 EEPROM，可參考 07-11 (P.34) 及目標頻率通訊地址 H1002，預防過早損壞。
PID PID 異常	PId	1. 變頻器及馬達容量不夠 2. PID 目標值或回饋值設定不合理 3. 週邊設備故障 4. PID 控制時回饋信號未接或脫落	1. 更換大容量變頻器及馬達 2. 檢查回饋增益設定，根據回饋重新設定目標值 3. 檢查系統週邊回饋裝置(如感測器、電位器) 及線路是否正確
CPU CPU 異常	CPu	週邊電磁干擾嚴重	降低週邊干擾
OLS 失速防止保護	OL5	馬達負載過重	1. 減輕馬達負載 2. 增大 06-01(P.22)值
SCP 短路過電流	SCP	1. 輸出側短路 2. 變頻器誤報 SCP 警告	1. 確認變頻器輸出是否有短路情形 (如馬達接線) 2. 變頻器可能受到外部電磁雜訊干擾，請改善配線 (注 1)
NTC 模組過熱	NTC	逆變側 IGBT 模組溫度過高	1. 降低周圍環境溫度和改善通風條 2. 確認變頻器風扇是否運轉正常 3. 確認載波頻率 00-11(P.72)是否設置過大
NTC2 模組 2 過熱	NTC2		
NTC3 模組 3 過熱	NTC3		
NTC4 模組 4 過熱	NTC4		
NTC5 模組 5 過熱	NTC5		
NTC6 模組 6 過熱	NTC6		

異警代碼表

代碼	顯示幕上的顯示	原因	處理方法
OL2 過轉矩異常	OL2	1. 馬達負載過重 2. 參數 06-08(P.155),06-09 (P.156)設置不合理	1. 減輕馬達負載 2. 適當調整 06-08(P.155),06-09 (P.156)設定值
BE (注 1) 煞車晶體異常 (Relay 異常)	BE	煞車晶體異常 (Relay 異常)	請送廠檢修
IPF 電源輸入異常	IPF	電源輸入不正常 (缺相)	請檢查電源輸入是否正確
CPR CPU 異常	CPr	CPU 程式異常	1. 檢查配線 2. 檢查參數設置 3. 降低週邊干擾
AEr 4-5/3-5 端子異常	AEr	4-5/3-5 端子類比給定時斷線異常	請參見參數 02-24(P.184)/02-33(P.545)參數說明
PTC 馬達過熱	PTC	馬達過熱	1. 減輕馬達負載 2. 修改 06-16(P.534)
BEB 材料斷線	BEB	材料斷線	檢測材料回饋的信號線有沒有斷開
rAE relay 動作異常	rAE	主回路繼電器異常	請送廠檢修
GF 輸出對地短路	GF	輸出對地短路	請檢查馬達對地短路是否正確
LF 輸出缺相	LF	三相輸出不正常	請檢查變頻器 UVW 三相輸出是否正確
HDC 硬體檢測線路 異常	HdC	硬體檢測線路出現故障	請送廠檢修
ADE 三相電流採樣 線路異常	AdE	三相電流採樣線路出現故障	請送廠檢修
EbE1 擴充卡 SLOT1 異常	EbE1	變頻器自動偵測的首次結果與下次結果不一致	檢查擴展板連接情況
dPF 主回路驅動電源異常	dPF	主回路驅動電源異常	請送廠檢修

注 1：未排除故障原因前，請勿重複送電開啟。

異常現象	確認要點	
馬達不會轉動	主回路	<ul style="list-style-type: none"> • 端子 R/L1-S/L2-T/L3 間的電壓是否正常？ • POWER 燈是否亮起？ • 變頻器與馬達之間的配線是否正確？
	負載	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否太重？ • 馬達轉子是否鎖死？
	參數設定	<ul style="list-style-type: none"> • 啟動頻率 (01-11(P.13)) 是否設定得太高？ • 操作模式 (00-16(P.79)) 是否正確？ • 上限頻率 (01-00(P.1)) 是否設為零？ • 正反轉防止 (00-15(P.78)) 是否已被限定？ • 信號偏壓與增益 (02-12~02-15、02-25~02-28 / P.192~P.199) 是否正確？ • 回避頻率 (01-16~01-21 / P.91~P.96) 是否正確？
	控制回路	<ul style="list-style-type: none"> • 是否有 MRS 功能「on」？ (相關參數 03-00~03-05/P.80~P.84、P.86, 03-06(P.126)、03-09(P.550)) • 是否有 RES 功能「on」？ (相關參數 03-00~03-05/P.80~P.84、P.86, 03-06(P.126)、03-09(P.550)) • 是否外部積熱電驛跳脫？ • 是否有異警發生 (ALARM 燈亮起) 而未曾重置？ • 電壓/電流信號是否正確連接？ • STF 與 STR 功能是否正確？ (相關參數 03-00~03-05/P.80~P.84、P.86, 03-06(P.126)、03-09(P.550)) • 控制回路配線是否脫落或者接觸不良？
馬達轉向相反	<ul style="list-style-type: none"> • 馬達接線端子(U/T1)/(V/T2)/(W/T3)的配線相序是否正確？ • 啟動端子 STF 與 STR 的配線是否正確？ 	
馬達轉速無法上升	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否過重？ • 失速防止準位 (06-01(P.22)) 是否正確？ • 轉矩補償 (01-10(P.0)) 是否太高？ • 是否被上限頻率 (01-00(P.1)) 所限制？ 	
加減速不順暢	<ul style="list-style-type: none"> • 加減速時間 (01-06(P.7)、01-07(P.8)) 是否正確？ • 加減速曲線選擇 (01-05(P.29)) 是否正確？ • 電壓/電流信號是否受雜訊影響而浮動？ 	
馬達電流過大	<ul style="list-style-type: none"> • 負載是否過大？ • 變頻器容量與馬達容量是否匹配？ • 轉矩補償 (01-10(P.0)) 是否太高？ • 檢查 01-03(P.3)與馬達額定頻率設置一致？ 	
運轉中的轉速會變動	<ul style="list-style-type: none"> • 電壓/電流信號是否受雜訊影響而浮動？ • 馬達負載是否發生變動？ • 主回路配線是否過長？ 	